

NOVA ELETRONICA

N.º 18 — AGOSTO-1978 — Cr\$ 30,00

COM SUPLEMENTO

Revista BYTE



*fonte simétrica
+ 15, -15 volts, 2 ampères*



ÁUDIO
Sistema Dolby
Quadrafonia — 2.ª parte

SEÇÃO DO PRINCIPIANTE
circuitos resistivos complexos

Injetor de sinais



ENGENHARIA
Elétrons na nova litografia de confecção
de circuitos integrados

SUPLEMENTO BYTE
Circuitos integrados para fornos de micro-ondas

CURSO DE LINGUAGENS DE PROGRAMAÇÃO — 9.ª lição

CURSO DE SEMICONDUTORES — 8.ª lição

ÁLGEBRA BOOLEANA — 4.ª lição

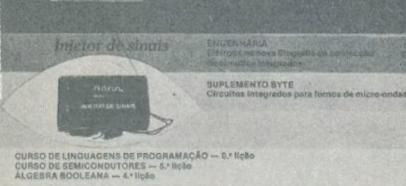
NOVA ELETRONICA

N.º 18 - AGOSTO 1979 - CÓD. 2019

COM SUPLEMENTO
Revista EDITEL



fonte simétrica
+ 15, -15 volts, 2 ampères



CURSO DE LINGUAGENS DE PROGRAMAÇÃO — 8.ª lição
CURSO DE SEMICONDUTORES — 5.ª lição
ALGÉBRA BOOLEANA — 4.ª lição

**EDITOR E
DIRETOR RESPONSÁVEL**
LEONARDO BELLONZI

CONSULTORIA TÉCNICA

Geraldo Coen
Joseph E. Blumenfeld

Juliano Barsali
Leonardo Bellonzi

REDAÇÃO

Juliano Barsali
José Roberto da S. Caetano
Yasuhiro Sato

ARTE

Auro Costa
Carlos W. Malagoli
Devanir V. Ferreira
Mônica Teixeira Leite

**CORRESPONDENTE
EM NEW YORK**
Guido Forgnoni

**CORRESPONDENTE
EM MILÃO**
Mário Magrone

COMPOSIÇÃO
J.G. Propaganda

IMPRESSÃO

Abril S.A. Cultural e Industrial

DISTRIBUIÇÃO
Abril S.A. Cultural e Industrial

NOVA ELETRÔNICA é uma publicação de propriedade da EDITELE — Editora Técnica Eletrônica Ltda.
Redação, Administração e Publicidade:
Rua Geórgia, 1.051 — S.P.

TODA CORRESPONDÊNCIA DEVE SER EXCLUSIVAMENTE ENDEREÇADA À NOVA ELETRÔNICA —
Cx. Postal 30.141 - 01000 S. Paulo-SP
REGISTRO n.º 9.949-77 — P-153

NOVA ELETRONICA

SUMÁRIO

Kits

- 643/3 Fonte simétrica regulável + 15/-15 volts
653/13 Injetor de sinais
661/21 O vento eletrônico
667/27 Algumas sugestões para a instalação do Amplimax

Seção do principiante

- 673/33 A eletrônica na base — circuitos resistivos complexos

Teoria geral

- 677/37 O segredo nas comunicações, pela eletrônica
682/42 Não está nos livros!
683/43 Antologia dos reguladores integrados de tensão [Linha 7800]
689/49 Novidades industriais
694/54 Noticiário

Áudio

- 697/57 O sistema Dolby de redução de ruídos
701/61 Afinal, o que é quadrafonia? — 2.ª parte

Engenharia

- 709/69 A litografia de feixe de elétrons na fabricação de circuitos integrados — 1.ª parte
716/76 Prancheta do projetista

Suplemento BYTE

- 719/79 Os circuitos integrados para fornos de micro-ondas
727/87 Curso de linguagens — 9.ª lição

Cursos

- 731/91 Curso de semicondutores — 8.ª lição
739/99 Álgebra Booleana — 4.ª lição

Todos os direitos reservados; proíbe-se a reprodução parcial ou total dos textos e ilustrações desta publicação, assim como traduções e adaptações, sob pena das sanções estabelecidas em lei. Os artigos publicados são de inteira responsabilidade de seus autores. É vedado o emprego dos circuitos em caráter industrial ou comercial, salvo com expressa autorização escrita dos Editores; apenas é permitida a realização para aplicação didática ou didática. Não assumimos nenhuma responsabilidade pelo uso de circuitos descritos e se os mesmos fazem parte de patentes. Em virtude de variações de qualidade e condições dos componentes, os Editores não se responsabilizam pelo não funcionamento ou desempenho deficiente dos dispositivos montados pelos leitores. Não se obriga a Revista, nem seus Editores, a nenhum tipo de assistência técnica nem comercial; os protótipos são minuciosamente provados em laboratório próprio antes de suas publicações. NÚMEROS ATASADOS: preço da última edição à venda, por intermédio de seu jornaleiro, no Distribuidor ABRIL de sua cidade. A Editele vende números atrasados mediante o acréscimo de 50% do valor da última edição posta em circulação. ASSINATURAS: não remetemos pelo reembolso, sendo que os pedidos deverão ser acompanhados de cheque visado pagável em S. Paulo, mais o frete registrado de superfície ou aéreo, em nome da EDITELE - Editora Técnica Eletrônica Ltda

Fonte simétrica regulável +15, -15 volts, 2A

- Regulável para -15 e + 15 volts
- Capacidade de fornecimento de corrente: 2 A
- Opção de uso como fonte de 30V, 1A
- Proteção contra curto-círcuito
- Estabilidade melhor que 0,5%
- **Ripple:** 300 μ V s/carga, 2 mV à máxima carga



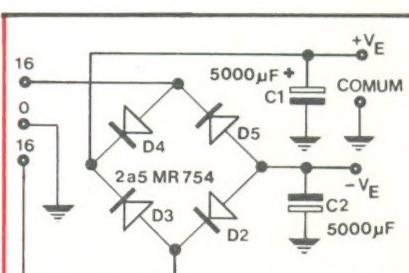
Normalmente quando trabalhamos com amplificadores operacionais integrados, nos deparamos com a necessidade de utilizar duas tensões de alimentação simétricas, ou seja, de mesmo valor absoluto, sendo uma positiva e outra negativa.

A obtenção destas tensões pode ser feita a partir de duas fontes idênticas simples ou de uma única fonte simétrica ajustável. A segunda escolha nos parece a mais prática e econômica, mas nem sempre é possível realizá-la, devido à quase inexistência deste tipo de fonte no nosso mercado.

É para suprir esta lacuna que passamos a oferecer uma fonte simétrica -15 - 0 + 15, que você mesmo poderá montar, complementando um pouco mais o seu laboratório. Obviamente ela se presta também às aplicações das fontes comuns, com opções de 15 e 30 volts.

Funcionamento básico

O circuito se inicia com uma etapa retificadora (figura 1-A) que não foge à regra geral de retificação, como em qualquer outra fonte. A saída do secundário do transformador passa por um retificador em ponte (D2, D3, D4, D5), obtendo-se daí duas tensões reti-



ETAPA RETIFICADORA + FILTRO

FIGURA 1 A

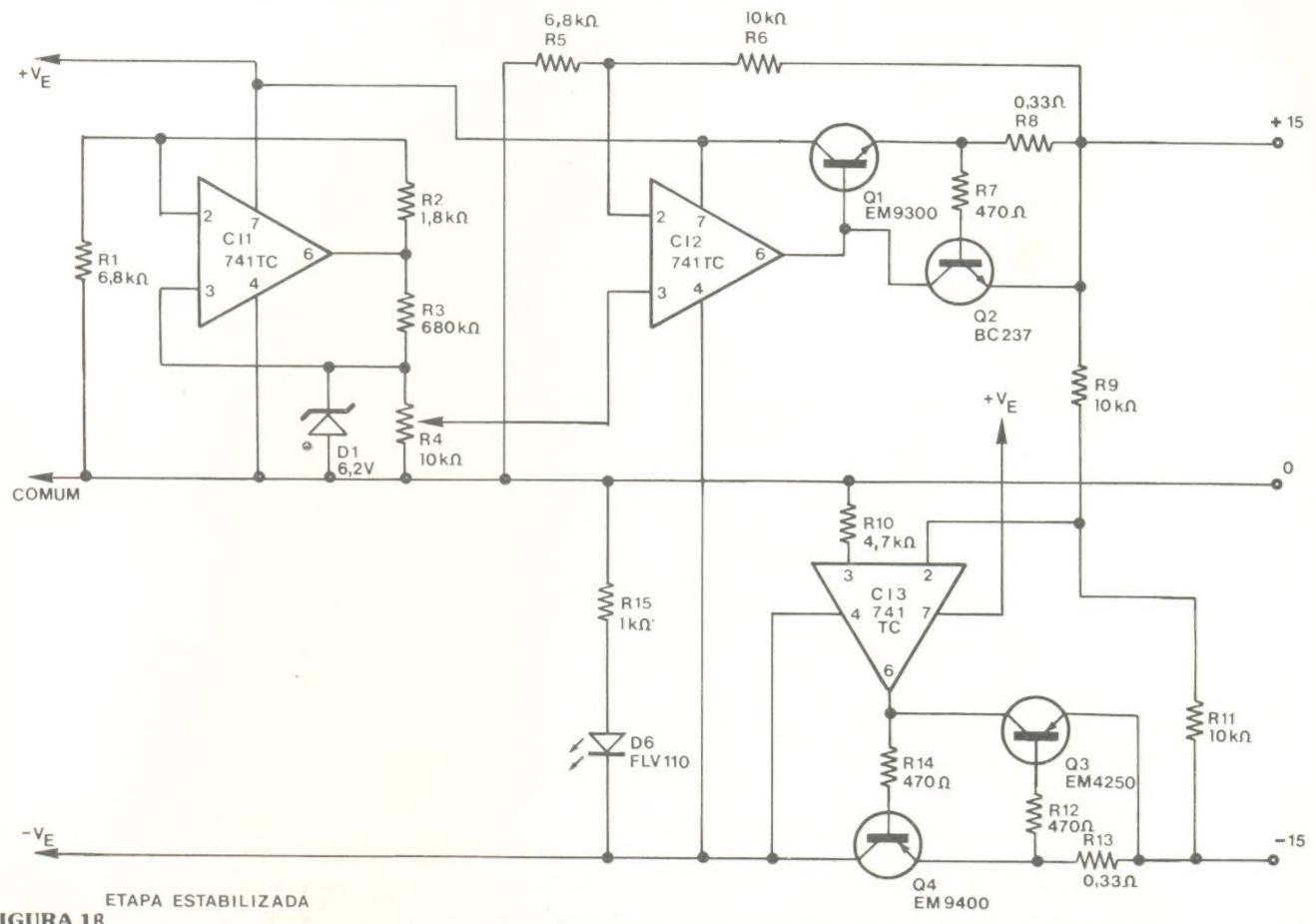
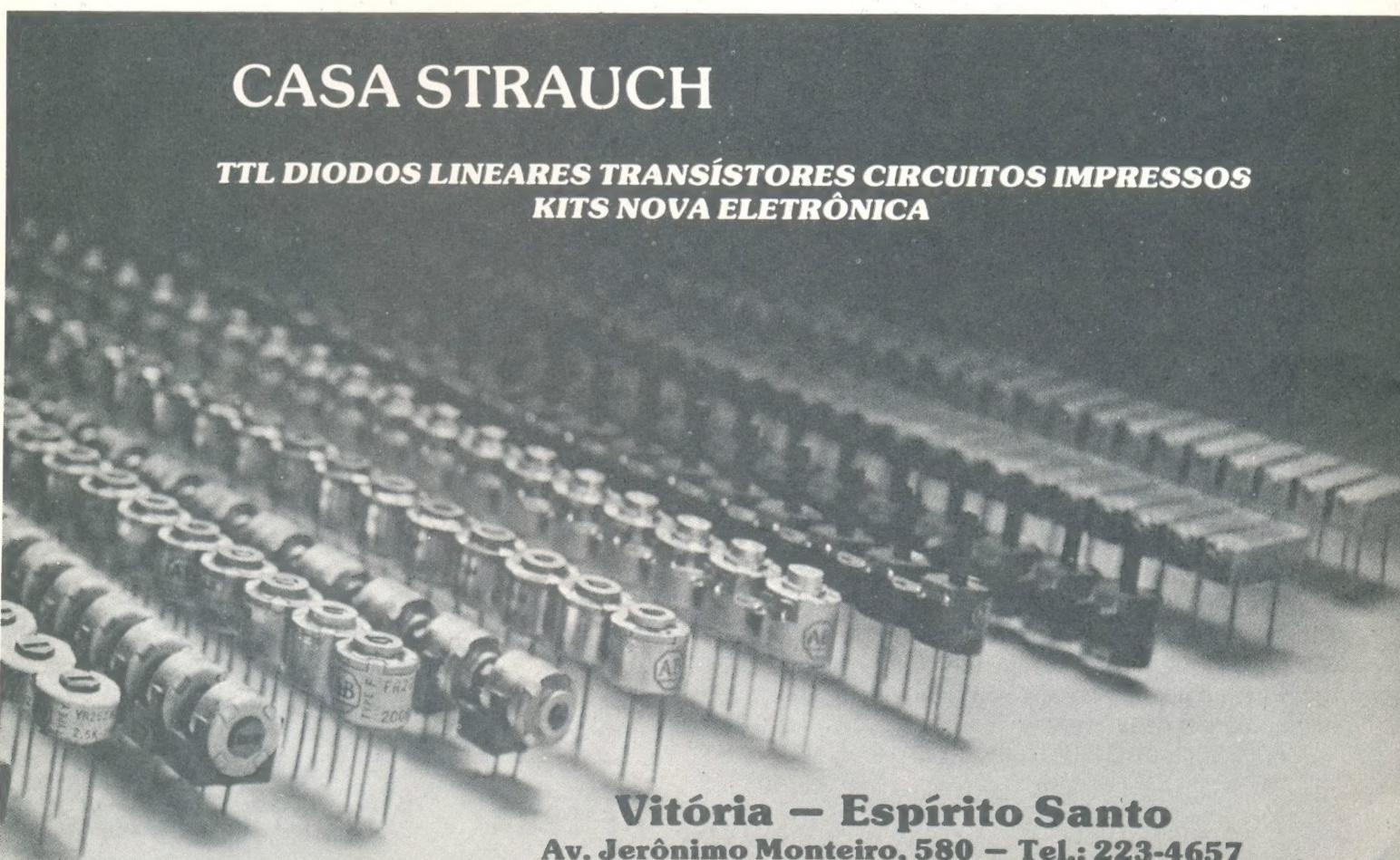


FIGURA 1B
ETAPA ESTABILIZADA

CASA STRAUCH

**TTL DIODOS LINEARES TRANSISTORES CIRCUITOS IMPRESSOS
KITS NOVA ELETRÔNICA**



Vitória – Espírito Santo
Av. Jerônimo Monteiro, 580 – Tel.: 223-4657

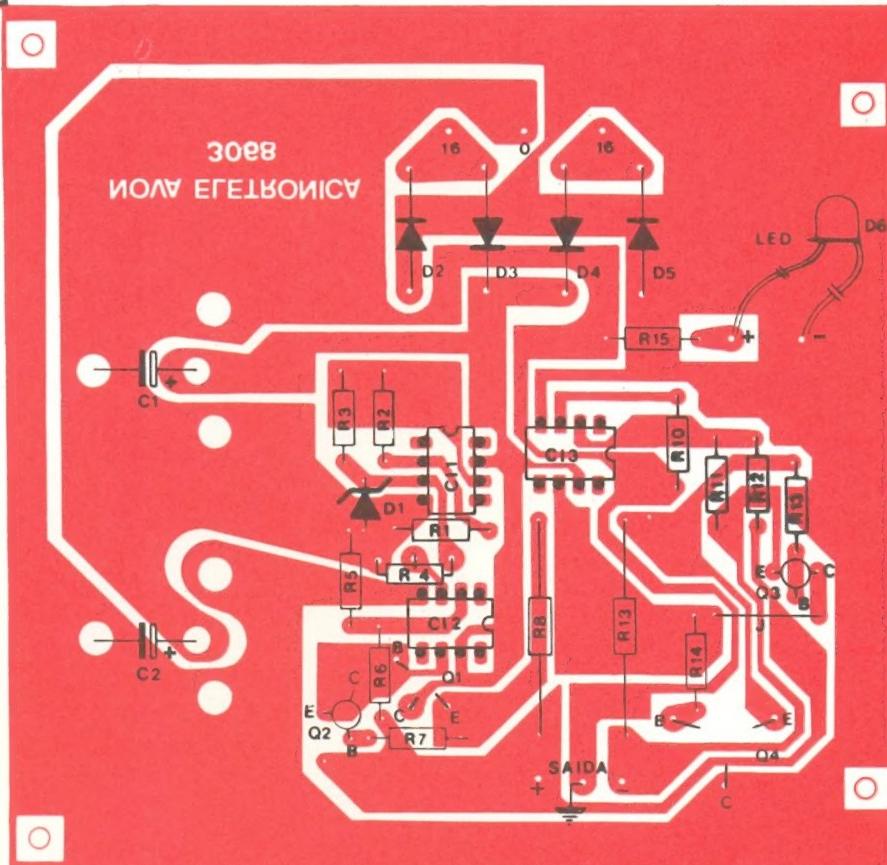


FIGURA 2

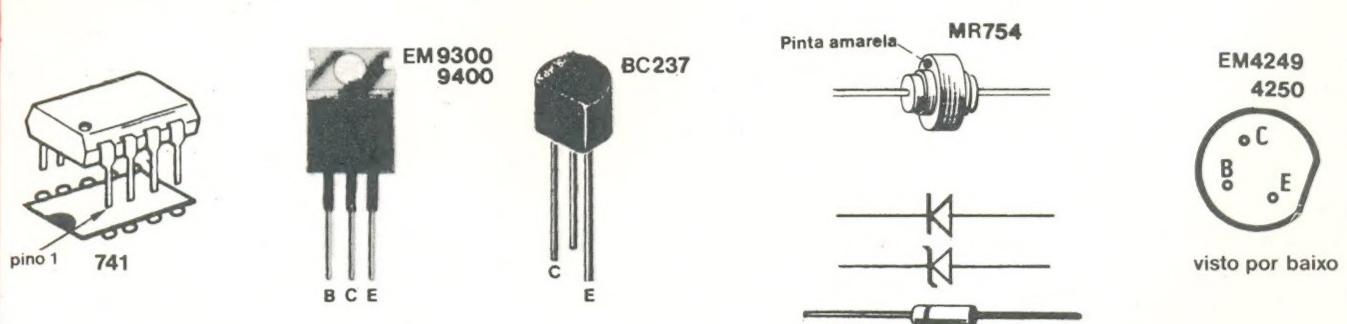


FIGURA 3

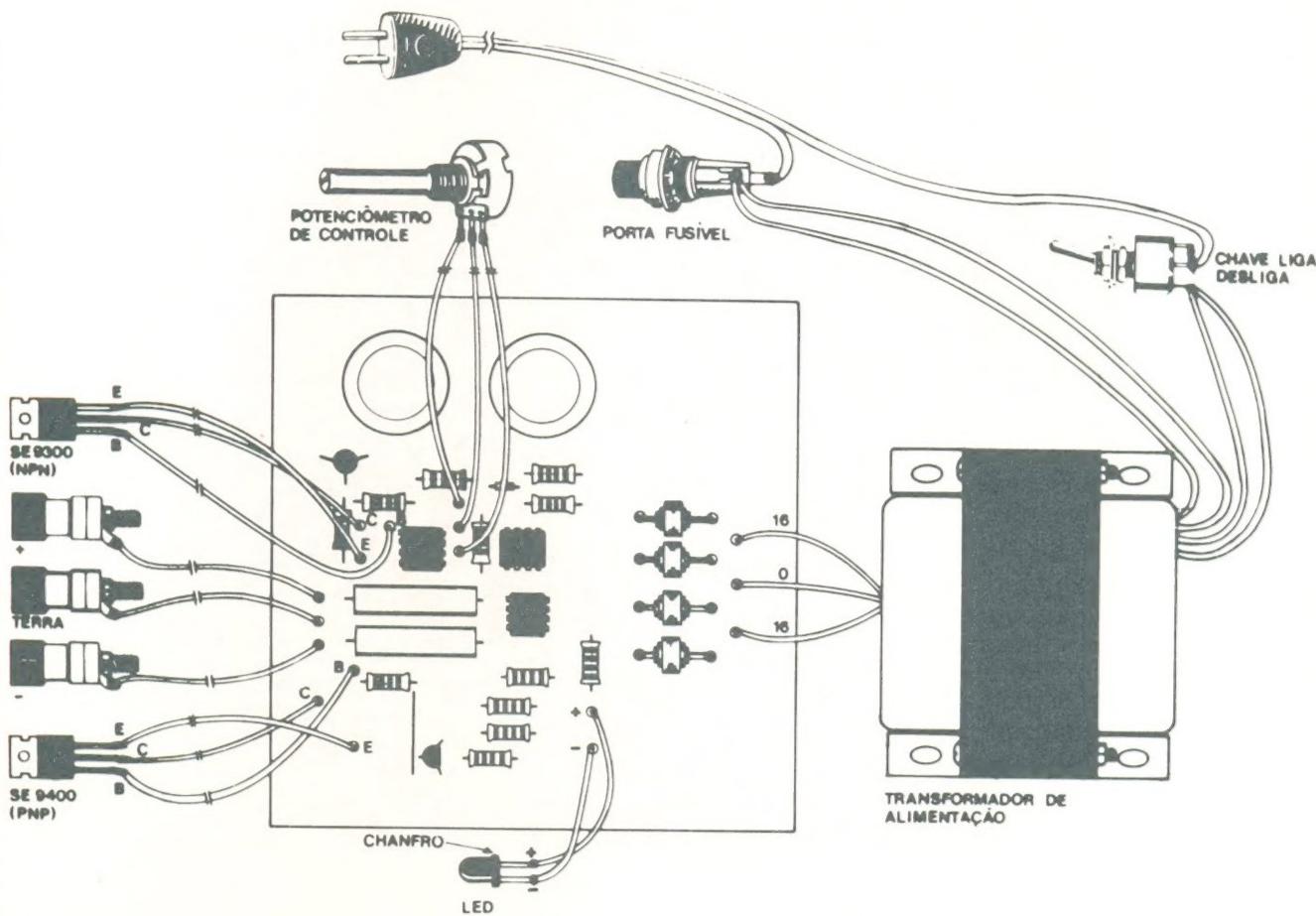


FIGURA 4

ficadas, $+V_E$ e $-V_E$, filtradas pelos capacitores C1 e C2, respectivamente. Começa então a segunda parte, a etapa estabilizada (figura 1B), que caracteriza realmente o circuito.

O primeiro operacional (C1), mais os resistores R1, R2 e R3, formam uma fonte de corrente constante, que é aplicada a D1, diodo zener. Desse modo temos uma tensão de referência bastante estável, injetada na entrada inversora do próximo operacional (C2), que faz parte de um aplicador de erro. Essa ligação se dá através do potenciômetro

R4, permitindo que a referência presente no pino 3 de C1 possa ser ajustada ao nível desejado. Este ajuste corresponderá também ao próprio ajuste da tensão de saída da fonte.

O ganho de C1 é controlado por R5, R6 e pela malha de realimentação formada por R8, R7, Q2 e Q1, que reagem a qualquer possível variação na tensão de saída alterando aquele ganho. Vejamos melhor como isto acontece: a saída de C1 é conectada à base de Q1, que funciona como amplificador de corrente e possibilita que solicitemos uma certa corrente

máxima na carga. Quando esta corrente máxima é excedida, Q2 entra em condução, pois a queda em R8 irá polarizar a sua base no sentido direto. Ao entrar em condução Q2 se satura rapidamente devido à sua polarização e desvia toda a corrente que passava por Q1, levando-o ao corte.

Pode-se perceber daí, que este esquema de funcionamento é uma maneira eficaz e segura de proteger a fonte contra eventuais curto-circuitos, uma vez que a corrente não ultrapassa jamais o valor máximo delimitado. Garante-nos também a integridade de

Q1, que funciona sempre dentro de seus limites de potência.

A fonte negativa de tensão, formada por Cl3, funciona de maneira análoga a fonte positiva. Também é um amplificador de erro, com a diferença de que a referência desta vez é aplicada à entrada inversora do operacional. Assim temos uma tensão de polaridade inversa, mas de mesmo valor de referência, na saída negativa da fonte. Esta tensão é mantida estável pela malha de realimentação formada por: R11, R12, R13, Q3 e Q4. O funcionamento desta se dá do mesmo modo que a malha de realimentação da fonte positiva, que acabamos de descrever.

Concluíndo, temos uma fonte simétrica de alta estabilidade, com a utilização de poucos componentes e portanto bastante simples de ser montada. Damos abaixo, algumas características técnicas desta fonte ajustável 15—0—15.

Estabilidade — melhor que 0,5%
Ripple — 300 µV sem carga, 2 mV

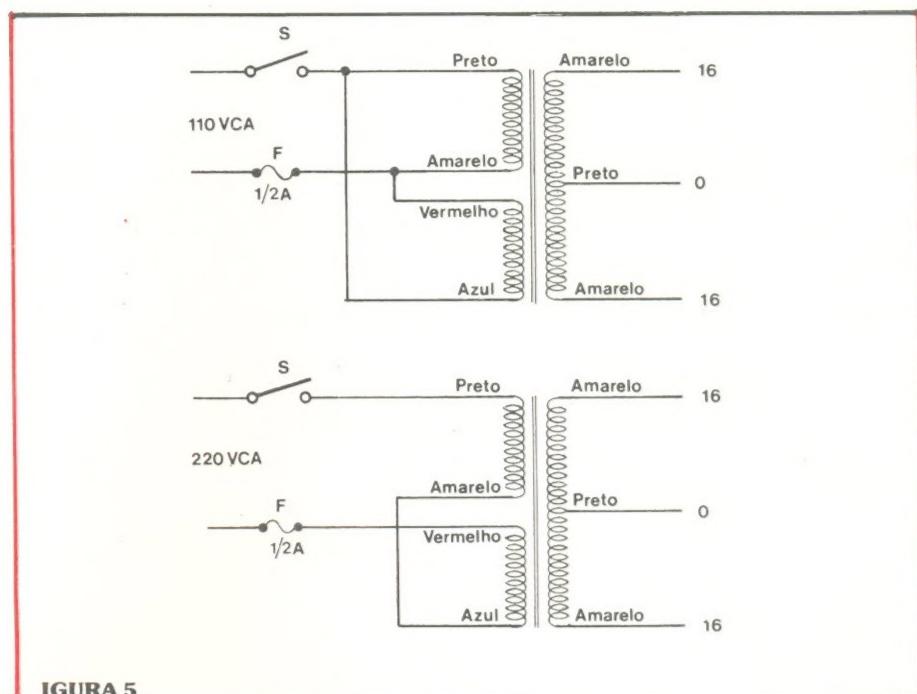


FIGURA 5

à máxima carga.
Tensão de saída — 0 → 15 simétrica e de escala linear.
Máxima corrente de saída
1 A entre — e +
2 A entre — e terra
2 A entre + e terra

Montagem

A figura 2 mostra as duas faces sobrepostas da placa de circuito impresso, que você deve observar para fazer a montagem. Esta, pode ser iniciada pelo “jumper” (J1), evitando qualquer sur-



CONECTORES COAXIAIS MINIATURA, SUBMINIATURA E MICROMINIATURA PARA UHF e S.H.F.



SMA — SMB — SMC — BNC — N

CONHEX — NANOHEX — KWICK — KONNECT
DE ACORDO COM A MIL — C — 39012

ALFATRONIC - IMP. EXP. REPR. LTDA — Av. Rebouças, 1498 — São Paulo — CEP 05402
TEL. PBX 282-0915 — 280-3520 — 280-3526 — Telex (011) 24317

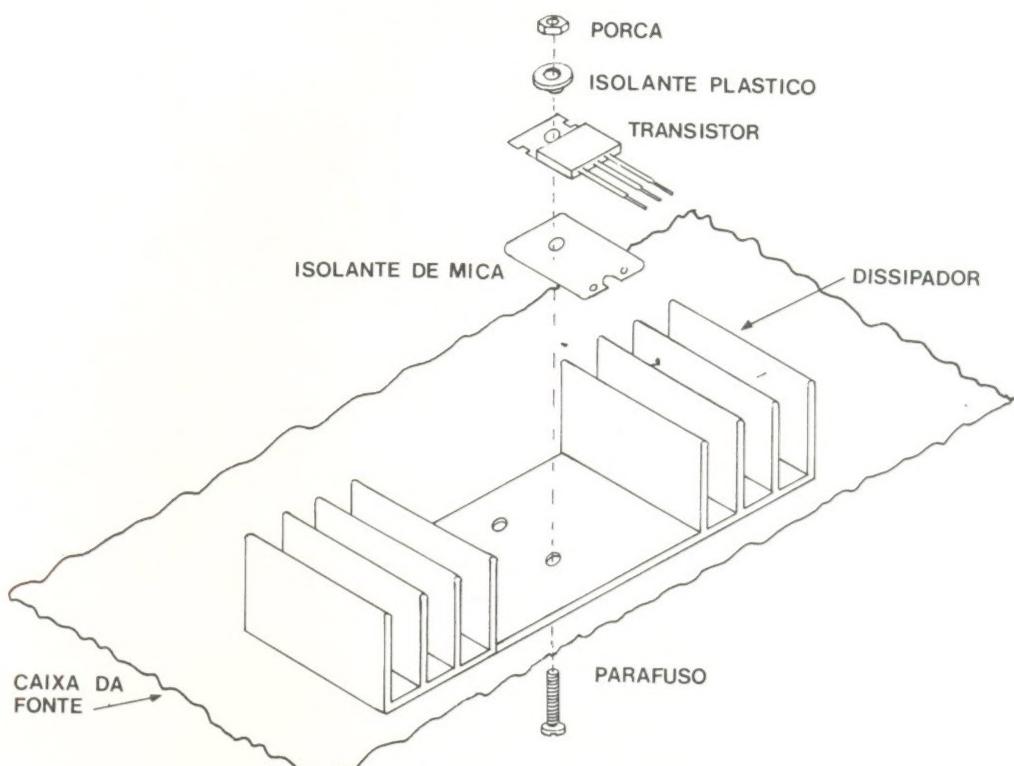


FIGURA 6

Amplificador estéreo

**10+10 W IHF
7+7 W RMS**

(publicado, em forma de kit, na Nova Eletrônica n.º 14)

Não hesite mais na hora de adquirir seu amplificador estéreo. Com reprodução em alta-fidelidade, potência média e todas as características de amplificadores comerciais de boa qualidade, a um preço inferior, este é o aparelho que você procurava. As especificações estão aí, para comprovar. E, além da qualidade, potência e preço ideais, o amplificador 7 + 7 W lhe oferece a oportunidade de um passatempo agradável. Você pode encontrá-lo em qualquer revendedor dos kits Nova Eletrônica, nas principais capitais brasileiras.

Especificações técnicas

• ESTÁGIO DE POTÊNCIA

Potência de saída: Para carga de 4 ohms —
7 W RMS ou 10 W IHF por canal

Para carga de 8 ohms —
3,5 W RMS ou 5 W IHF por canal
(dados relativos à frequência de 1 kHz e 0,5% de distorção harmônica)

Resposta em frequência: 40 a 20 000 Hz, a —3 dB
(dados relativos à potência de 7 W RMS, alto-falante de 4 ohms e 0,5% de distorção harmônica)

Distorção harmônica: 0,3% a 3 W RMS de saída

Circuito Integrado: TBA 810 AS, protegido internamente contra sobrecarga térmica.

• ESTÁGIO PRÉ-AMPLIFICADOR

Entradas, com as respectivas impedâncias e sensibilidades:

AUX 1 — maior que 500 kΩ / menor que 100 mV
AUX 2 (FM) — 450 kΩ / 100 mV
Gravador (cassete, rolo) — 1,5 MΩ / 800 mV
Cápsula cerâmica — 900 kΩ / 1000 mV
Cápsula magnética — maior que 56 kΩ / 5 mV a 1 kHz

Controle de tonalidade:

(realimentado, tipo Baxandall)

Graves (a 30 Hz) Reforço +19 dB

Reforço +19 dB

Atenuação -22 dB

Agudos (a 20 kHz) Reforço +16 dB

Atenuação -14 dB

• ALIMENTAÇÃO

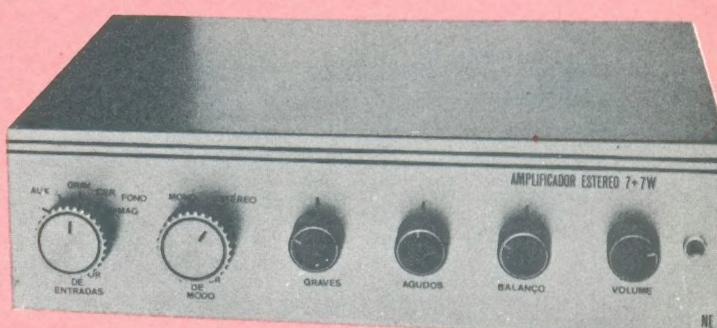
Fonte de alimentação: Fornece 15 V e é formada por um circuito integrado estabilizador de tensão, protegido contra sobrecargas elétricas e térmicas.

• CONSUMO TOTAL: 1,2 ampères, em corrente contínua, para uma carga de 4 ohms, à máxima potência de saída.

• RIPPLE: MENOR QUE 200 µV RMS

• POSSUI SELETOR DE OPERAÇÃO MONO/ESTÉREO, SELETOR DE ENTRADAS E CONTROLE DE BALANÇO.

• PERMITE CONEXÃO A 110 OU 220 VOLTS DE REDE.



**À VENDA:
NA FILCRES
E REPRESENTANTES**

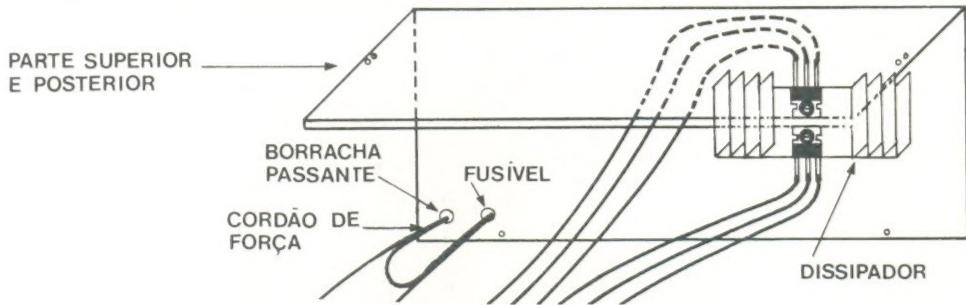


FIGURA 7

presa desagradável ao final, por tê-lo esquecido. Prossiga colocando os resistores, examinando atentamente seu valor. Coloque inclusive os dois resistores de potência (R8 e R13). Solde os dois capacitores (eletrolíticos) respeitando as polaridades indicadas; com certeza não haverá erro, pois os capacitores só deverão encaixar-se em uma única posição.

O próximo passo é o da fixação dos dispositivos semicondutores; comece pelos diodos (retificadores e zener) e, se necessário, consulte a figura 3 para checar suas polaridades. Na mesma

figura estão presentes as indicações dos terminais dos transistores e da pinagem dos circuitos integrados nos seus respectivos lugares. Você deve ter notado que, dentre os semicondutores, ainda não nos referimos aos dois transistores de saída, Q1 e Q4. Acontece que estes não serão ligados diretamente à placa; juntamente com seus dissipadores, eles serão fixados mais tarde na própria caixa da fonte, devido a suas características de potência e dissipação térmica. Por ora, corte seis pedaços de fio 18 AWG (o fio de bitola maior) e faça as

interligações entre os terminais dos transistores e os pontos indicados na figura 4, que mostra as várias ligações a serem feitas na placa.

Também o potenciômetro R4, os terminais de saída e o LED D6 são ligados à placa por meio de fios, como se vê na figura 4. Portanto, utilizando o fio de bitola 22 AWG, conecte o potenciômetro aos três pontos indicados, tomando o cuidado de não invertê-los. Ainda com fio 22, faça as ligações dos bornes e do LED à placa, sempre rigorosamente de acordo com o desenho.

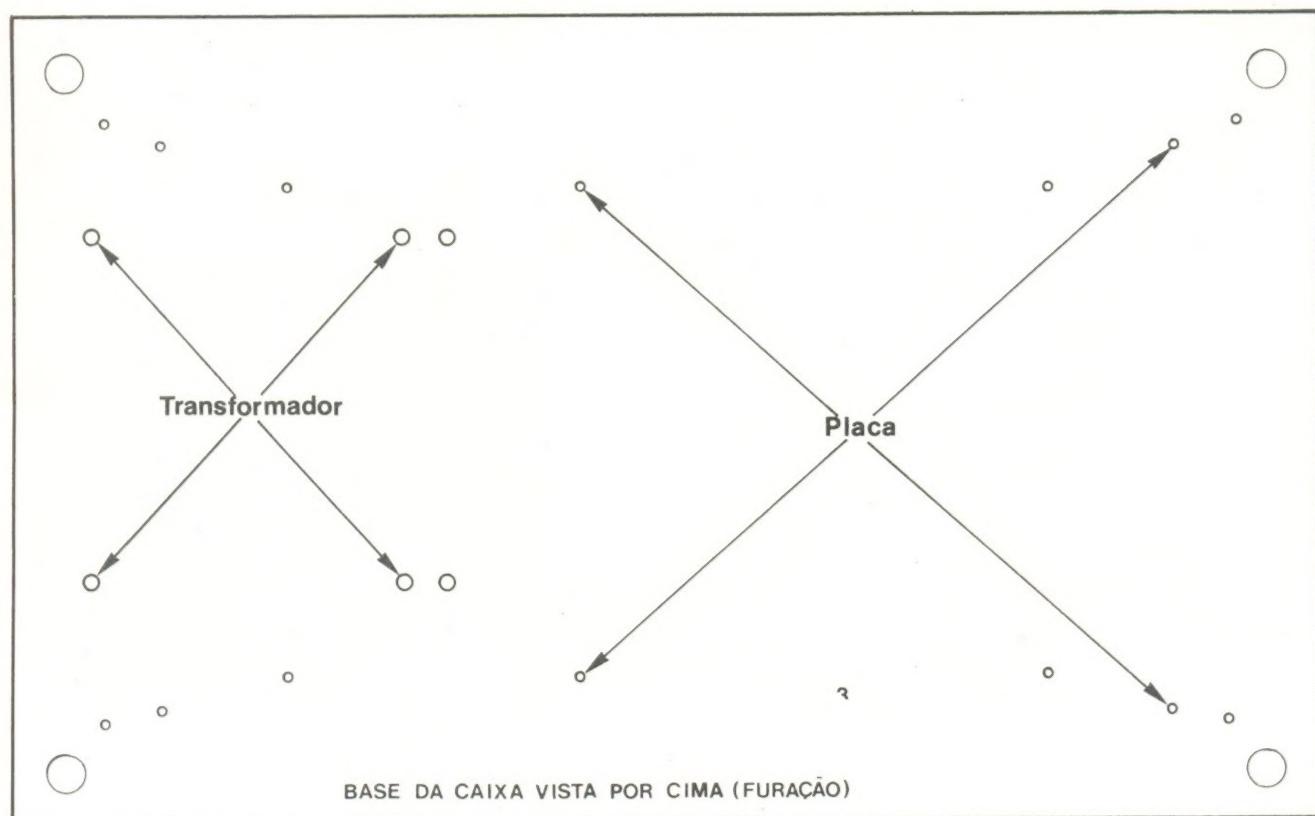


FIGURA 8

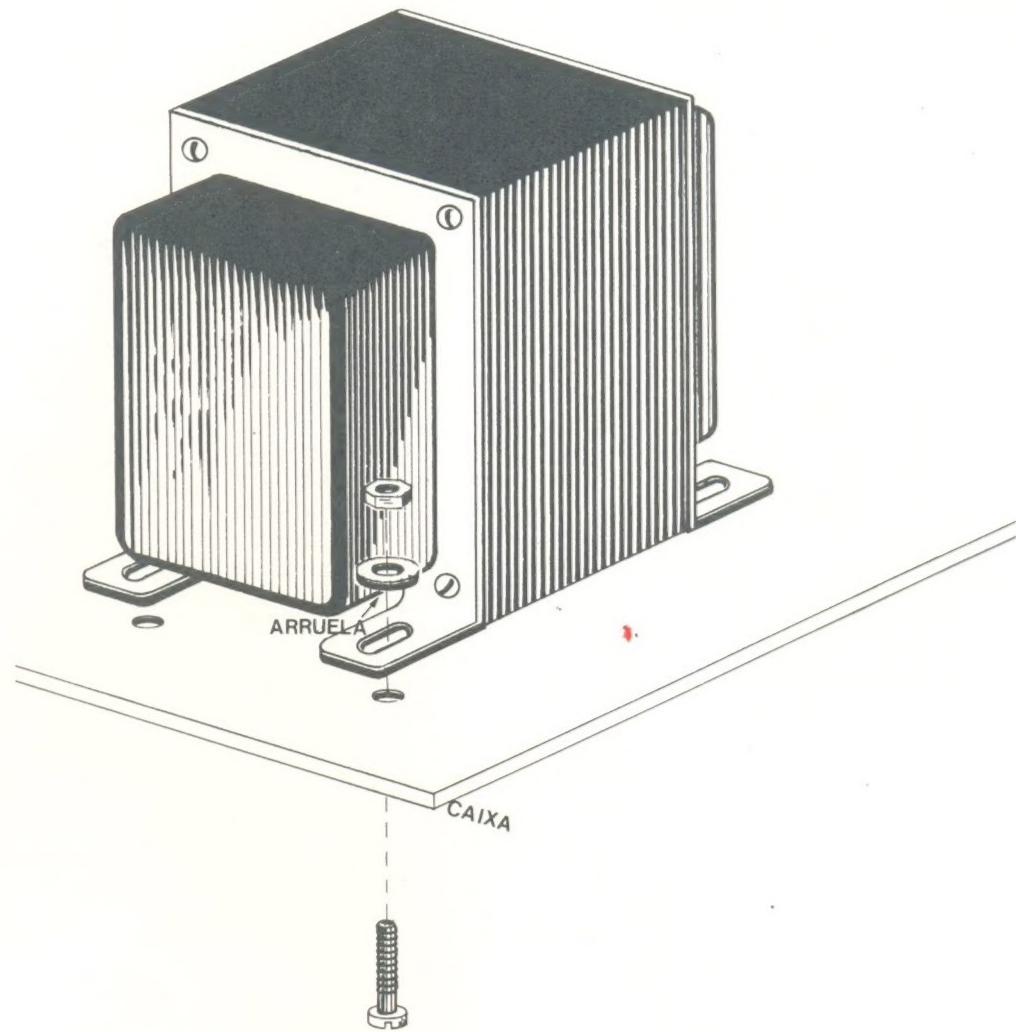


FIGURA 9

A última ligação a ser feita na placa é a do transformador. Solde os três fios do secundário, nos três pontos correspondentes: 16,

0 e 16. Para identificar os fios, veja a figura 5; nesta, estão incluídas todas as instruções das ligações do secundário e primário do

transformador.

A montagem da fonte propriamente dita está quase concluída. Passemos agora à colocação das diversas partes na caixa. Iniciemos pela fixação dos dois transistores de saída. Observando a figura 6, faça a junção dos transistores com o dissipador e os isolantes de mica e plástico. Depois, fixe os transistores e o dissipador na parte posterior da caixa, no local indicado pela figura 7. É de suma importância que sejam colocados os isoladores exatamente na ordem mostrada, para evitar futuros danos irreparáveis nos transistores e na fonte.

Atente para a figura 8. Como você vê, ela representa a base da caixa vista por cima, no seu lado interior. A base contém diversos

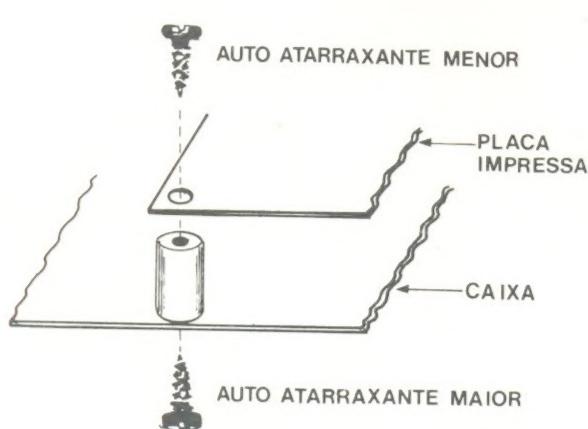


FIGURA 10

furos, mas serão usados apenas aqueles apontados na figura 8. O transformador fica apoiado diretamente na base, através de quatro parafusos, nos furos localizados no seu lado esquerdo.

Na parte posterior da caixa, encontram-se dois furos, para colocação do porta fusível e passagem do cabo de força. Coloque o porta fusível e a borracha passante do cabo de força nos locais apontados pela figura 7. Em seguida, passe o cabo de força dando um nó no mesmo, pelo lado de dentro da caixa. Agora você pode fazer as ligações do primário do transformador. Selecione-o para 110 ou 220 volts, conforme a rede do local onde será utilizada a fonte; as instruções para seleção da tensão no primário estão na figura 5. Complete também as ligações da chave com o cabo de força, e do cabo com o porta fusível, de acordo com o desenho da figura 4. A fixação do transformador deve ser feita colocando-se os parafusos de baixo para cima na base da caixa. A figura 9 mostra em detalhe como isso deve ser feito.

À placa de circuito impresso está reservado o lado direito da base; os furos para sua retenção estão apontados na figura 8. Ela deverá ficar isolada da caixa e, para isso, usaremos pequenos tubinhos de fenolite com altura de aproximadamente 2 cm; no kit você encontrará um tubo do qual deverá cortar os quatro pedaços necessários. Antes da placa, estes tubinhos deverão ser fixados na base por meio de parafusos (os maiores), de baixo para cima. Posteriormente deve-se colocar a placa sobre os tubinhos, prendendo-a com os parafusos autoatarraxantes menores. Esta montagem pode ser vista esquematicamente no desenho da figura 10.

Resta ainda fixar os últimos componentes no painel da caixa. Como se vê na figura 11, são eles: os bornes de saída, o potenciômetro, a chave liga/desliga e o LED com seu suporte. O potenciômetro e a chave são fixados por meio de porcas, pelo lado externo do painel. No caso do potenciômetro, depois de prendê-lo, vo-

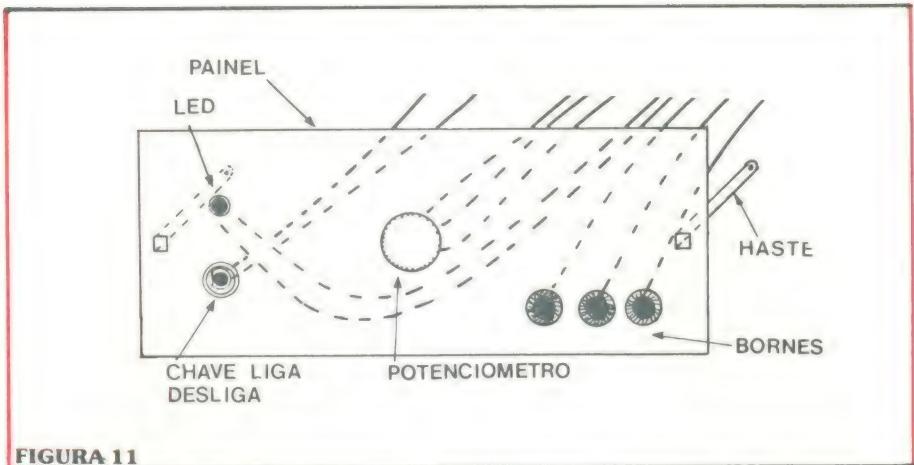


FIGURA 11

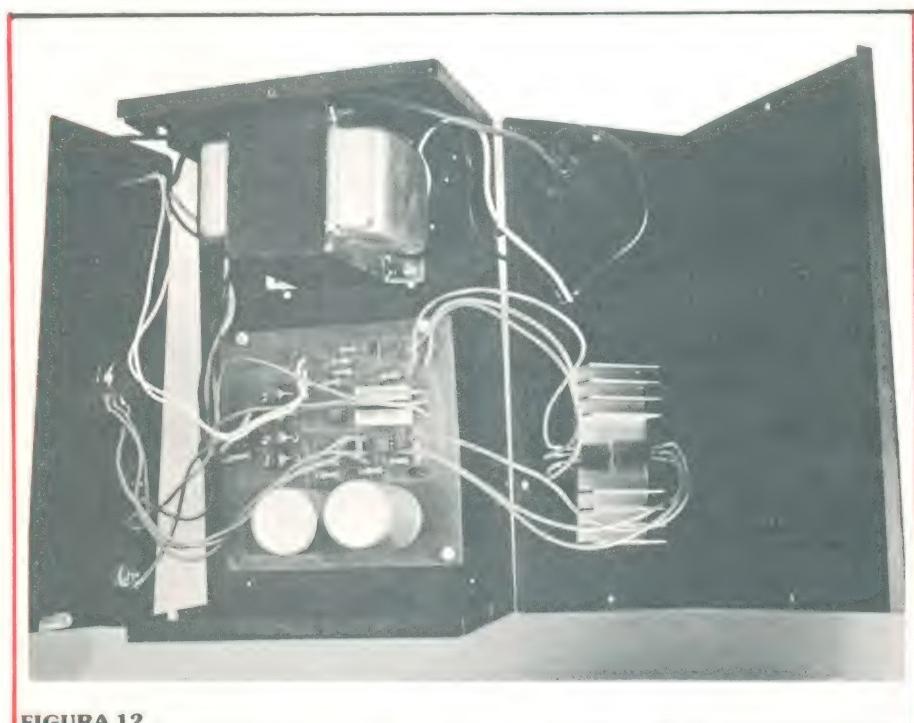


FIGURA 12

Relação de material

R1, R5 — 6k8 ohms
R2 — 1k8 ohms
R3 — 680 ohms
R4 — potenciômetro 10 k ohms, linear miniatura
R6, R9, R11 — 10 k ohms
R7, R12, R14 — 470 ohms
R8, R13 — 0,33 ohms, 5 watts
R10 — 4k7 ohms
R15 — 1 k ohm
Todos os resistores de 1/4 W, 5%, exceto onde especificado.
Cl1, Cl2 e Cl3 — 741 TC
Q1 — EM9300 ou SE9300
Q2 — BC 237
Q3 — EM4250 ou EM4249
Q4 — EM9400 ou SE9400
C1, C2 — capacitores eletrolíticos 5000 μ F/25 V

cê deve girar o cursor totalmente no sentido anti-horário e então, colocar o *knob* ou botão, parafusando-o ao eixo do cursor e ajustando-o com a escala pintada no painel. Quanto ao LED, sua colocação é simples: encaixe antes o suporte e em seguida o próprio diodo. Os bornes também não apresentam maiores dificuldades na sua colocação.

Por fim, antes de fechar a caixa, confira sua montagem com a foto da figura 12. Constatando que a montagem foi feita corretamente, comece a fechar a caixa, encaixando o painel frontal na base através das hastes, que por sua vez são parafusadas às laterais, de fora para dentro. Coloque depois a parte superior/posterior da caixa, prendendo-a com dois parafusos por cima e com quatro pelo lado de trás.

E está concluída a montagem da fonte; agora, é só ligar e usar esta que, certamente, muito irá facilitar os seus trabalhos com circuitos operacionais e outros.

D1 — Zener 6,2 V/400 mW
D2, D3, D4, D5 — MR754
Transformador 110/220 — 16-0-16, 3A
Isolador de mica p/ transistor tipo TO-220
Isolador de plástico p/ transistor tipo TO-220
3 bornes (vermelho, preto e azul ou branco)
Chave liga/desliga
Suporte p/ LED
knob grande
Dissipador BR1454D
Porta-fusível pequeno
Fusível pequeno — ½ A
3 metros de fio AWG 18
50 cm de fio AWG 22
2 metros de solda fina
Borracha passante
Cordão de força
4 pés de borracha
10 cm de tubo de fenolite
4 parafusos autoatarraxantes 3,4 × 6,8 mm
4 parafusos autoatarraxantes 3,4 × 10 mm
2 parafusos autoatarraxantes 2,9 × 6,2 mm
4 parafusos autoatarraxantes 3,0 × 12,5 mm
6 arruelas — diâmetro interno 3,2 mm e diâmetro externo 10 mm
4 porcas de 3,0 mm
2 parafusos 2,3 × 1,26 mm
2 porcas de 2,3 mm
Placa de circuito impresso NE 3068



**SEMICONDUTORES EM GERAL
CIRCUITOS INTEGRADOS
MICROPROCESSADORES**



**INTERRUPTORES DE ALAVANCA
BOTÕES MINIATURA,
THUMBWHEELS DE ALTA QUALIDADE
MONTADOS NO BRASIL**



**INTERRUPTORES
ELETROMAGNÉTICOS
REED SWITCHES.**

ínjetoR de sínais,

um dos mÁis

símples

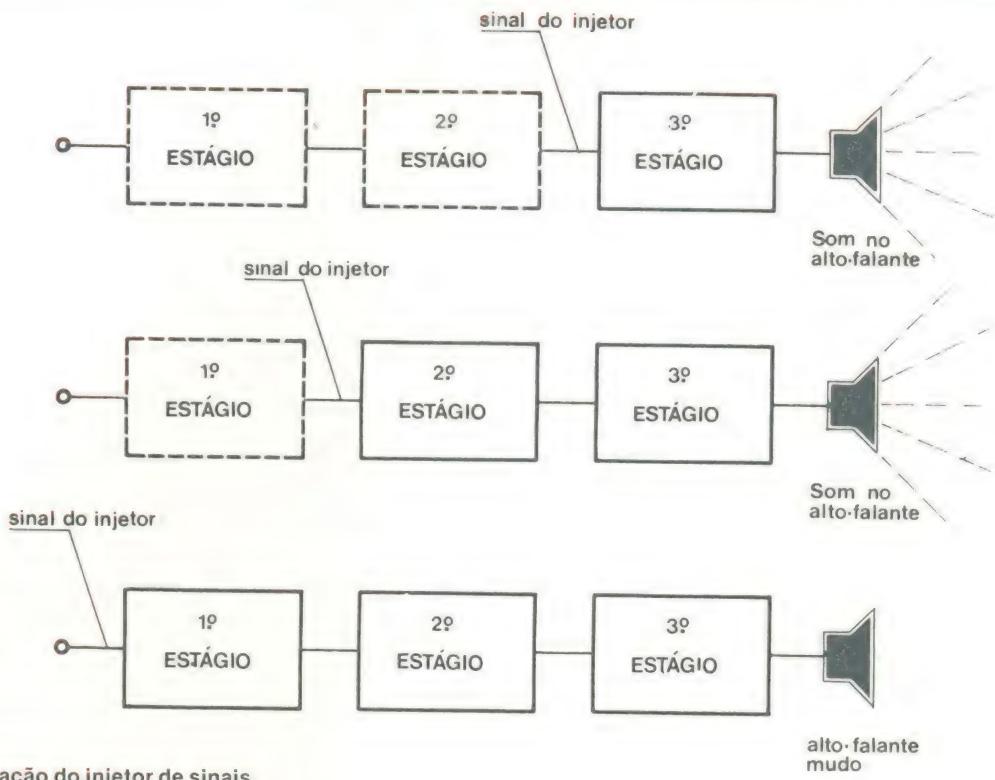


e úteis instrumentos

de bancada

- Grande quantidade de harmônicas permite a análise de vários circuitos, desde amplificadores de áudio até estágios de TV
- Pode ser usado, também, como gerador de trem de pulsos para circuitos TTL ou CMOS, de acordo com a alimentação
- Acondicionado em uma caixa compacta e prática, tipo ponta de prova
- Baixo consumo e simplicidade de circuito: utiliza um integrado CMOS
- Alimentado a pilha

O injetor de sinal tem um valor inestimável na reparação de amplificadores e receptores de AM, tanto para os profissionais do ramo, como para o amador, que se dispõe a consertar seus próprios aparelhos. Gerando um sinal de onda quadrada (e contendo portanto, uma enorme quantidade de harmônicas senoidais), permite a análise tanto de circui-



Princípio de aplicação do injetor de sinais
FIGURA 1

tos de áudio, como de outros amplificadores, que trabalhem na faixa dos megahertz, estágio por estágio, até que a etapa defeituosa seja localizada.

Sua aplicação baseia-se num

processo muito simples: consiste em se aplicar o sinal gerado por ele entre a entrada e o terra de cada estágio do circuito, começando pelo último da cadeia. Veja, a título de exemplo, a figura 1. Lá está representado o diagrama

de blocos de um circuito amplificador de três estágios; como localizar o estágio defeituoso?

Começa-se aplicando o sinal do injetor entre a entrada e o terra do 3º estágio; se houver um apito no alto-falante, esta etapa estará inocentada, e pode-se passar ao 2º estágio; se ocorrer a mesma coisa, a 2.ª etapa também estará perfeita, o que leva a desconfiar do 1º estágio. Essa suspeita será confirmada, ao se injetar sinal na entrada do mesmo e não surgir som algum no alto-falante.

Agora, sabendo-se que o defeito está no 1º estágio, toda a operação de reparação tornou-se mais simples, pois basta analisar os componentes de uma parte do circuito, apenas.

Princípio de funcionamento

Vemos, na figura 2, o circuito completo do injetor de sinais. Ele é constituído, basicamente, por dois multivibradores astáveis, estando o segundo sob o controle do primeiro. O primeiro multivibrador é formado pelas portas NE 1 e 2 e o segundo, pelas portas 3 e 4, do integrado CI1.

As aplicações do kit de injetor de sinais

Amplificadores e pré-amplificadores: Procedimento igual ao que foi descrito no exemplo.

Receptores de AM, ondas médias e curtas: O procedimento é o mesmo, podendo ser aplicado nos estágios de áudio, de FI e de RF.

Receptores de TV: Produz barras horizontais na tela, se o sinal for aplicado diretamente à antena do receptor ou no amplificador de vídeo. Permite a análise dos estágios de áudio, também, da mesma forma que em amplificadores normais.

Além dessas aplicações mais convencionais, o nosso injetor de sinais tem algumas utilidades a mais:

Se for alimentado com 5 volts, poderá ser usado como gerador de trem de pulsos para circuitos TTL;

Se for alimentado com uma tensão entre 3 e 15 volts, poderá ser usado como gerador de trem de pulsos para circuitos CMOS;

Poderá, ainda, ser usado como BIP, se acoplarmos um pequeno alto-falante à sua saída.

Várias outras aplicações poderão ser imaginadas, dependendo da necessidade e engenhosidade de quem o estiver utilizando.

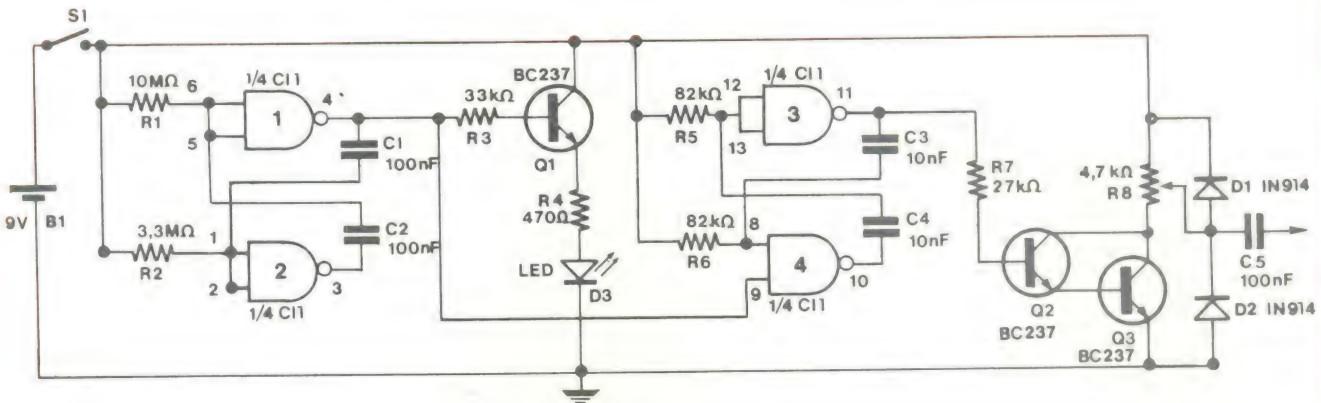


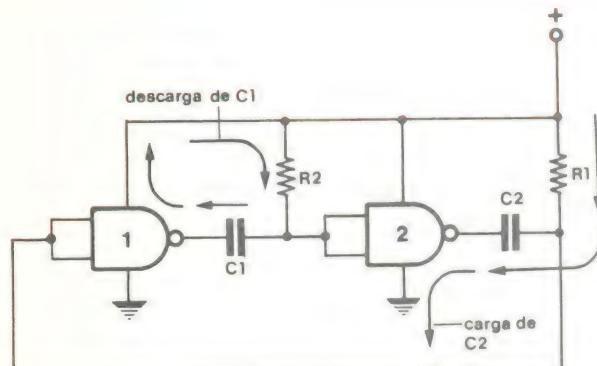
FIGURA 2

O objetivo, ao se utilizar dois multivibradores, é o de produzir, na saída do segundo, um sinal modulado pelo primeiro. O funcionamento de osciladores com portas NE pode ser explicado facilmente. Observe a **figura 3**, onde está representado um oscilador básico:

Ve-se, antes de mais nada, que ambas as portas estão com suas entradas curto-circuitadas, o que as transforma em inversores. Para começar, vamos considerar que os capacitores C1 e C2 estejam descarregados; nessa condição, eles oferecem um fácil percurso para a corrente, enquanto se carregam, favorecendo uma mudança de estado dos inversores. No entanto, como não existem dois componentes exatamente iguais, um dos inversores mudará de estado antes do outro.

Vamos supor, então, que o capacitor C1, da figura 3, está sendo descarregado, enquanto C2 se carrega. O circuito de carga de C2 é formado por R1, C2 e pelo circuito da porta 2, a qual, na presença de um nível "O" em sua saída, permite a circulação de corrente.

Na figura 3 aparece, também o percurso da corrente de carga de



Círcuito básico de um multivibrador astável com portas NE **FIGURA 3**

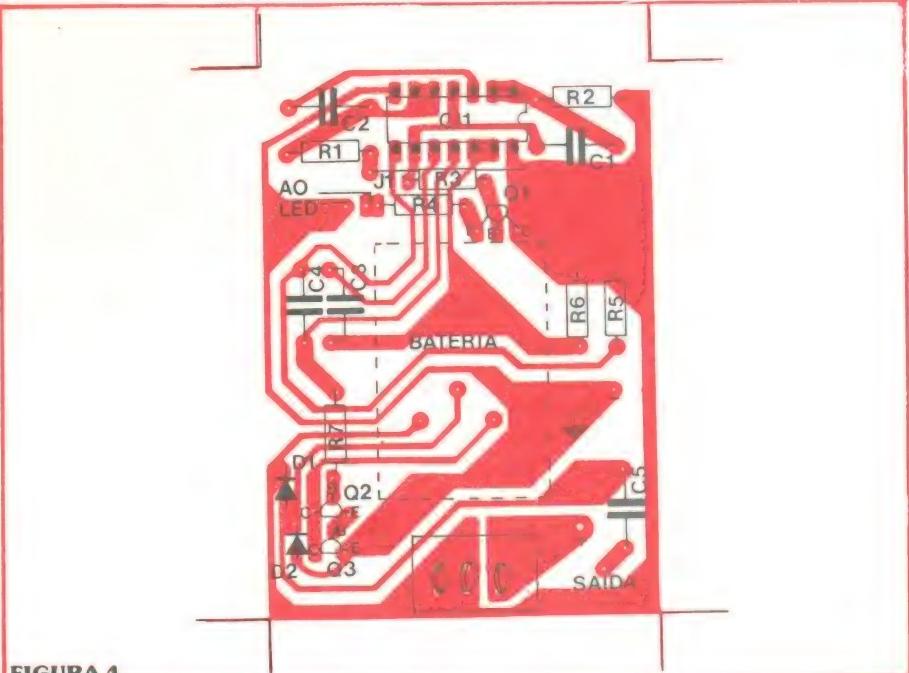
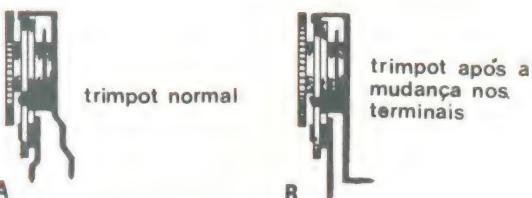
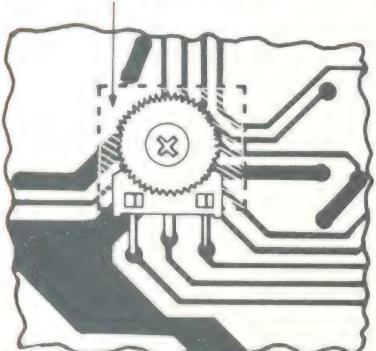


FIGURA 4



Ajuste dos terminais do trimpot
FIGURA 5

FITA ISOLANTE



Local de fixação do trimpot, na placa
FIGURA 6



chave após a mudança nos terminais

Corte nos terminais da chave S1
FIGURA 7

C2. Enquanto está sendo carregado, este capacitor apresenta, em seu terminal ligado ao resistor R1 e à porta 1, um potencial quase igual ao de terra; sendo assim, na saída da porta 1 (que é um inverter, não se esqueça), vamos

ter um nível “1”, pelo tempo que durar o nível baixo em sua entrada.

Esse nível “1” fará com que o capacitor C1 seja descarregado, através do circuito interno da porta 1 e do resistor R2. O percurso da corrente de descarga de C1 está também representado na figura 3.

Assim que a carga de C2 é completada, ou quase, a porta 1 muda de estado, já que o nível aplicado à sua entrada passou de “0” para “1”. A partir deste ponto o ciclo se repete, mas a situação dos capacitores agora é invertida, pois C1 passa a comandar a operação. No ciclo seguinte, o comando voltará para o capacitor C2, e assim por diante.

Esses ciclos de carga e descarga vão se repetir em C1 e C2, alternadamente, enquanto o circuito estiver sendo alimentado, produzindo, assim, a oscilação desejada.

O princípio de funcionamento do segundo multivibrador é exatamente igual ao do primeiro, com uma única diferença: o segundo multivibrador só pode oscilar quando um nível “1” é aplicado ao terminal 9 da porta 4, a partir

da saída do primeiro multivibrador. Quando há um nível “0” no terminal 9, o segundo multivibrador é bloqueado.

Os transistores Q2 e Q3 fazem o papel de “círculo de potência” no circuito, ou seja, providenciam uma amplificação de tensão e corrente do sinal injetado, aumentando a eficiência do circuito. Além disso, servem para isolar os circuitos multivibradores dos circuitos sob análise.

Os diodos D1 e D2 protegem os transistores Q2 e Q3 contra transientes vindos de fora do circuito. O capacitor C5, por sua vez, acopla o injetor aos circuitos externos, evitando a passagem de sinais CC.

O diodo LED serve como piloto de funcionamento do circuito, piscando continuamente enquanto o injetor estiver ligado. O transistor Q1 comanda o diodo LED.

Este injetor possibilita, ainda, um ajuste do nível de tensão de saída, por intermédio do trimpot R8. Isto permite que o injetor se adapte às várias aplicações já citadas.

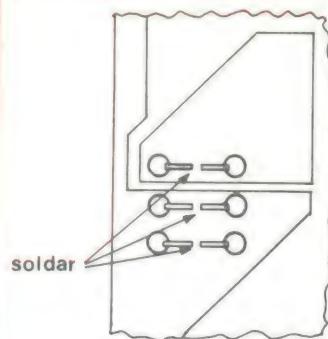
Montagem do circuito

Montar este circuito é uma tarefa bastante simples. Todos os componentes são instalados em uma pequena placa de circuito impresso, e o único detalhe a ressaltar é a montagem do trimpot R8, na face cobreada da placa.

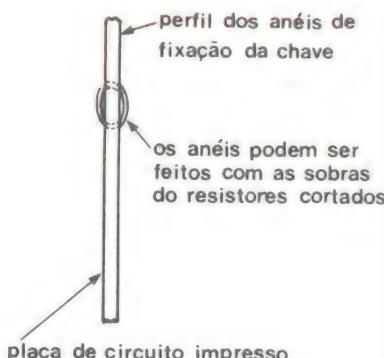
Essa placa de circuito impresso aparece na figura 4, vista pelo lado dos componentes (aqui, não aparece o trimpot R8; o local correto para sua instalação será visto adiante).

Antes de mais nada, verifique se você tem todas as ferramentas necessárias para efetuar a montagem: ferro de soldar, de 30 W, no máximo, com a ponteira bem limpa e estanhada; alicate de bico; alicate de corte; e uma lixa fina ou bombril, para remover a camada de óxido dos terminais dos componentes.

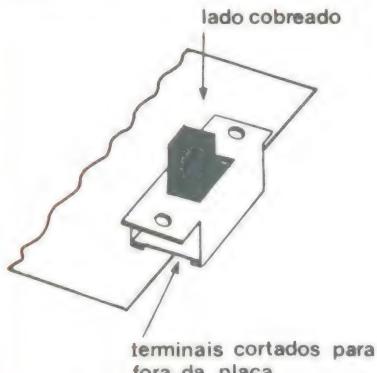
Comece a montagem, ajustando os terminais do trimpot R8,



Instalação dos anéis condutores na placa
FIGURA 8



Detalhe da chave no circuito impresso



Instalação da chave na placa
FIGURA 9

com a ajuda do alicate de bico. Veja, na figura 5, o formato original dos terminais (figura 5a), e como os mesmos devem ficar, após o ajuste (figura 5b).

Feito isto, você deve soldar o trimpot à placa; antes, porém, cubra a área que vai ser ocupada por ele, na face cobreada, com um pedaço de fita isolante (essa precaução evitará que a cabeça metálica do trimpot provoque curto-circuito na placa). Em seguida, solde-o na placa, conforme indica a figura 6. A montagem deve ficar de tal modo, que apenas o pino central do trimpot seja inserido no furo correspondente; os outros dois pinos ficam apenas apoiados sobre a placa.

Soldado o trimpot R8, corte o excesso do pino central, do lado dos componentes, de modo que fique rente à placa.

Pegue agora a chave S1 e corte três dos seus terminais, de acordo com a figura 7. Deixe a chave de lado, por um momento, e apanhe a placa de circuito impresso. Nela, instale e solde três anéis condutores (que podem ser feitos com sobras dos terminais de outros componentes), no local indicado pela figura 8 e, também, pela figura 4.

No lado dos componentes, por sobre os anéis, solda agora a chave S1. Como se pode ver na figura 9, os terminais cortados da chave ficam para fora da placa, enquanto os outros três terminais vão ligados nos três furos mais

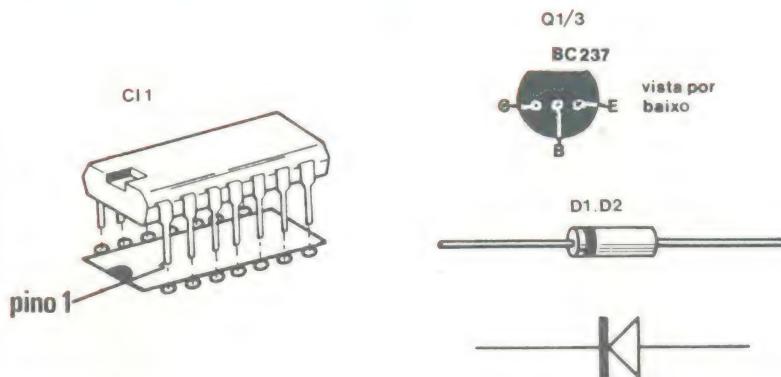


FIGURA 10

externos. Entre placa e chave deve haver uma distância de 2,5 mm.

A seguir, corte o excesso dos terminais da chave e cubra toda a área dos anéis com fita isolante.

Passe, agora, aos compo-

entes menores. Solde, primeiramente, todos os resistores e, em seguida, todos os capacitores. Monte e solde, depois, os diodos D1 e D2 (o LED será montado mais tarde).

Obs.: Para montar corretamente os diodos D1 e D2 e, também, os transistores e o circuito

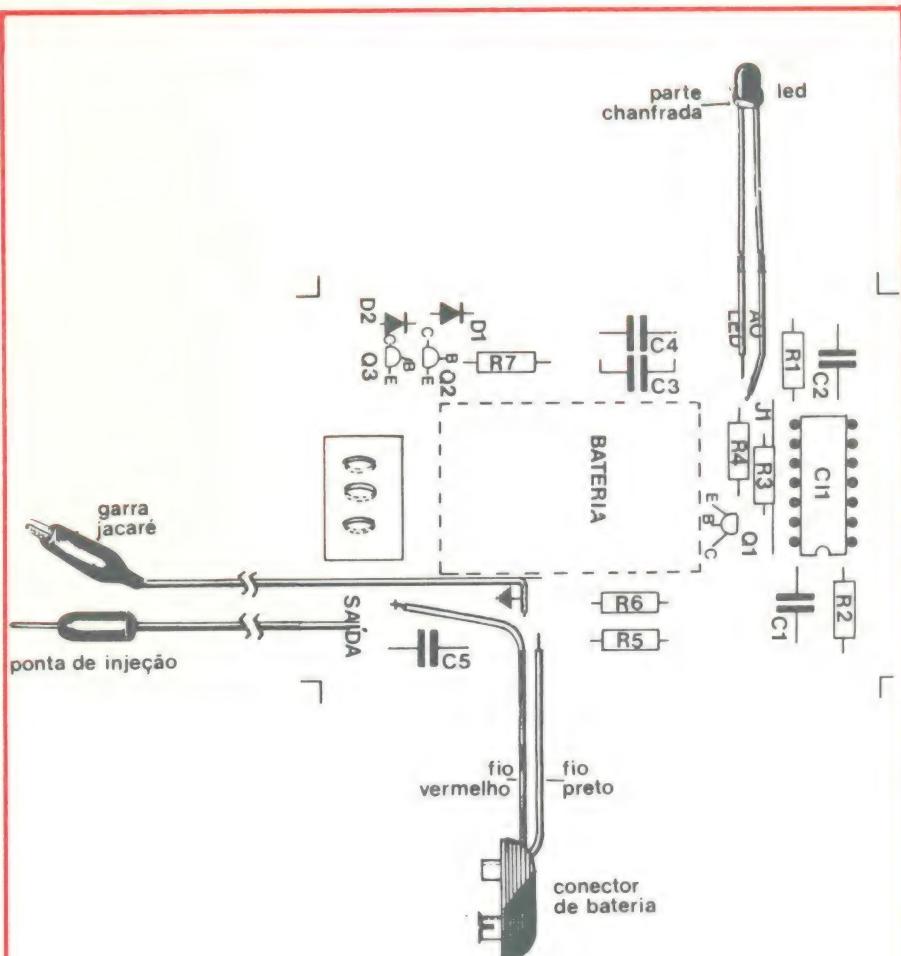


FIGURA 11

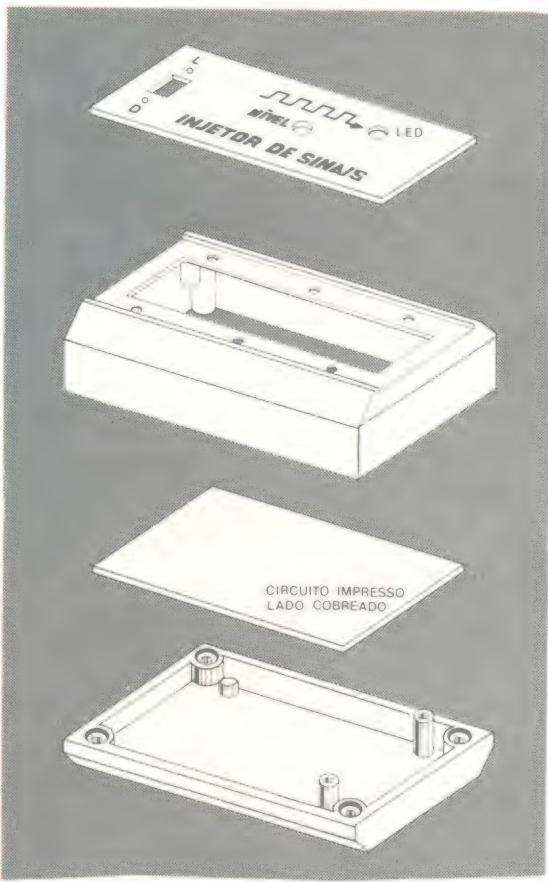


FIGURA 12

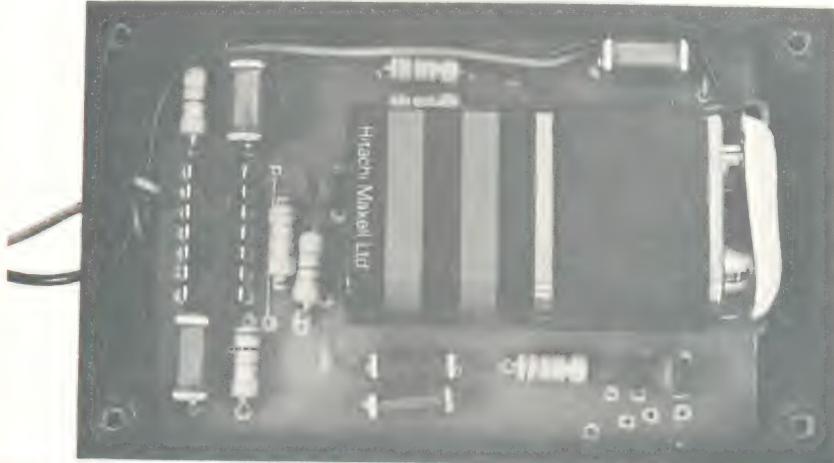


FIGURA 13

integrado, que vem a seguir, consulte a figura 10, a qual permite a identificação dos terminais de todos eles.

Solde os três transistores em seus lugares, cuidando para evitar o excesso de calor sobre os mesmos.

E solde, agora, o circuito integrado. Além do cuidado em relação ao excesso de calor, este

componente exige alguns outros, por ser da família CMOS. Apesar de ser protegido internamente, ele é sensível a cargas eletrostáticas. Assim, quando manuseá-lo, evite ao máximo tocar em seus pinos, procurando segurá-lo sempre pelo corpo plástico; não o apoie em superfícies isolantes, como nylon ou fórmica, mas em superfícies metálicas, como o alumínio; quando for soldá-lo, es-

pere que o ferro esquente, desligue-o da tomada e só então efete a soldagem (se o ferro esfriar muito antes do término da soldagem, ligue-o novamente, espere que aqueça, desligue-o e recomece a operação; continue nessa sequência, até que todos os pinos do integrado estejam soldados). Esta última precaução evita que qualquer tensão eventual, presente na ponta do ferro, vá danificar o circuito integrado.

Agora, precisamos pensar nas ligações externas, ou seja, nas ligações com a bateria, com o LED e com as pontas de injeção de sinal. Siga a figura 11 para efetuar essas ligações.

Antes de soldar o diodo LED aos fios respectivos, fixe-o na tampa da caixa do injetor, por meio do suporte fornecido juntamente com o kit. Dobre os terminais do mesmo em 90°, rente ao corpo, e corte-os em parte, deixando-os com 4 mm de comprimento, apenas. Em seguida, solde o diodo, na polaridade correta (observe a figura 11).

Agora, só falta acomodar o circuito do injetor dentro de sua caixa. Antes de tudo, passe os fios de injeção pelo furo adequado, num dos lados da caixa. Depois, é só montar o conjunto na caixa, conforme mostra a figura 12, de forma que a face cobreada fique voltada para a tampa da caixa.

A seguir, fixe a tampa da caixa, fazendo encaixar os pinos da mesma e a alavanca da chave. Parafuse a chave na tampa.

Ligue, agora, a bateria no conector correspondente e faça com que fique apoiada sobre a placa, na face dos componentes, no espaço reservado para ela. Na figura 13, você tem uma boa visão desse final de montagem.

Para finalizar, solde a garra jacaré no fio que vem do terra e a ponta de prova, no fio que vem do capacitor C5. Coloque a tampa traseira e parafuse-a no restante do conjunto, completando, assim, a montagem.

Para utilizar o injetor de sinais

A utilização do injetor é imediata: basta ligar o aparelho,

observar se o LED está piscando e, então, aplicar o sinal nos vários estágios do circuito defeituoso. Para tornar mais simples essa operação, fixa-se a garra jacaré em algum ponto de terra do circuito, e manipula-se apenas a ponta de prova.

Antes disso, porém, seria conveniente ajustar o nível do sinal injetado, de acordo com os níveis de tensão imperantes no circuito. Assim, ao se ligar o injetor, deve-se, antes de mais nada, ligar um multímetro em sua saída e ajustar, por meio do trimpot R8, a amplitude do sinal; existe um orifício na tampa da caixa, logo acima do trimpot, feito para permitir a passagem de uma pequena chave de fenda.

Tal tipo de ajuste é muito útil, por exemplo, para evitar que certos estágios amplificadores sejam saturados por excesso de sinal em suas entradas. Ou, então, para permitir uma adaptação do nível do sinal aos circuitos TTL ou CMOS, como já foi dito no início do artigo.

Relação de componentes

R1 — 10 MΩ — (marrom — preto — azul)
 R2 — 3,3 MΩ — (laranja — laranja — verde)
 R3 — 33 kΩ — (laranja — laranja — laranja)
 R4 — 470 Ω — (amarelo — violeta — marrom)
 R5, R6 — 82 kΩ — (cinza — vermelho — laranja)
 R7 — 27 kΩ — (vermelho — violeta — laranja)
Obs.: todos os resistores são de 1/4 ou 1/8 W
 R8 — trimpot 1 kΩ
 C1, C2, C5 — 100 nF — schiko
 C3, C4 — 10 nF — schiko
 C11 — 4011
 Q1, Q2, ,Q3 — BC237 ou equivalente (BC547, BC107, etc.)
 D1, D2 — 1N 914 ou 1N 4148
 D3 — FLV 110 ou equivalente (LED vermelho)
 B1 — bateria 9 volts
 S1 — chave HH miniatura
 Placa de circuito impresso n.º 3067 — Nova Eletrônica
 Conector para bateria
 Suporte para o LED
 Plugue banana
 Garra jacaré
 Caixa plástica para o conjunto
 1 m de fio de conexão
 4 parafusos autoatarraxantes 2,9 × 9,5 mm
 2 parafusos 3/32" × 1/4"
 1 m de solda trinúcleo

O SUPERTESTER PARA TÉCNICOS EXIGENTES!!!



CARACTERÍSTICAS TÉCNICAS

10 funções, com 80 faixas de medição:

VOLTS C.A.	— 11 faixas de medição: de 2 V a 2500 V
VOLTS C.A.	— 13 faixas de medição: de 100 mV a 2000 V
AMP. C.C.	— 12 faixas de medição: de 50 uA a 10 A
AMP. C.A.	— 10 faixas de medição: de 200 uA a 5 A
OHMS	— 6 faixas de medição: de 1/10 de ohm a 100 megohms
REATANCIA	— 1 faixa de medição, de 0 a 10 Megohms
CAPACITANCIA	— 6 faixas de medição: de 0 a 500 pF — de 0 a 0,5 uF — e de 0 a 50 000 uF, em quatro escalas
FREQUÊNCIA	— 2 faixas de medição: de 0 a 500 e de 0 a 5000 Hz
V SAÍDA	— 9 faixas de medição: de 10 V a 2500 V
DECIBÉIS	— 10 faixas de medição: de -24 a +70 dB

Fornecido com pontas de prova, garras jacaré, pilhas, manual e estojo.

PREÇOS ESPECIAIS PARA REVENDORES

Estamos admitindo representantes ou vendedores autônomos

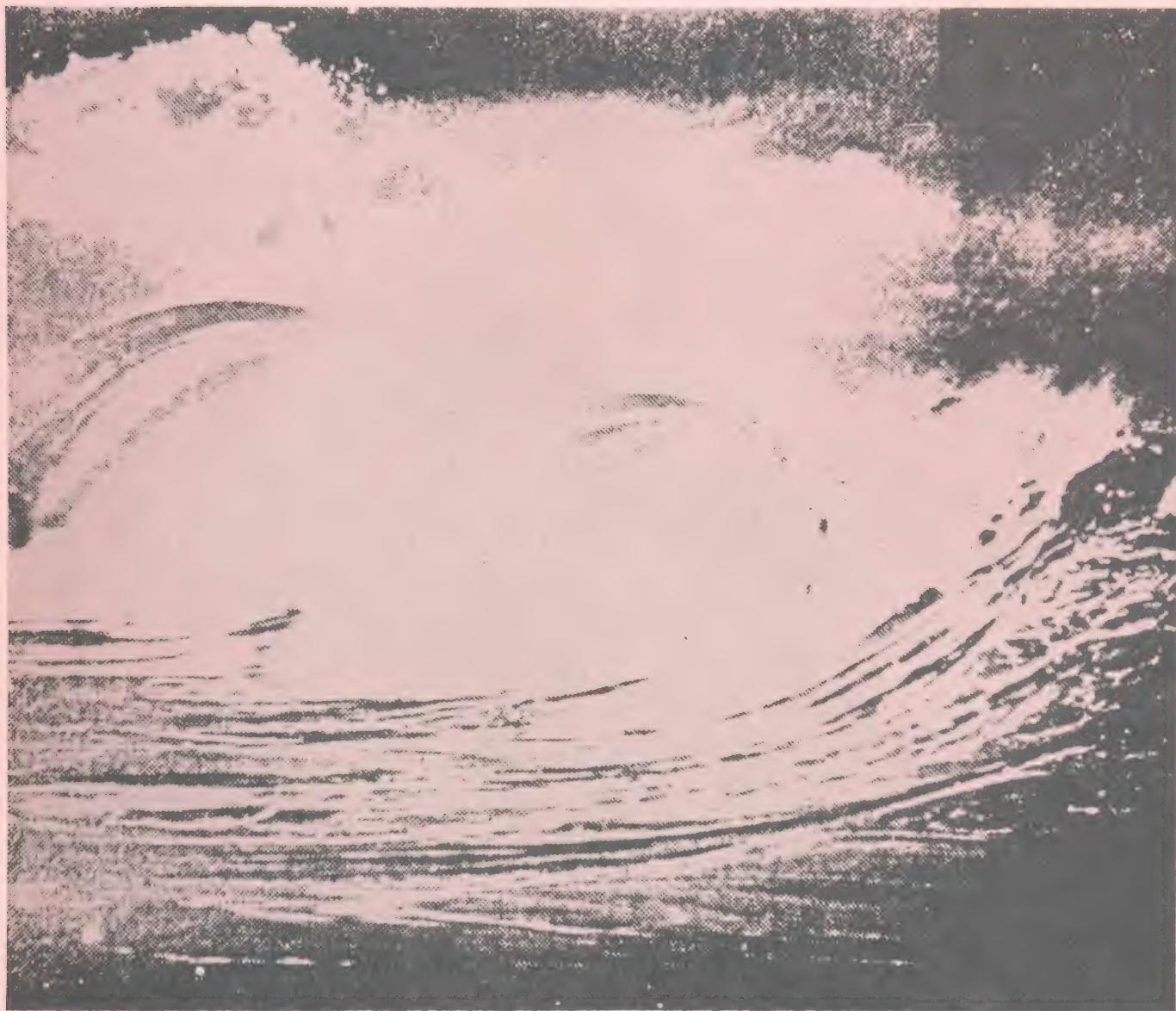
PEÇAM FOLHETOS ILUSTRADOS COM TODOS OS INSTRUMENTOS FA-BRICADOS PELA «I.C.E.» — INDÚSTRIA COSTRUZIONI — ELETTROMECCANICHE, MILÃO

Alp Comercial Importadora Alp Ltda.

Alameda Jaú, 1528 — 4.º andar — conj. 42 — fone: 881-0058 (direto) 852-5239 (recados) CEP 01420 — S. Paulo — SP

Um novo efeito sonoro: o vento eletrônico

Ponha-o para “soprar” em suas festas,
gravações ou representações teatrais.



Dando continuidade às nossas publicações sobre efeitos sonoros, apresentamos um novo kit que produz sons semelhantes ao rumor provocado pelo vento. Você vai, desse modo, completando o seu conjunto de efeitos sonoros, com aquelas sensações já conhecidas no cinema, televisão ou em gravações.

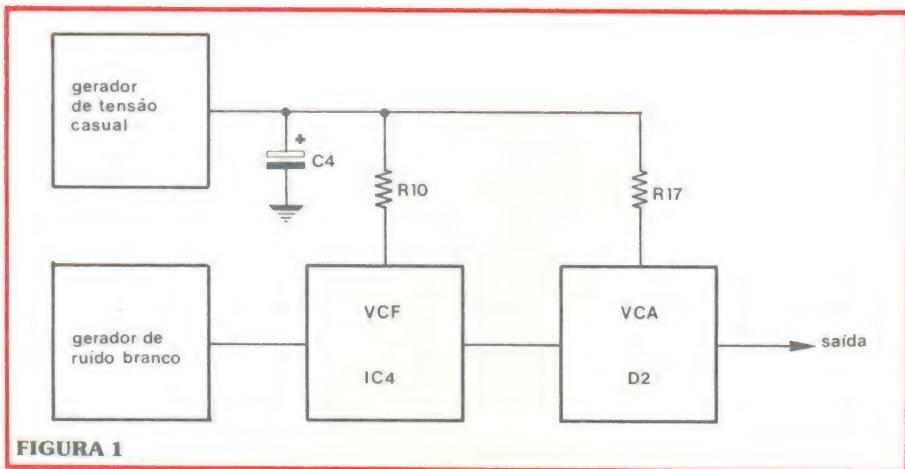


FIGURA 1

Na figura 1 vemos o diagrama de blocos do «vento eletrônico», constituído por um gerador de tensão casual que controla um VCF (filtro controlado por tensão) e um VCA (atenuador controlado por tensão). Estes, respectivamente, filtram e atenuam os sinais de diversas freqüências provenientes de um gerador de ruído branco.

O gerador de tensão casual (figura 2) é formado por três CLs 555 e produz tensões aleatórias que são transmitidas ao VCF e ao VCA, através de R10 e R17. A figura 3 mostra o circuito do gerador de ruído branco, VCF e

VCA. Ruído branco, para os que não sabem, é um ruído produzido ao acaso, que tem amplitude variável, mas cuja distribuição de energia é igual para todas as freqüências, independentemente da freqüência central da faixa considerada.

Mas, voltando à figura 3, os transistores Q1 e Q2 geram o ruído branco, que é filtrado primeiramente por C6 e C7, passando depois por um filtro ativo formado por CI4, controlado pelo gerador de tensão casual e pelo potenciômetro P1.

O ruído branco passa por

C12, já filtrado, e vai para o atenuador controlado por tensão, formado por D2, que controla sua amplitude de modo a obter situações onde esta seja maior ou menor, dependendo da variação do potenciômetro P2. Porém, o sinal obtido na saída é de nível baixo e, portanto, deve ser amplificado para que se torne audível. Para tanto, você pode usar o amplificador TBA810, o TBA2010, o TBA2020 ou até mesmo o amplificador estéreo 7 + 7 W.

Montagem

O nosso «vento eletrônico» é montado simplesmente numa placa de circuito impresso, a qual pode ser vista na figura 4. Pode-se começar a montagem soldando os resistores (20), nos locais indicados. Passe em seguida à colocação dos capacitores atentando para a polaridade dos eletrolíticos.

Fixe então os diodos, verificando na figura 5 sua polaridade correta. Solde agora os transistores, seguindo as instruções contidas na mesma figura 5. Ainda nesta figura, encontram-se indicações a respeito da pinagem dos circuitos integrados; aproveite e solde-os nos seus lugares. Lembre-se que, ao soldar dispositivos semicondutores não deve aquecê-los excessivamente, pois estes são particularmente sensíveis à variação da temperatura.

Por fim, faça as ligações dos fios de saída e alimentação, e dos potenciômetros P1 e P2. Quanto a estes, há uma observação a fazer. Você deverá receber no seu kit um entre dois tipos de potenciômetros. A diferença entre eles está nos seus terminais. Conforme o tipo recebido, você poderá ligá-lo diretamente na placa (figura 6a) ou, como no outro caso, usar pedaços de terminais de resistores ou diodos para fixá-los (figura 6b).

Certifique-se que toda a montagem está correta, ligue a saída do circuito a um amplificador, as entradas de alimentação a uma fonte de 12 VCC, e ponha o seu «vento eletrônico» para soprar no seu som.

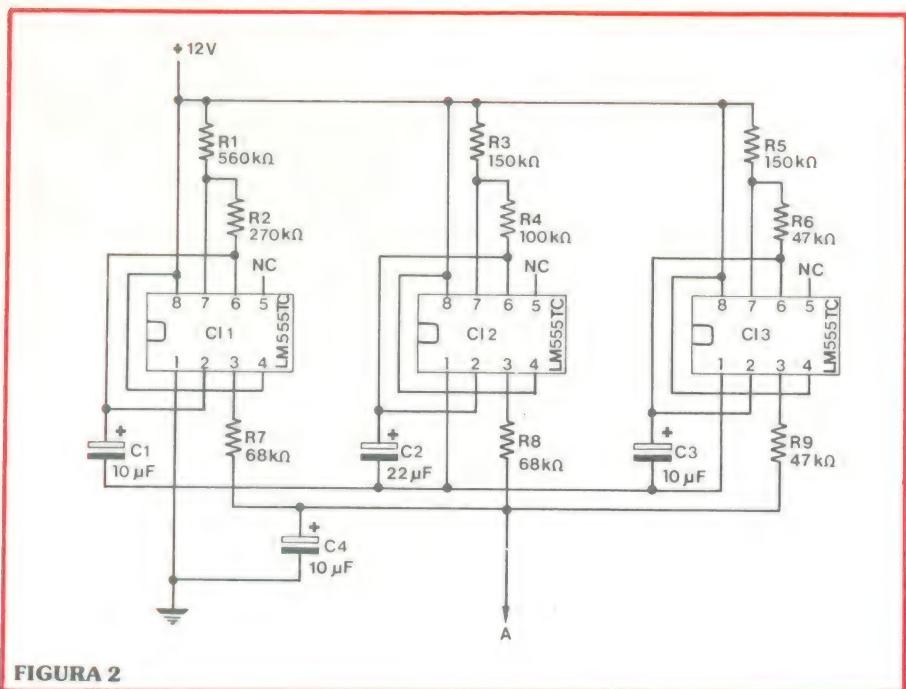


FIGURA 2

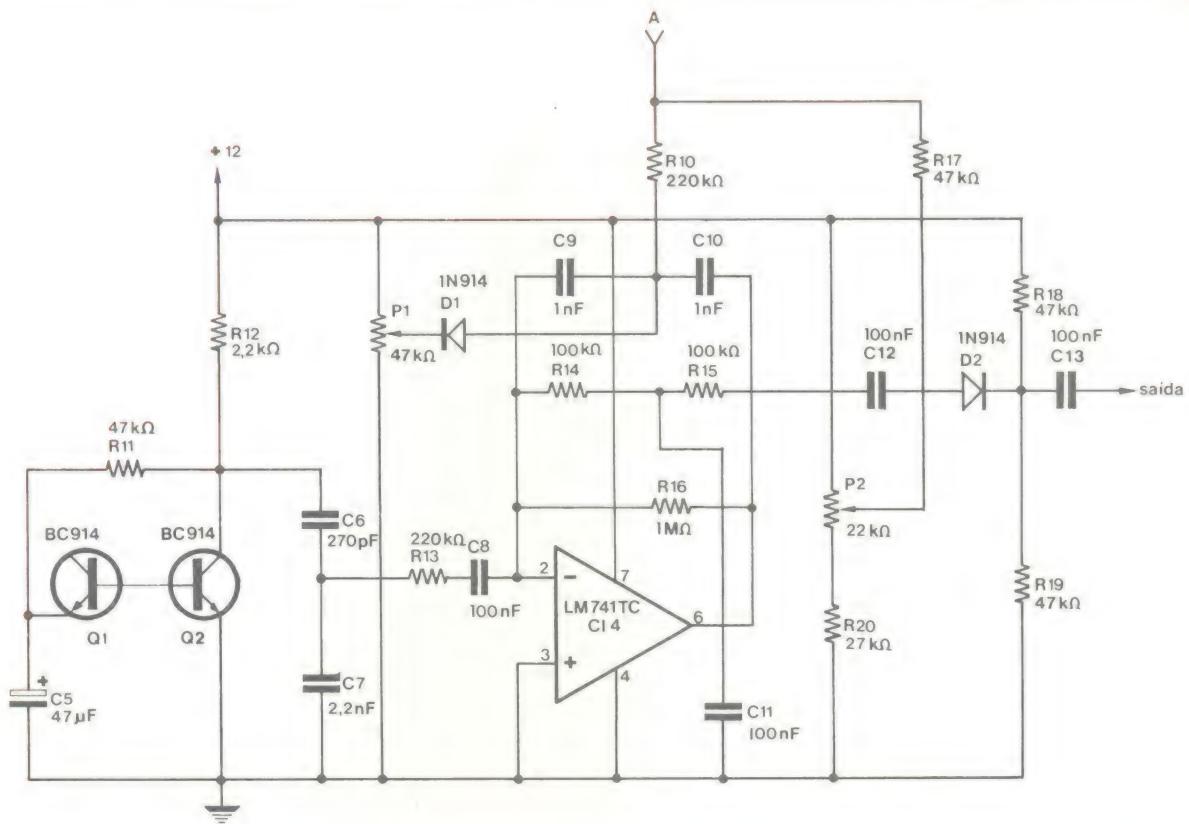


FIGURA 3

CASA DEL VECCHIO



O SOM MAIOR

**EQUIPAMENTOS P/ SALÕES, BOITES,
FANFARRAS E CONJUNTOS MUSICAIS.**

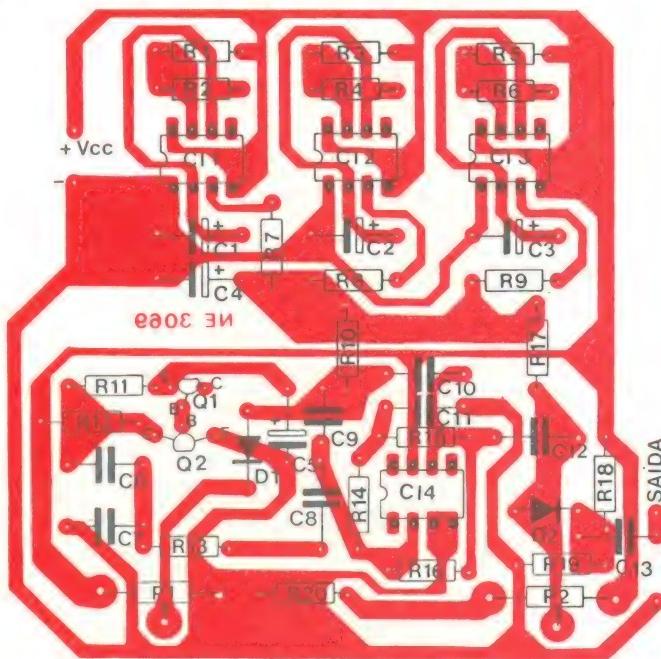


Comércio e Importação de Instrumentos Musicais
RUA AURORA, 185 — S. PAULO-SP — C. POSTAL 611
TEL.: 221-0421 — 221-0189

Relação de material

CI1, CI2, CI3 — μ A 555 TC
CI4 — LM 741 TC
Q1, Q2 — BC 209
D1, D2 — 1N 4148 ou 1N914
R1 — 560 kohms
R2 — 270 kohms
R3 — 150 kohms
R4 — 100 kohms
R5 — 150 kohms
R6 — 47 kohms
R7 — 68 kohms
R8 — 68 kohms
R9 — 47 kohms
R10 — 220 kohms
R11 — 47 kohms
R12 — 2,2 kohms
R13 — 220 kohms
R14 — 100 kohms
R15 — 100 kohms
R16 — 1 Mohm
R17 — 47 kohms
R18 — 47 kohms
R19 — 47 kohms
R20 — 27 kohms
C1, C3, C4 — capacitores eletrolíticos 10 μ F/16 V
C2 — capacitor eletrolítico 22 μ F/16 V
C5 — capacitor eletrolítico 47 μ F/16 V

FIGURA 4



TRANSIENTE

comércio de aparelhos eletrônicos Itda.

«KITS» NOVA ELETRÔNICA C-MOS TTL LINEARES TRANSISTORES
DIODOS TIRÍSTORES E INSTRUMENTOS ELETRÔNICOS

Curitiba — PR

Av. Sete de Setembro, 3664 — Fone: 24-7706



FIGURA 5

- C6 — capacitor cerâmico
220 ou 270 pF
- C7 — capacitor cerâmico 2,2 nF
- C8 — capacitor cerâmico
ou schiko 100 nF
- C9 — capacitor cerâmico 1 nF
- C10 — capacitor cerâmico 1 nF
- C11 — capacitor cerâmico
ou schiko 100 nF
- C12 — capacitor cerâmico
ou schiko 100 nF
- C13 — capacitor cerâmico
ou schiko 100 nF
- P1 — potenciômetro linear
47 kohms
- P2 — potenciômetro linear
22 kohms
- Placa de circuito impresso
NE 3069

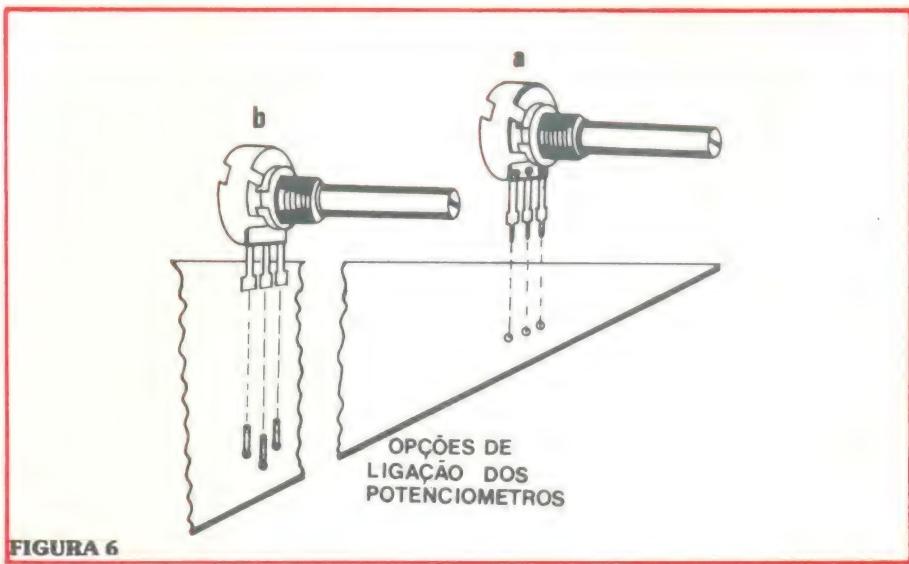


FIGURA 6



AMPLIMAX



A Nova Eletrônica n.º 16 trouxe até você o kit de um excelente amplificador estéreo para automóveis: o Amplimax. Neste n.º 18 voltaremos a falar dele, com a finalidade de sugerir algumas ligações úteis, como, por exemplo, dos alto-falantes e de um filtro simples, adicionado para eliminar possíveis ruídos gerados pelo motor.

Você, que já tem o Amplimax, pode agora aplicar essas idéias em sua instalação. E você, que está interessado nele, tem aqui um pequeno resumo de suas características.

ALGUMAS

SUGESTÕES

PARA A

INSTALAÇÃO

O Amplimax oferece, entre outras coisas:

- 15 W IHF por canal
- Alimentação feita diretamente pela bateria do veículo
- Configuração tipo ponte (ou "bridge") nos estágios de saída, que possibilita uma potência elevada, com baixa tensão de alimentação.
- Resposta de 40 Hz a mais de 20 kHz, a —3 dB
- Integrados amplificadores TBA 810 nos estágios de potência
- Sensibilidade de 2 V RMS, que permite conexão direta com rádios e toca-fitas, além de reduzir a influência dos ruídos sobre o amplificador.
- Consumo de apenas 1,6 A, à plena potência, tornando possível o uso do aparelho por um tempo razoável, com o motor desligado
- Distorção harmônica transiente de apenas 0,3%

Maiores detalhes sobre o Amplimax poderão ser obtidos na própria Nova Eletrônica n.º 16. Passemos para as sugestões.

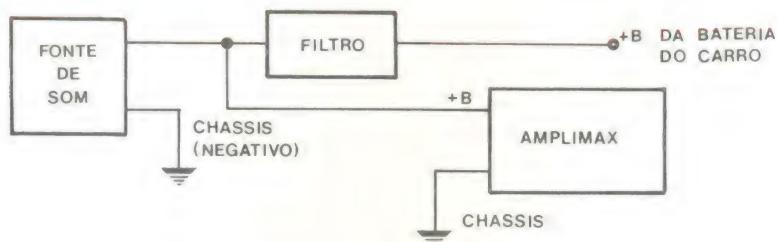


FIGURA 1

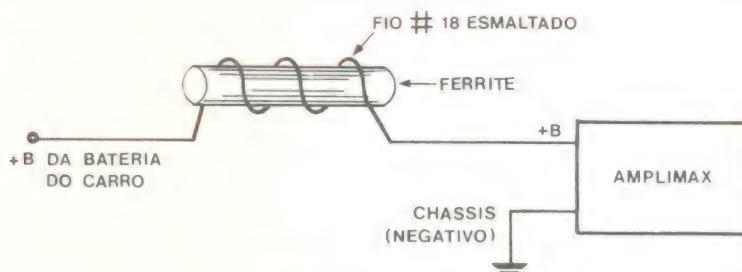
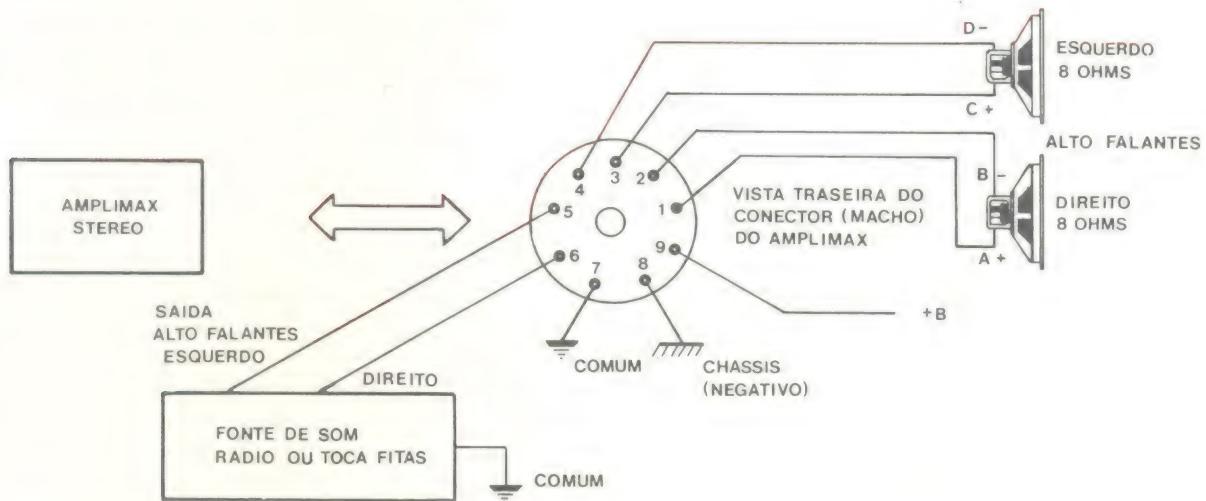


FIGURA 2



ESQUEMA DE LIGAÇÕES DO AMPLIMAX STEREO

FIGURA 3



SUGESTÃO PARA LIGAÇÃO DE ALTO FALANTES

FIGURA 4

de ruidos, produzidos pelo sistema elétrico do motor. Assim, se você já tem um rádio ou toca-fitas em seu carro, é quase certo que esse filtro esteja lá também. Nesse caso, há a possibilidade de conectar o Amplimax a esse filtro, juntamente com o outro equipamento, conforme mostra a figura 1 (nesse desenho, não aparecem as ligações entre o amplificador e a fonte de som, mas apenas as ligações de alimentação).

Entretanto, caso não haja possibilidade de efetuar a ligação da figura 1, você pode construir um filtro caseiro, separado, para o Amplimax. Veja a figura 2: a ligação do filtro é a mesma; um bastão de ferrite (5 ou 6 cm de comprimento e 1 cm de diâmetro), onde são enroladas 10 voltas de um fio de cobre esmalorado, bitola # 18, forma um excelente filtro contra ruídos. Esse conjunto pode ser acondicionado em uma caixinha ou completamente isolado com epóxi.

O Amplimax ligado aos alto-falantes

Na figura 3, estamos repetindo um desenho pertencente ao artigo do Amplimax (fig. 14, NE n.º 16). O desenho explica como ligar o amplificador ao mundo exterior, ou seja, com a alimentação, com a fonte de som e com os alto-falantes. Mas, quantos alto-falantes podem ser usados e como podemos dispô-los?

Na figura 4, temos uma ligação ideal de alto-falantes com o Amplimax, empregando dois «full range» (freqüências médias e baixas) e um «tweeter» (freqüências altas) em cada canal. Apenas um capacitor de 3,3 μ F é suficiente para evitar que as freqüências médias e baixas cheguem ao «tweeter». Os pontos A, B, C e D relacionam-se com os mesmos pontos, na figura 3.

Apenas uma recomendação, quanto aos alto-falantes: qualquer que seja o arranjo utilizado, a impedância final deve ser igual a 8 ohms.

Dê asas à sua
imaginação.



LUZES SEQUENCIAIS

«Jogue» com as cores e formas e consiga efeitos maravilhosos com este circuito. Com ele você pode fazer a luz «movimentar-se» da maneira que quiser. De fácil montagem e aplicações que vão desde a iluminação de vitrines, animação de bailes, até o que sua imaginação permitir.

KIT'S NOVA ELETROÔNICA
Para amadores e profissionais.

À VENDA:
NA FILCRES
E REPRESENTANTES

Eletrônica Apolo

KITS NOVA ELETROÔNICA TRANSISTORES DIODOS C-MOS
CIRCUITOS INTEGRADOS LINEARES TTL

Fortaleza

Rua Pedro Pereira, 484 — Tels.: 226-0770 — 231-0770

ATENÇÃO!

Não se deixe enganar!

Tivemos conhecimento de que certas pessoas estão efetuando vendas, não autorizadas, de assinaturas da Nova Eletrônica, em Curitiba, utilizando talões de recibo da Editora MM, de São Paulo.

De nosso lado, informamos que não há nenhuma pessoa credenciada por nós, para a venda de assinaturas, seja em residências, firmas ou escolas. O mesmo vale para a venda de números atrasados, livros e capas de encadernação. Por isso, não podemos tomar responsabilidade alguma em tais transações, pelo fato de serem efetuadas sem o nosso consentimento.

No caso de assinaturas ou compra de livros, dirija-se à nossa sede ou envie-nos seu pedido pelo correio. Os vários revendedores de kits Nova Eletrônica, em várias cidades brasileiras (veja relação nas últimas páginas de cada revista), poderão fornecer informações a respeito.

Se você for procurado por algum «representante» não autorizado, denuncie-o às autoridades.

ERRATA

Revista n.º 17

Artigo do DPM — pág. 525/13

Os capacitores da lista estão com os valores trocados. Os valores corretos estão abaixo. Na figura 4, os valores estão corretos, também.

C1 — 0,1 μ F

C2 — 0,47 μ F

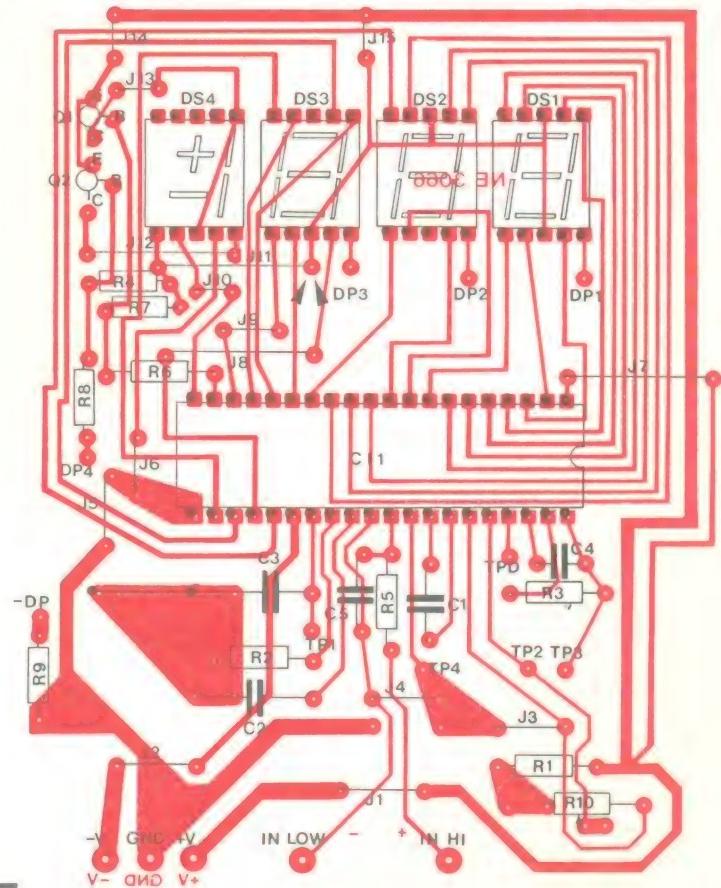
C3 — 0,22 μ F

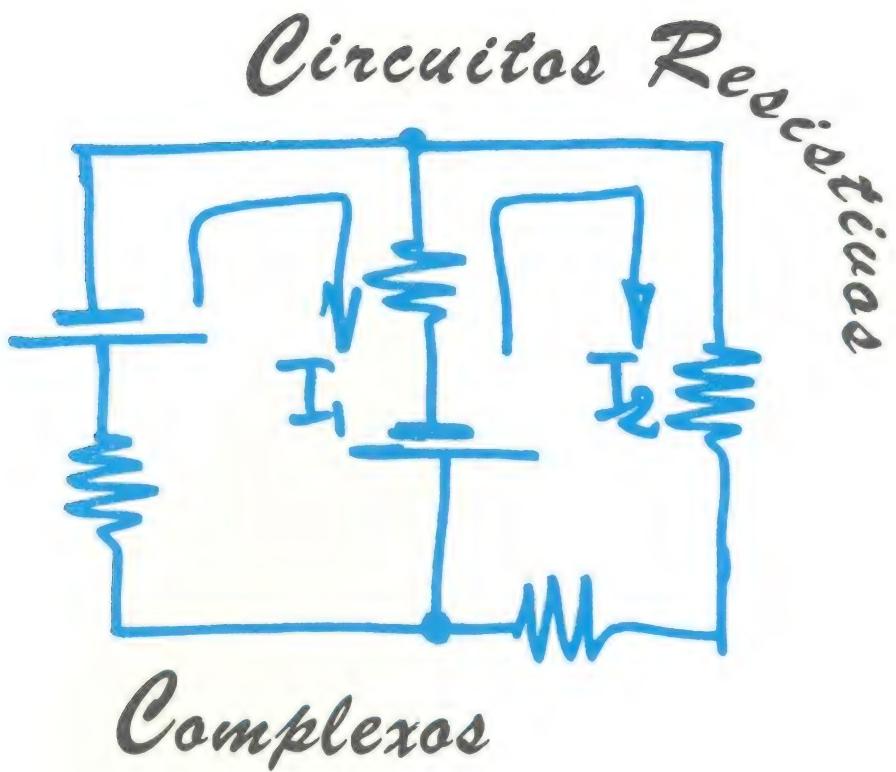
C4 — 100 pF

C5 — 0,01 μ F

pág. 523/11

Há um pequeno erro no desenho da placa (figura 16). Reproduzimos aqui a placa, já corrigida.





Na Seção do Principiante do mês passado, você teve a oportunidade de ver as combinações básicas de resistores, além dos cálculos de resistência, corrente e tensão em circuitos com bateria. Entretanto, esses cálculos já não são suficientes em circuitos resistivos com mais de uma bateria (ou, mais de uma fonte de corrente contínua).

Nesses casos, novas fórmulas devem ser aplicadas.

As Leis de Kirchhoff tornam tudo mais fácil, como você verá neste artigo.

Antes de vermos essas leis e suas aplicações, vamos definir três coisas, que nos ajudarão a trabalhar nos circuitos:

Temos, na figura 1, um circuito resistivo, formado por duas baterias e três resistores.

Costuma-se chamar de **nó** ao ponto do circuito onde se juntam três ou mais braços.

Braço é uma parte do circuito que liga dois **nós** e onde todos os componentes estão em série.

Quando saímos de um **nó**, percorremos uma certa parte do circuito, e voltamos ao mesmo **nó**, o caminho percorrido é chamado de **círculo fechado** ou **malha**.

Assim, no circuito da figura 1, os pontos **B** e **E** são nós (pois só neles é que se juntam três braços).

As partes **a**, **b**, e **c** são braços (já que todos eles ligam os nós **B** e **E** e em todos os componentes estão em série).

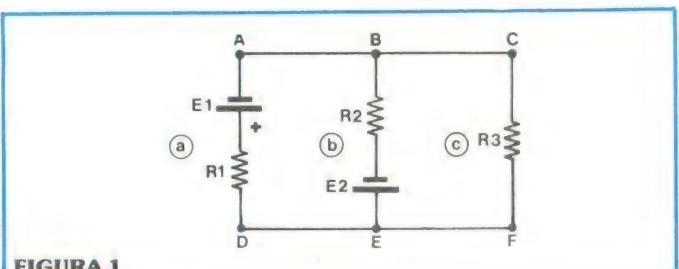


FIGURA 1

Os caminhos **BEDAB** e **BCFEB** formam malhas ou circuitos fechados (pois partem do nó **B**, percorrem uma certa porção do circuito e voltam ao mesmo nó).

Estamos, assim, preparados para compreender totalmente as duas leis de Kirchhoff, que são as seguintes:

1º. Lei de Kirchhoff: "A soma das correntes que chegam a um nó é igual à soma das correntes que se

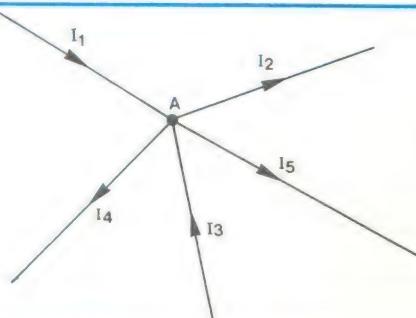


FIGURA 2

afastam do nó". A figura 2 fornece uma boa ilustração dessa lei; lá, podemos ver que as correntes I_1 e I_3 ESTÃO CHEGANDO AO NÓ A de um circuito, enquanto as correntes I_2 , I_4 e I_5 estão se afastando dele. Na fórmula, isto fica assim:

$$I_1 + I_3 = I_2 + I_4 + I_5$$

ou também: $I_1 + I_3 - I_2 - I_4 - I_5 = 0$

Bem, essas são as leis. Agora, precisamos aplicá-las. Para fazer isso, basta seguir algumas regrinhas básicas:

— Em primeiro lugar, é preciso dar um sentido qualquer à corrente de cada malha (não é preciso se preocupar se o sentido escolhido é o correto ou não; as próprias fórmulas vão fornecer a você esse resultado, como veremos mais adiante);

— Depois, em cada malha, dá-se um sinal negativo à toda força eletromotriz que estiver em oposição ao sentido de corrente escolhido (isto é, sempre que a corrente estiver entrando pelo lado negativo da bateria).

Quando a força eletromotriz estiver de acordo com o sentido da corrente (corrente **saindo** pelo lado negativo da bateria), essa força eletromotriz leva sinal positivo;

— Nos braços onde passam duas correntes, em sentidos opostos, deve-se fazer o seguinte:

Na figura, ADE, BE e CF são braços; B e E são nós; e BADED e BCFEB são malhas. A primeira coisa a fazer, conforme as regrinhas, é estipular um sentido de corrente, em cada malha. Vamos, então, escolher, para as correntes I_1 e I_2 , o sentido dos ponteiros do relógio (sentido horário). Poderíamos ter escolhido, também, o sentido contrário ao dos ponteiros do relógio (sentido anti-horário), para as duas, ou um sentido diferente para cada uma.

Estabelecidos os sentidos de corrente, vamos aplicar as fórmulas:

Na malha BADED, temos:

2º. Lei de Kirchhoff: "A soma das forças eletromotrices (ou tensões de bateria) nos vários braços de uma malha é igual à soma das quedas de tensão (tensões sobre os resistores) nos mesmos braços". Vamos examinar essa lei por meio da figura 3; naquele

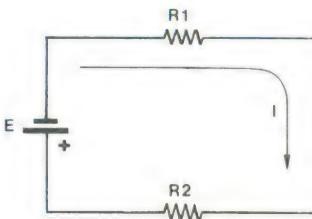


FIGURA 3

círculo, E é a forma eletromotriz, $I \times R_1$, $I \times R_2$ são as quedas de tensão. Pela fórmula:

$$E = IR_1 + IR_2$$

ou, também: $E - IR_1 - IR_2 = 0$ ou $E - I(R_1 + R_2) = 0$

Multiplicar o resistor (ou resistores) do braço pela corrente da **malha que estamos analisando** e dar a essa queda (ou quedas) de tensão um sinal positivo;

Depois, devemos multiplicar o mesmo resistor (ou resistores) pela corrente da **outra malha** e dar a essa queda (ou quedas) de tensão um sinal negativo.

Parece complicado, mas não é. Tudo isso fica mais fácil de perceber com um exemplo. Vamos explicar essas fórmulas e essas regras no circuito da figura 4.

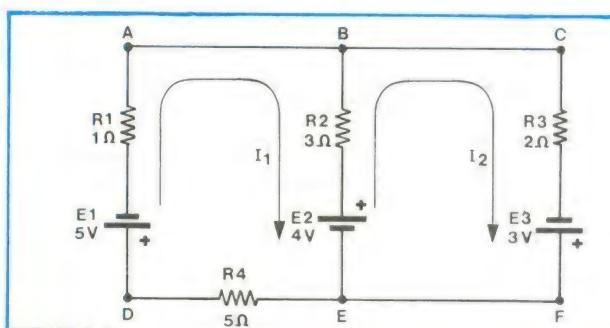


FIGURA 4

$$E_1 + E_2 = I_1 R_1 + I_1 R_2 + I_1 R_4 \quad I_2 R_2 = \\ I_1 (R_1 + R_2 + R_4) - I_2 R_2$$

E_1 e E_2 levam sinal positivo, porque estão de acordo com o sentido da corrente (a corrente I_1 sai pelo polo negativo das duas baterias). No braço BE, passam as correntes I_1 e I_2 , uma em sentido contrário ao da outra; como a malha que estamos vendo é a que tem a corrente I_1 , a queda de tensão $I_1 R_2$ leva sinal positivo, enquanto a queda de tensão $I_2 R_2$ leva sinal negativo, já que I_2 é a corrente da outra malha.

E, na malha BCFE B, vamos ter:

$$-E_2 - E_3 = I_2 R_2 + I_2 R_3 - I_1 R_2 = I_2 (R_2 + R_3) - I_1 R_2$$

E_2 e E_3 levam sinal negativo, porque estão em oposição ao sentido escolhido de corrente (corrente I_2 entrando pelo polo negativo das duas baterias). No braço **BE** passam, novamente, duas correntes (I_1 e I_2), uma em oposição à outra; a corrente que nos interessa, agora, é I_2 e, portanto, a queda de tensão I_2R_2 leva sinal positivo, enquanto I_1R_2 leva sinal negativo.

Essas duas equações seriam suficientes para determinar as duas correntes; entretanto, observando o circuito, percebemos que a corrente I_1 é a que passa pelo braço **ADE** e a corrente I_2 , pelo braço **CF**. E a corrente no braço **BE**? Ela deve ser diferente de I_1 e I_2 já que no braço **BE** essas duas correntes estão juntas.

Se as duas correntes estão juntas nesse braço, a corrente I_3 , então, é igual à diferença (ou à soma) de I_1 e I_2 . É o que diz a lei dos nós, aplicada ao nó **B** do circuito:

$$I_1 = I_2 + I_3 \text{ ou } I_3 = I_1 - I_2$$

I_1 é igual à soma de I_2 e I_3 , porque I_1 está chegando ao nó, enquanto I_2 e I_3 se afastam dele.

Temos, assim, as três equações necessárias para calcularmos as três correntes do circuito:

$$E_1 + E_2 = I_1(R_1 + R_2 + R_4) - I_2R_2$$

$$-E_2 - E_3 = I_2(R_2 + R_3) - I_1R_2$$

$$I_1 = I_2 + I_3$$

A primeira coisa a fazer é substituir os valores do circuito nessas equações:

$$5 + 4 = I_1(1 + 3 + 5) - I_2 \times 3$$

$$-4 - 3 = I_2(3 + 2) - I_1 \times 3$$

$$I_1 = I_2 + I_3$$

As equações finais são:

$$9 = 9I_1 - 3I_2$$

$$-7 = 5I_2 - 3I_1$$

$$I_1 = I_2 + I_3$$

Temos, agora, três equações e três incógnitas, o que nos dá possibilidade de calcular as três correntes. O cálculo, daqui para a frente, é simples matemática; basta substituir uma equação na outra, e pronto. Partindo da equação 1, vamos ter:

$$I_2 = \frac{9I_1 - 9}{3} = 3I_1 - 3$$

Substituindo na equação 2:

$$-7 = 5(3I_1 - 3) - 3I_1 = 15I_1 - 15 - 3I_1 = 12I_1 - 15$$

$$12I_1 = 15 - 7 = 8$$

$$I_1 = \frac{8}{12} = \frac{2}{3} \text{ A}$$

Substitui-se, agora, o valor de I_1 em qualquer das duas equações:

$$9 = 9 \times \frac{2}{3} - 3I_2 = 6 - 3I_2$$

$$3I_2 = 6 - 9 = -3$$

$$I_2 = -1 \text{ A}$$

Para calcular a última corrente, substitui-se os valores de I_1 e I_2 na equação 3:

$$I_3 = I_1 - I_2 = \frac{2}{3} - (-1) = \frac{5}{3} \text{ A}$$

As correntes estão calculadas. Mas, por que o sinal “-” em I_2 ? Isto quer dizer que I_1 e I_3 , com sinal positivo, estão no sentido correto, enquanto I_2 teve seu sentido real invertido, na ocasião da escolha. É só redesenhar o circuito, mostrando as correntes no sentido correto e tirando o sinal negativo de I_2 ; obtemos dessa forma, não só os valores das correntes, como também os sentidos reais das mesmas (Fig. 5).

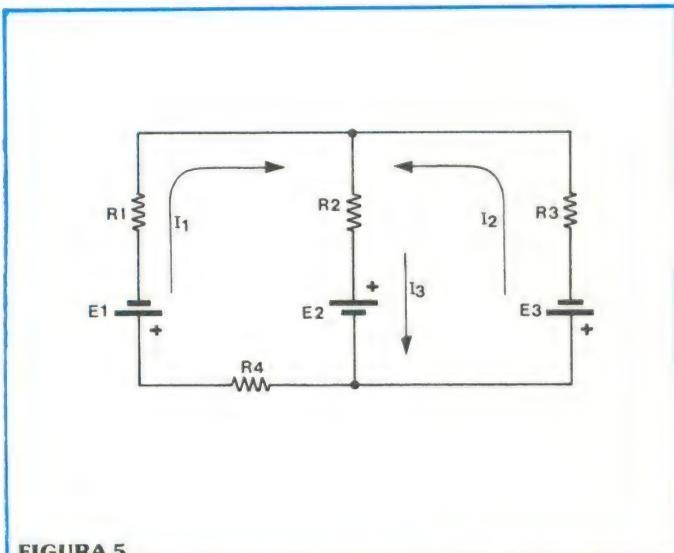


FIGURA 5

Para provar que os resultados estão corretos, substitua os valores obtidos nas equações 1, 2, e 3, assim:

Na equação 1

$$9 = 9 \times \frac{2}{3} - 3 \times (-1)$$

$$9 = 6 - (-3) = 6 + 3$$

9 = 9 valor correto

Na equação 2

$$-7 = -1 - 3 \times \frac{2}{3}$$

$$-7 = -5 - 2$$

-7 = -7 valor correto

Na equação 3

$$I_1 = I_2 + I_3$$

$$\frac{2}{3} = (-1) + \frac{5}{3}$$

$$\frac{2}{3} = (-3 + 5)/3$$

$\frac{2}{3} = \frac{2}{3}$ valores corretos

Tendo em mãos todos os valores de corrente do circuito, podemos agora calcular as quedas de tensão em qualquer ponto da mesma. De fato, a corrente I_1 passa por R_1 e R_4 ; a corrente I_2 , passa por R_3 ; e a corrente I_3 passa por R_2 .

Sabemos, ainda, que as correntes I_1 e I_2 não estavam em oposição no braço **BE** e, portanto, a corrente I_3 não era igual à diferença dessas duas correntes, mas sim, igual à soma das mesmas.

Você deve ter percebido, neste ponto, como essas fórmulas e regrinhas são úteis no cálculo de circuitos resistivos um pouco mais complexos. No exemplo dado, nós tínhamos os valores de tensão e de resistência e fomos procurar os valores de corrente. Nada impede, porém, que tenhamos circuitos com valores de corrente e tensão e valores de resistência para calcular, ou circuitos com valores de correntes e resistência, com valores de tensão para achar. E, tudo isso, por meio das fórmulas e regras já vistas.

Se quiser verificar essa característica das leis de Kirchhoff, utilize o mesmo circuito, para calcular valores de tensão ou resistência.

Para firmar bem a prática nesses cálculos, vamos resolver mais um problema. Na figura 6, temos um

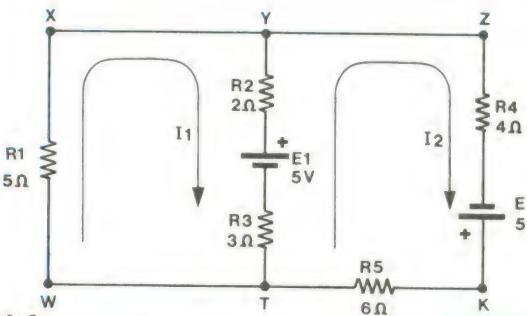


FIGURA 6

outro circuito resistivo, com duas baterias e cinco resistores; procure construir as equações e calcular os valores das correntes, antes de consultar a resposta, que vem a seguir.

Vê-se que a única corrente com sinal “-” é I_2 ; o seu sentido, portanto, é o inverso daquele que foi adotado. O circuito final ficará, então, como mostra a figura 7.

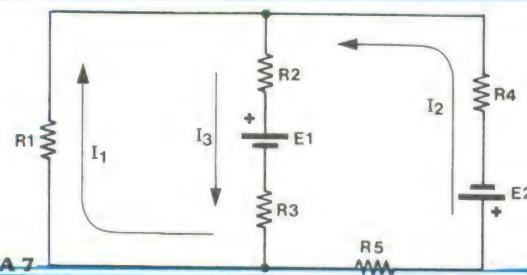


FIGURA 7

Equações do circuito (conforme os sentidos de corrente adotados):

$$E_1 = I_1(R_1 + R_2 + R_3) - I_2(R_2 + R_3)$$

$$-E_1 - E_2 = I_2(R_4 + R_2 + R_3 + R_5) - I_1(R_2 + R_3)$$

$$I_3 + I_2 = I_1, \text{ no nó Y}$$

Substituindo os valores, vamos encontrar:

$$5 = 10I_1 - 5I_2$$

$$-10 = 15I_2 - 5I_1$$

$$I_1 = I_2 + I_3$$

Fazendo todos os cálculos, encontraremos os seguintes resultados:

$$I_1 = 1/5 \text{ A}$$

$$I_2 = -3/5 \text{ A}$$

$$I_3 = 4/5 \text{ A}$$

BARTÔ ELETRÔNICA

Rua da Concordia, 312 - Tel. 224-3699 / 224-3580 - Recife

TTL



TTL



LEDS

OPTOS

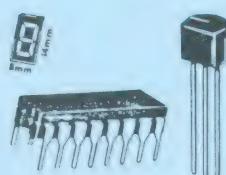
TTL



C-MOS

LINEAR

DISPLAYS



O SEGREDO NAS COMUNICAÇÕES, PELA ELETRÔNICA

Hoje em dia, "segurança" é sinônimo de proteção contra roubos de qualquer espécie, desde os de propriedade até os de informações particulares. Vários países, em todo o mundo, ao lado de inúmeros estabelecimentos comerciais e industriais, estão adotando medidas de segurança nas comunicações.

O desenvolvimento das comunicações eletrônicas, desde 1940, revolucionou o mundo secreto da criptologia (palavra derivada de cripto, do grego *kryptós* que significa "oculto"). Fios e ondas de rádio transportam agora quantidades incríveis de informações, a velocidades espantosas. E, por outro lado, a própria eletrônica fornece os meios e as facilidades para a escuta clandestina dessas informações. Uma pequena parte da escuta é efetuada por espiões profissionais, auxiliados por equipamentos dispendiosos. A maior parte, contudo, é feita por amadores, que geralmente estão interessados em informações comerciais.

A segurança popularizada

Os sistemas industriais e privados geralmente empregam técnicas simples para cifrar mensagens, comparados aos complexos sistemas utilizados pelas agências governamentais de alto nível. Entretanto, mesmo sendo

No sofisticado mundo dos "scramblers", da criptoanálise e das mensagens cifradas, arte e técnica se combinam para tornar incompreensíveis a estranhos as mensagens confidenciais.

relativamente simples atualmente, elas teriam confundido a mente do criptoanalista de algumas décadas atrás.

Muitos desses sistemas são eletrônicos, projetados de forma a frustrar uma eventual escuta clandestina. No entanto, seus códigos são facilmente decifráveis, caso o espião esteja dis-

posto a atacá-los com técnicas sofisticadas (e caras).

Muitas companhias, fabricantes de equipamentos de segurança para transmissão de informações verbais, utilizam a técnica do "scrambling" (embaralhamento). O "scrambler", como seu nome já diz, embaralha várias porções da fala, na faixa

de áudio freqüência. Ele apresenta as vantagens, sobre os sistemas governamentais, mais seguros, de ser barato, compacto, requerendo, normalmente, apenas canais de transmissão de banda estreita, além de oferecer uma segurança razoável, nas utilizações a que se propõe. Proporciona, em geral, várias horas de proteção, até mesmo contra as mais sérias escutas clandestinas comerciais.

Nas figura 1, podemos ver os diagramas de blocos generalizados de "scrambler" de fala. Após o microfone de entrada, o sinal

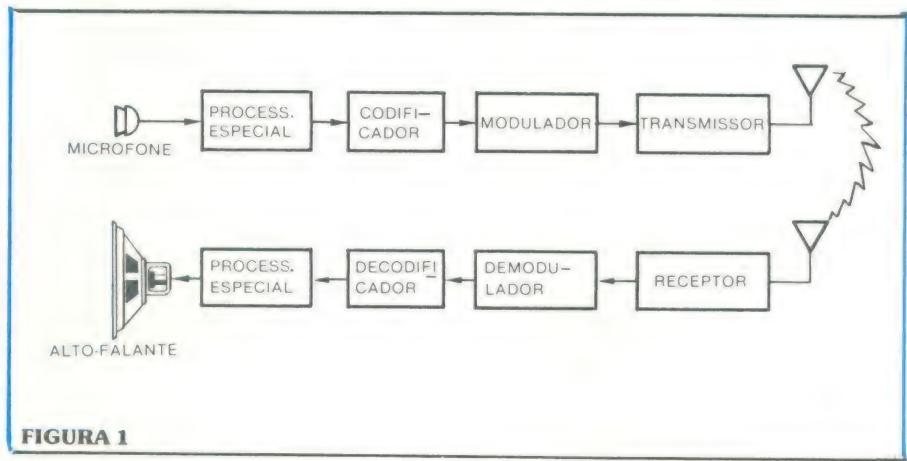


FIGURA 1

Diagrama de blocos simplificado de um «scrambler» utilizando ligação via rádio. O transmissor e o receptor também podem ser conectados diretamente.

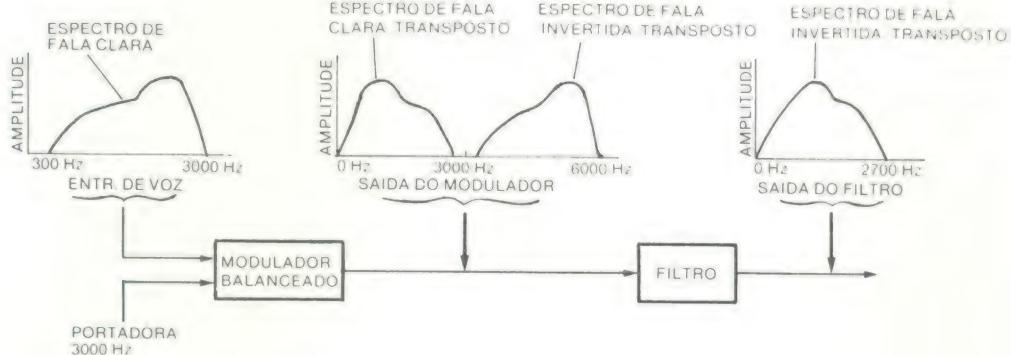


FIGURA 2

Princípio de funcionamento dos inversores.

passa por circuitos especiais de processamento, tais como compensadores de fala, geradores de curva de resposta por modulação delta, etc. Em seguida, o sinal de fala processado é submetido a algum tipo de codificação análoga ou digital, formando uma combinação com uma "chave" eletrônica, cuja metodologia é de natureza aleatória.

Caso seja utilizado um sistema completamente digital, um conversor analógico/digital (A/D) deve fazer parte do codificador, enquanto um conversor digital/análogo (D/A), deve ser incluído no decodificador. O sinal, após ser codificado, passa por um modulador, onde é "impresso" numa portadora, ou qualquer outro meio de transmissão. Na seção receptora, ocorre o

inverso.

As técnicas de codificação

Existem, basicamente, dois tipos de técnicas empregadas na codificação de sinais de comunicação, de forma a preservá-los de uma decodificação imediata e clandestina, incluindo tanto métodos analógicos como digitais.

TÉCNICAS ANALÓGICAS

Inversores simples de fala: Estes sistemas transpõem os

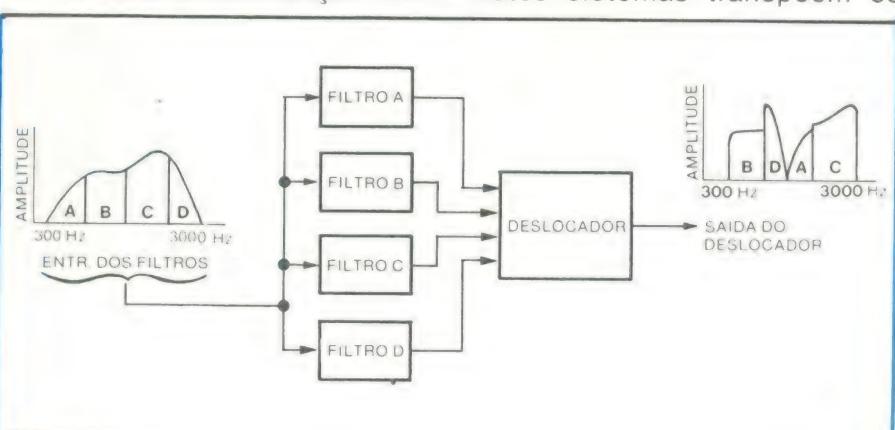


FIGURA 3

Os divisores de banda dividem o sinal em faixas e depois as recombina.

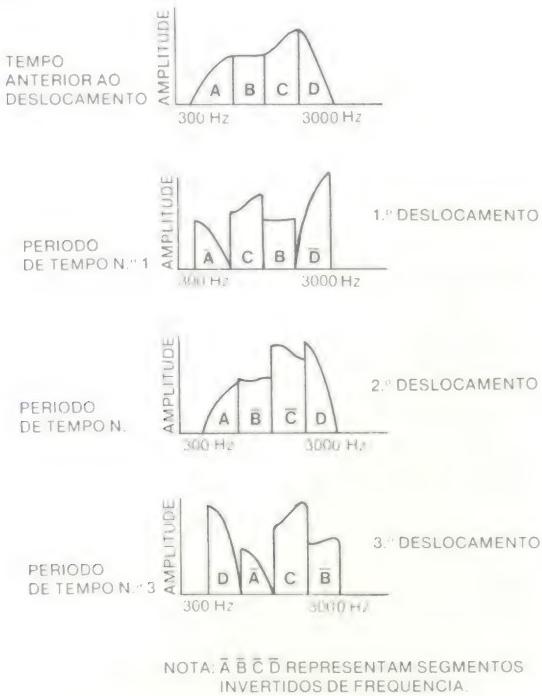


FIGURA 4

Os divisores de banda combinados dividem e deslocam as freqüências de fala, aumentando ainda mais a segurança.

componentes de alta freqüência do sinal de fala para a faixa

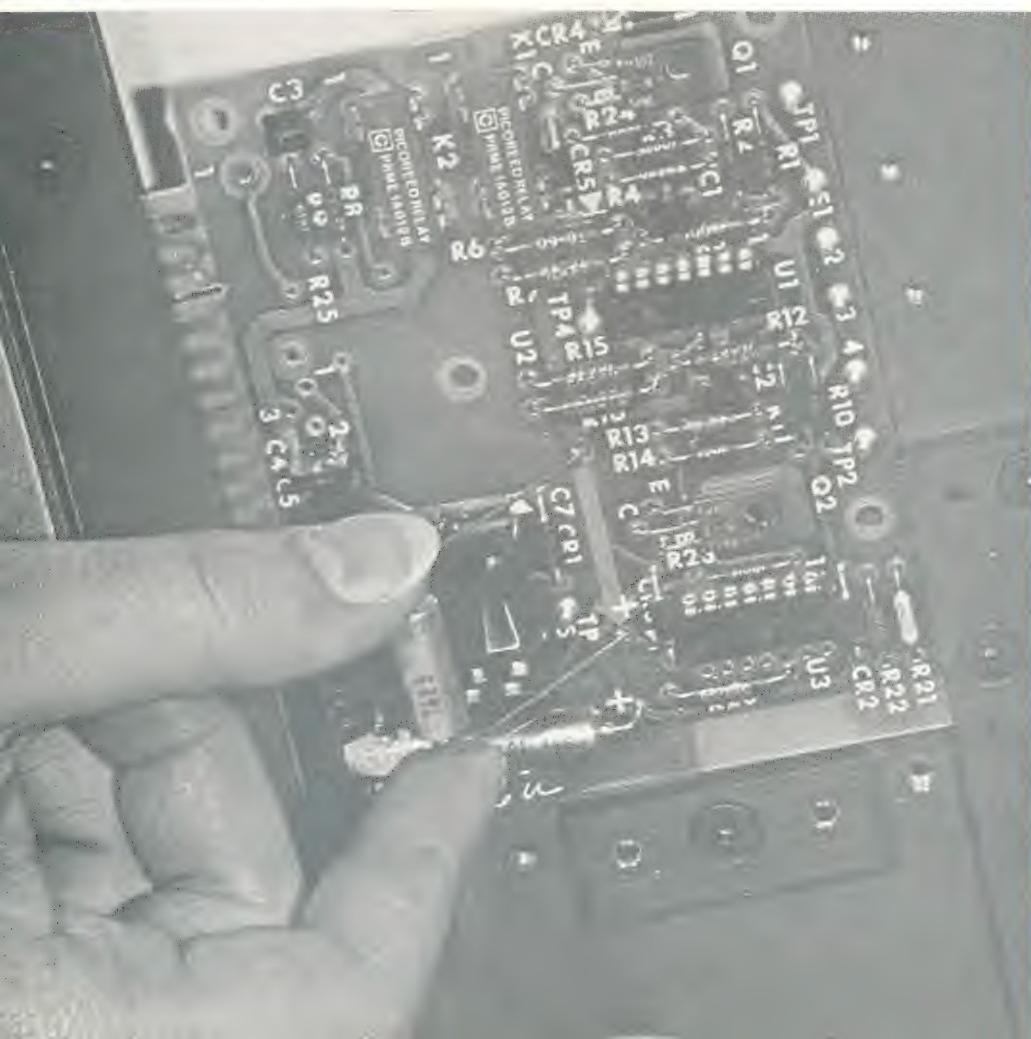
de baixas freqüências. Isso é feito antes da modulação pela

portadora, em transmissores de rádio, ou antes da transmissão pela linha, em comunicações telefônicas.

Neste tipo de sistema, um oscilador de áudio, estável, operando a 3000 Hz, alimenta um modulador balanceado, juntamente com o sinal de voz. Assim, a banda lateral inferior produzida reflete a imagem exata das freqüências da fala (veja a figura 2).

Divisores de banda: Estes circuitos dividem as freqüências de áudio da fala em várias faixas estreitas, permitindo que sejam rearranjadas, depois, como mostra a figura 3. Esta técnica é levada a efeito, geralmente com o auxílio de filtros passabanda de curva estreita, cujas saídas são misturadas ou deslocadas em freqüência e, a seguir, somadas entre si, de modo que algumas das faixas resultam deslocadas realmente.

Divisores de banda combinados: As técnicas de combinação oferecem segurança adicio-



Não é mais problema substituir um componente, a Yara Eletrônica tem o mais completo e variado estoque para o seu atendimento.

**Yara
Eletrônica**

**KIT's NOVA
ELETROÔNICA**

**Brasília
CLS 201 Bloco E Loja 19
Fones: 224-4058
225-9668**

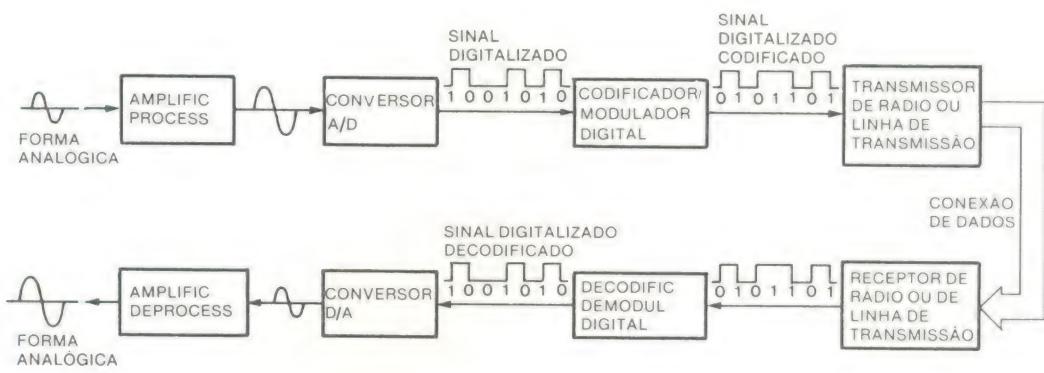


FIGURA 5

Esquema de um codificador digital de voz.

nal ao método básico de divisão de banda. Neste caso, é possível, não apenas dividir e deslocar faixas de frequência da fala, mas também inverter algumas delas. Além disso, a ordem em que as faixas são recombinadas também pode variar no tempo, como ilustra a figura 4. Utilizando um maior número de faixas divididas torna a mensagem mais difícil de ser decodificada (ou seja, decifrada), enquanto a maior variação possível na seqüência das faixas, por segundo, torna todo o sistema mais seguro.

As desvantagens da técnica de divisão de bandas combinada resumem-se em duas: em primeiro lugar, a fala recuperada começa a soar não muito natural, à medida que as "fatias" de frequência vão crescendo em número; além disso, deve-se trabalhar com tolerâncias de sincronização cada vez menores, na ocasião em que as faixas forem rearranjadas.

Técnicas de mascaramento: Certos tons constantes de áudio ou seqüências codificadas de tons são utilizados, freqüentemente, na divisão de bandas e na inversão. Essas freqüências, subtraídas do sinal durante a decodificação e a recuperação, podem ser maiores ou estar ao mesmo nível do sinal útil (ou seja, o sinal de voz).

Os geradores de ruídos pseudo-aleatórios também podem ser utilizados nas técnicas de mascaramento. Na prática, o cérebro e o ouvido humano efetuam uma tal filtragem seletiva, a ponto

de, em um sistema que supostamente oferece cerca de 400 códigos de palavras, apenas 10 ou 12 serem realmente diferentes para um ouvinte. Para um criptólogo, acostumado a decifrar tais sistemas, é normal que 50 por cento da informação seja obtida, em algumas tentativas, apenas. Até mesmo a fala invertida torna-se inteligível, após algum treino. Algumas línguas são menos afetadas que outras por tais técnicas convencionais de "scrambling".

Todas as técnicas analógicas de codificação vistas foram discutidas com referência aos sinais de voz. No entanto, nada impede que as mesmas técnicas sejam empregadas no "embalhamento" de dados. Elas podem ser aplicadas após os dados terem sido injetados em um "modem" (modulador/demodulador), quando então são convertidos em uma série de freqüências de áudio, e submetidas a uma transmissão analógica.

TÉCNICAS DIGITAIS

Os sistemas de comunicação mais seguros, caros e sofisticados são os de natureza digital. Na figura 5, podemos observar um típico sistema digital de codificação de voz, em cujo "coração" está o codificador/modulador digital e seu inverso, o decodificador/demodulador. Esses sistemas trabalham, geralmente, combinando alguma "chave" digital com o sinal digitalizado.

A complexidade do codifica-

dor digital varia de acordo com a segurança exigida, normalmente medida como tempo. Tais exigências podem variar desde a segurança por vários anos, no caso de comunicações governamentais de alto nível, até a de algumas horas ou alguns minutos, no caso operações de táticas militares. A segurança de algumas horas até vários dias é mais que suficiente para muitas atividades comerciais e industriais.

As principais desvantagens dos sistemas digitais de codificação residem em seu alto custo, tamanho maior e, em geral, uma maior banda de passagem nos meios de transmissão. Por outro lado, tais sistemas proporcionam o maior grau de segurança disponível, tanto para fala como para dados. Eles oferecem, também, maior flexibilidade no direcionamento das transmissões.

A criptoanálise

Muitos espiões industriais gravam em fitas as mensagens interceptadas e, então, tentam decifrá-las, aplicando-lhe sucessivas técnicas de demodulação e/ou decodificação. Vários bancos de filtros chaveados e moduladores balanceados são empregados na decifração da divisão de bandas, enquanto o espião utiliza seu ouvido e seu cérebro para determinar o grau de aproximação de seu objetivo.

Os computadores, sem dúvida, são utilizados em criptoaná-

lise, pois produzem séries de possíveis soluções de transposições e substituições, todas fáceis de imprimir. É fácil, também, para o computador, procurar por padrões em determinadas línguas, estabelecendo os símbolos de maior ocorrência na mesma. Num texto simples em inglês, por exemplo, as freqüências de ocorrência das letras do alfabeto são as seguintes:

e = 1000	m = 272
t = 770	f = 236
a = 728	w = 190
i = 704	y = 184
s = 680	p = 168
o = 672	g = 168
n = 670	b = 120
h = 540	k = 88
r = 528	j = 55
d = 392	v = 52
l = 360	q = 50
u = 296	x = 26
c = 280	z = 22

Em qualquer texto médio escrito em inglês, as letras participam de acordo com uma relação padronizada, que varia apenas ligeiramente de mensagem para mensagem. Caso a mensa-

gem seja suficientemente longa, poderá ser decodificada conforme a indicação de tabelas de frequência de letras como a que foi apresentada.

No caso da tabela do inglês, a letra "e" é a mais frequente e, por conseguinte, todas as outras letras são determinadas em relação a ela. Assim, se "e" aparecer 1000 vezes, as outras letras terão as freqüências relativas vistas na tabela.

As tendências, para o futuro

Como era de se esperar, todos os equipamentos de segurança para comunicações em uso atualmente empregam as tecnologias de estado sólido. Muitos dos sistemas ainda empregam componentes discretos, mas há uma forte orientação em direção aos circuitos integrados.

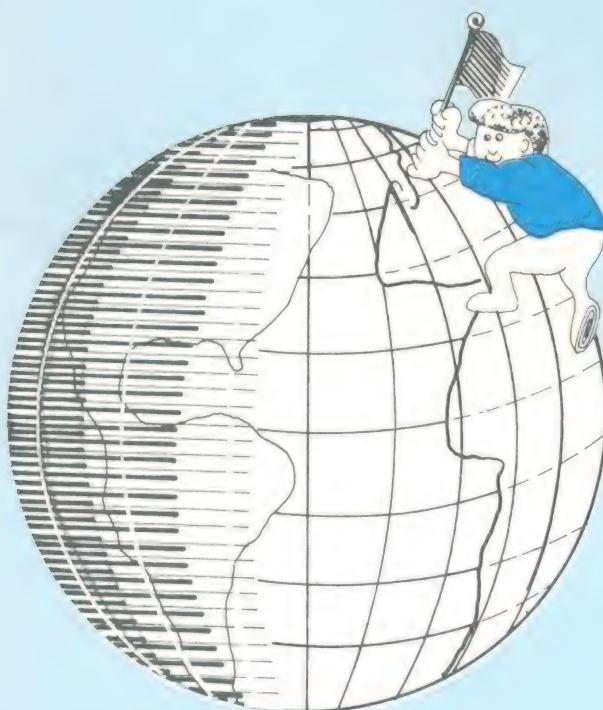
A tendência geral será para o lado dos sistemas mais e mais sofisticados, à medida que as exigências de segurança forem se tornando mais rigorosas, pa-

ralelamente à competência dos espiões. As empresas privadas começam a empregar técnicas digitais, as quais, com o aparecimento de novos integrados, de baixo custo, para a execução de conversões digital/analógica e analógica/digital, tiveram sua aceitação acelerada.

Grande parte do processamento de voz e da filtragem pode ser executada por meio de amplificadores operacionais. Os próprios circuitos codificadores e decodificadores podem usar muitos dos "shift registers", memórias ROM e RAM e portas padronizadas. Todos esses integrados estão disponíveis atualmente, em várias famílias lógicas.

Todos sem exceção, seja uma empresa governamental, uma empresa privada ou o próprio cidadão individual, cioso de sua privacidade, poderão tirar maior proveito da crescente sofisticação e popularização dos sistemas de segurança nas comunicações.

*Ei! Não precisa dar a volta ao mundo
para adquirir
Kits Nova Eletrônica
e componentes
eletrônicos*



DIGITAL - Componentes Eletrônicos Ltda.
Rua Conceição, 383 - Fone: (0512) 24-4175
Porto Alegre - RS

NÃO ESTÁ NOS LIVROS!

Sugestões da Nova Eletrônica

Círcuito monoestável de nível de disparo autoajustável, com fotocélula.

O circuito amplificador com fotocélula mostrado na figura, simplifica e supera economicamente diversos problemas comuns a muitas aplicações de fotocélulas. Com apenas um amp op integrado, o circuito oferece as seguintes características:

- ajuste automático do seu nível de disparo, para adaptar-se a várias fontes de luz e variações da luz ambiente;
- ação monoestável para fornecer apenas um pulso de saída durante o tempo pré-ajustado;
- realimentação para elevar o nível limite depois do disparo e para acelerar a comutação.

O circuito mantém automaticamente uma margem de deslocamento determinada pela queda de tensão de um diodo. Quando a fotocélula é iluminada, um capacitor de valor alto, C_1 , se carrega pelo circuito divisor de tensão da fotocélula, através do diodo. O capacitor acumula uma tensão limite, V_t , que é sempre aproximadamente 0,6 volts menor que a tensão quiescente sobre R_1 . Além disso, um resistor de drenagem, R_2 , puxa uma pequena corrente pelo diodo, para estabelecer uma polarização direta e, sob condições quiescentes, fornecer saída zero para o amplificador 741.

O valor de R_1 aproxima-se do valor nominal da resistência da fotocélula, quando iluminada; o circuito ajusta-se automaticamente ao valor presente da resistência da fotocélula, dentro da faixa de 0,15 R_1 a 4 R_1 .

A ligação do lado negativo de C_1 à saída do 741 fornece uma realimentação positiva e uma ação monoestável. Quando a iluminação é cortada e a saída do amp op começa a se tornar positiva, C_1 continua se carregando. A carga do capacitor aumenta temporariamente o limite, proporciona um tempo de comutação rápido e elimina a oscilação durante a comutação.

Ainda mais, a ação monoestável resultante não deixa o circuito deslocar-se novamente até que C_1 se descarregue voltando a V_t . O período monoestável, T , depende de R_2 e C_1 para uma dada tensão de saída, V_s , como se segue:

$$T = -R_2 C_1 \ln \frac{V_t}{V_t + V_s}$$

ou

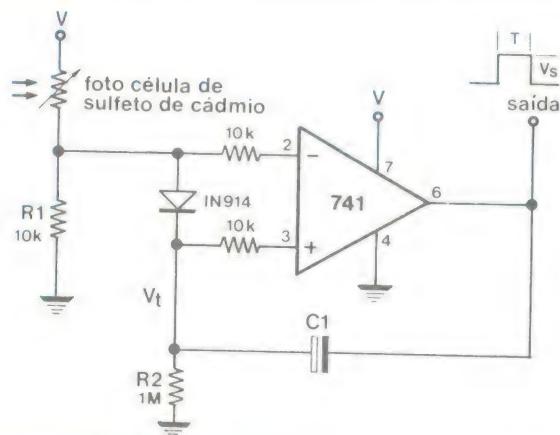
$$T = R_2 C_1$$

quando

$$V_t = \frac{1}{2} V_s$$

Em sua aplicação original, detecção dos veículos que passam por um ponto, a ação monoestável do

círcuito evita o acionamento pelas rodas traseiras, se elas passarem antes do circuito se recompor.



Um circuito com fotocélulas fornece ajuste automático do nível de disparo. A ação monoestável evita um reacionamento indesejável da saída.

Quantas vezes você não precisou de uma fonte de 5V·1A?



FONTE
5V — 1A

E é justamente isto que nós temos para você.

Simples, apenas um CI com compensação de temperatura e limitação de corrente internamente, o que garante a qualidade do aparelho.

De montagem fácil, acompanha caixa modular, resultando uma fonte de pequenas dimensões e resistente.

Monte, use e abuse de sua fonte.

KIT'S NOVA ELETRÔNICA
Para amadores e profissionais.

À VENDA:
NA FILCRES
E REPRESENTANTES

Antologia do 7800

Dando continuidade à nossa série de artigos sobre os circuitos integrados mais conhecidos e mais utilizados na prática, apresentaremos este mês os dispositivos da série 7800. Os circuitos da série 7800 são reguladores de tensão de três pinos, especialmente projetados para o uso em uma larga variedade de aplicações, com tensões de saída fixas. A combinação de: limitação interna de corrente, área segura de compensação e paralisação térmica, tornam estes dispositivos imunes a falhas normalmente associadas com aplicações de reguladores de potência.

A
**regulação
precisa em
circuitos
integrados**

— A Série 78M00, em encapsulamento hermético TO-39, ou encapsulamento moldado TO-220, com corrente de saída máxima igual a 0,5 A.

— A Série 7800 em encapsulamento hermético TO-39, ou encapsulamento moldado TO-220, com corrente de saída máxima igual a 1,0 A.

Uma vez que, as características elétricas das duas famílias são virtualmente idênticas, apenas a série 7800 será descrita. Os reguladores são oferecidos em opções de saída fixadas de 5,0 a 24 V. Estas opções são determinadas primeiramente durante o processo de fabricação pela seleção de um resistor matriz interno, RA, no diagrama de blo-



cos da figura 1 e, em segundo lugar, pela faixa de operação de temperatura da junção, -55 a + 150 °C para o 7800, ou 0 a + 150 °C para o 7800C.

Duas famílias de reguladores positivos de três pinos são disponíveis, diferindo apenas no seu valor máximo da corrente de saída.

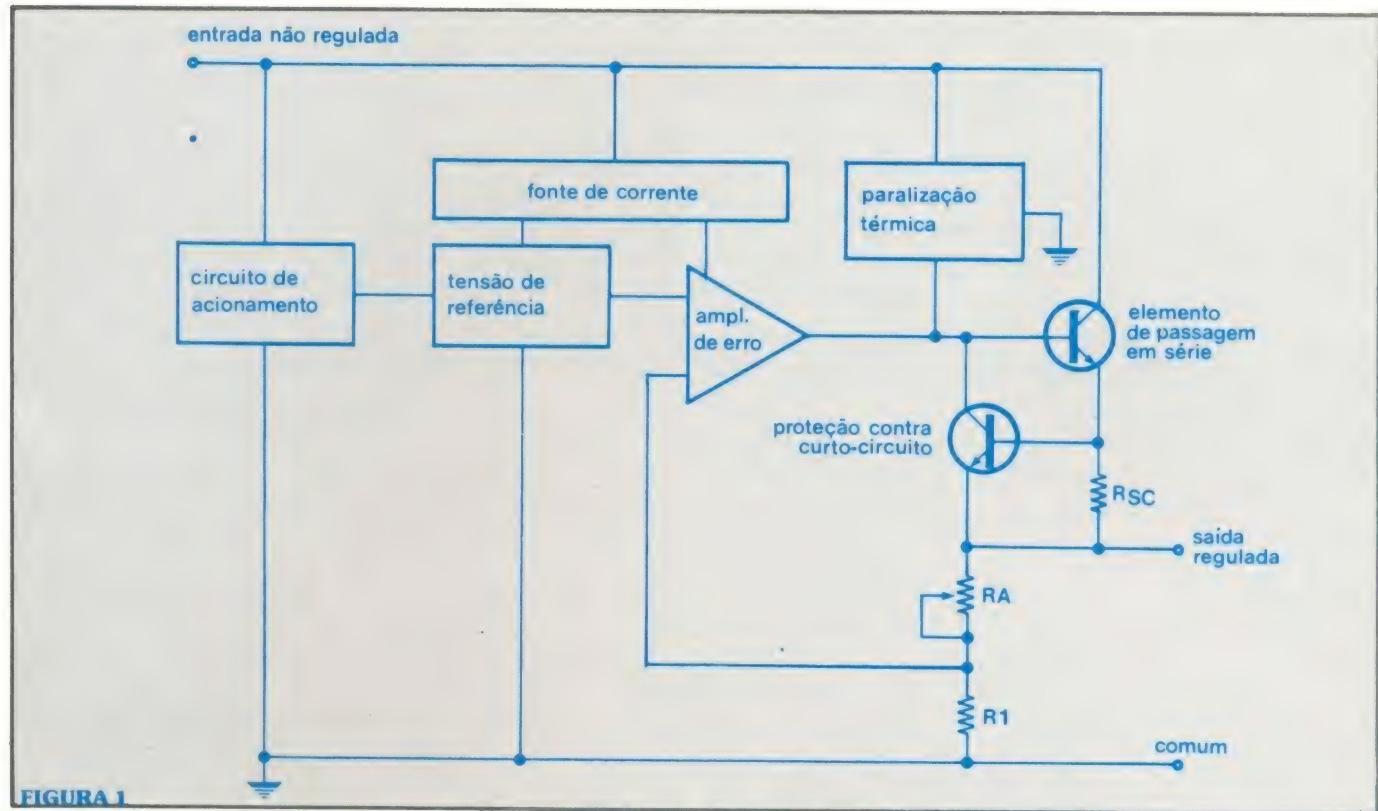


Diagrama de Blocos do regulador de três pinos

Você só tem que escolher:
10 ou 20 W de potência.



TDA 2020 e TDA 2010

Já está pronto. De montagem fácil, consta de apenas um CI e alguns resistores e capacitores.

Especificações técnicas:

- Tensão de alimentação:
5 a 18 V (2010)
5 a 22 V (2220)
- Resposta em freqüência: 10 a 30000Hz
- Distorção: 0,3%
- Impedância de entrada: 100 Kohms.
- Ganho de tensão em dB:
malha aberta — 100
malha fechada — 30

COMPROVE.

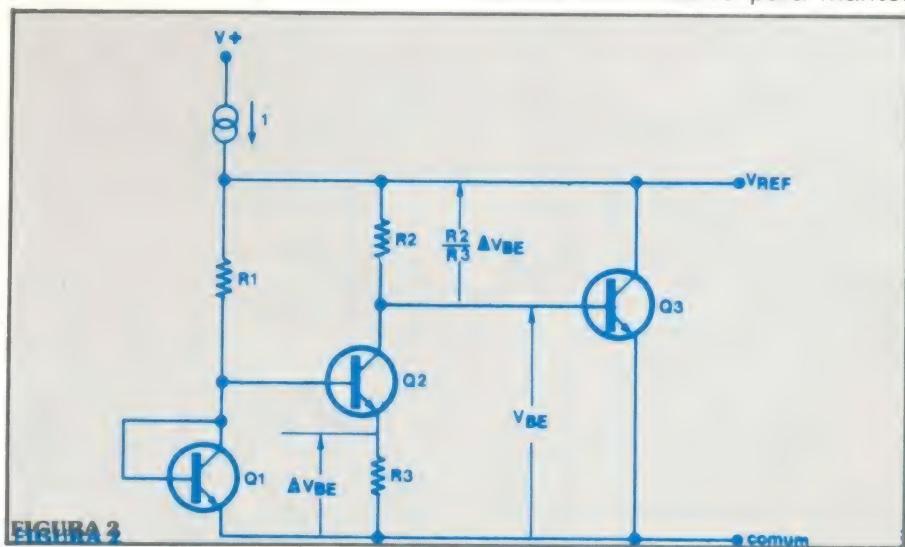
KIT's NOVA ELETRÔNICA
Para amadores e profissionais.

À VENDA:
NA FILCRES
E REPRESENTANTES

As tensões de saída são especificadas para aproximadamente $\pm 4\%$ da tensão nominal. Nas aplicações onde são exigidas tolerâncias menores na saída, componentes externos podem ser adicionados, auxiliando o ajuste preciso da tensão de saída. Transistores externos podem ser acrescentados, incrementando a capacidade de manipulação de corrente, do regulador.

Tensão de referência

Diodos zener compensados termicamente são usados normalmente como elementos de referência em reguladores de tensão integrados; entretanto, estes diodos exibem tensões de ruptura superiores a 6 V, impondo assim um limite menor na tensão de entrada do regulador. Os zeners também exigem processos de controle excessivamente delimitados para manter



Tensão de referência baseada na tensão Base/Emissor

uma tolerância satisfatória em qualquer aplicação não-ajustável.

Uma referência de tensão que não usa diodo zener tem sido desenvolvida para relações previsíveis de temperatura, tensão e corrente em uma junção base/emissor. Para obter uma tensão de referência compensada/termicamente, o coeficiente de temperatura positivo de uma tensão diferencial base/emissor, entre dois transistores operados a diferentes/densidades de corrente, é somado ao coeficiente de temperatura negativo da tensão emissor/base. A figura 2 mostra esta referência. O transistor Q1 opera a um nível de corrente consideravelmente maior que Q2 e a tensão diferencial base/emissor é ampliada pelo ganho de tensão do transistor Q2.

Selecionando as relações entre resistores $R_2:R_3$ e $R_2:R_1$, uma baixa tensão de referência, compensada em temperatura, é obtida.

A figura 3 mostra um esquema simplificado do circuito real usado no regulador. Os transistores Q4, Q5 e Q6 são adicionados para elevar o nível de referência a 5 V.

Os resistores R1, R2 e R3 são selecionados de modo que a tensão de referência seja constante por toda a faixa de temperatura e também tenha um valor nominal de 5 V, a temperatura ambiente.

Uma tensão de referência extremamente delimitada é, portanto, obtida sem controles especiais do processo. Isto ocorre porque as características de base/emissor são melhor entendidas e mais previsíveis que as referências zener. Além disso, os circuitos monolíticos se prestam mais facilmente à combinação com resistores e transistores. Um ajuste externo na tensão de saída é desnecessário na maioria das aplicações. Uma vantagem adicional é que esta referência tem baixo ruído de saída, comparada a uma referência zener, eliminando assim a necessidade de

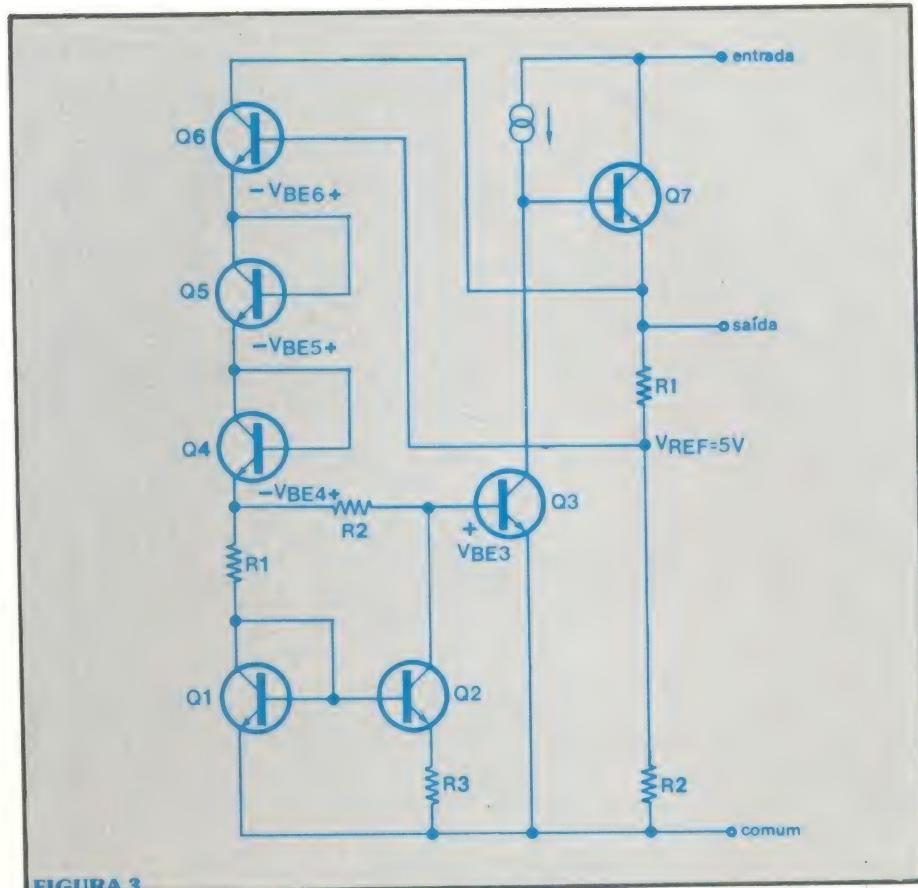


FIGURA 3
Circuito simplificado para o regulador



Traga seu **PROJETO, SUA IDÉIA** e nós converteremos tudo isso numa realidade. Desenvolveremos para você os **DESENHOS** necessários para cada projeto ou idéia, estudaremos para você a melhor forma e a mais econômica, ao realizar seu projeto. Faremos os **FOTOLITOS** correspondentes e até providenciaremos seu **CIRCUITO IMPRESSO**. O tempo de entrega??... Muito menor do que você imagina. Venha nos visitar. **AGORA VOCÊ CONTA CONOSCO.**

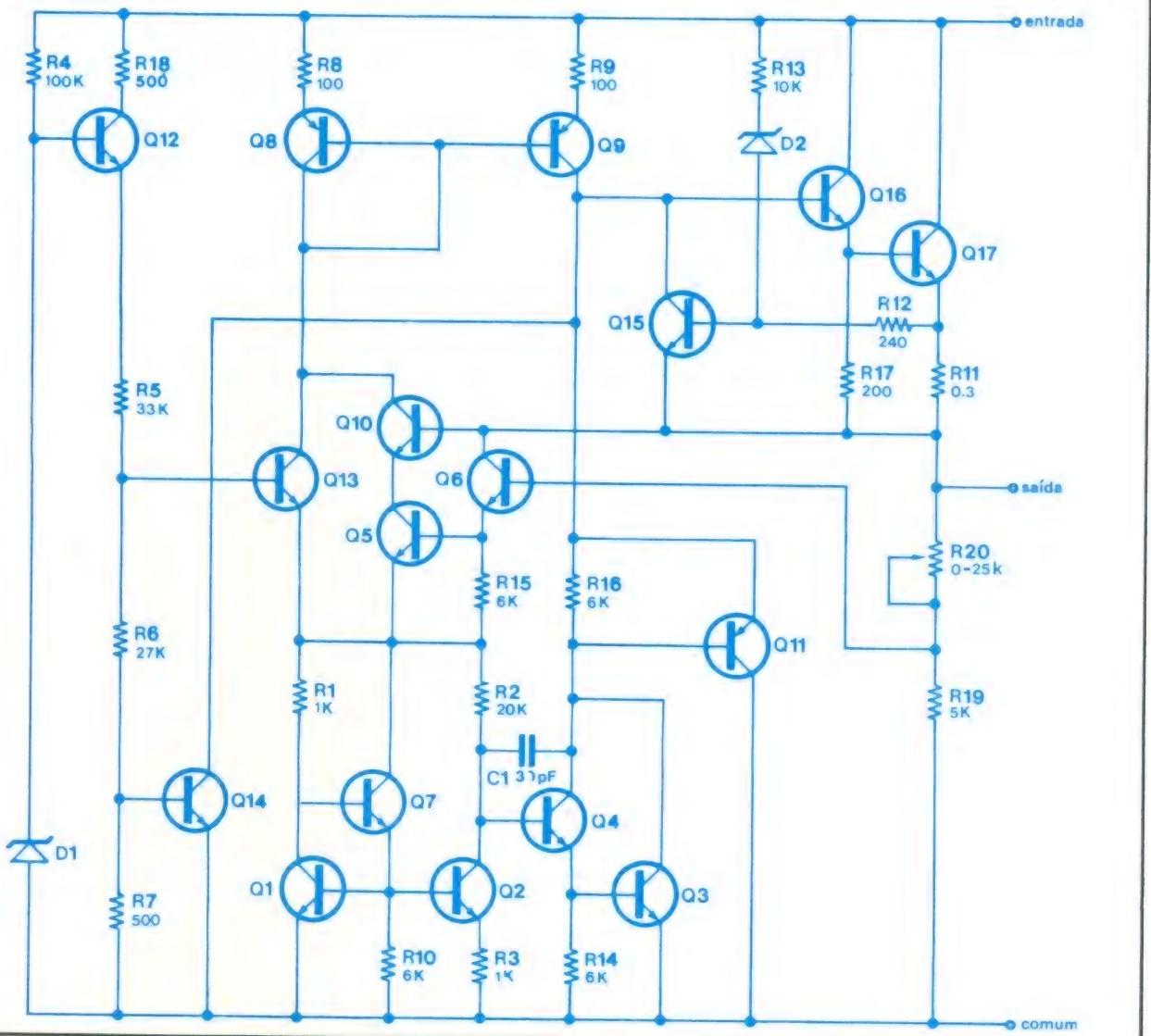


FIGURA 4

Círcuito esquemático do regulador de três pinos

um capacitor de filtragem para eliminar o ruído.

Amplificador de erro

Um amplificador de erro (veja figura 1) compara o sinal realimentado da saída com a tensão

de referência e corrige a saída pela quantidade de erro. O circuito regulador mostrado na figura 3 tem o amplificador de erro combinado com a tensão de referência. A vantagem é que o ruído na saída do regulador é minimizado, uma vez que o amplificador e a referência não são mais fontes separadas de ruído. Na figura 3, o transistor Q3 é usado como amplificador de erro, e ao mesmo tempo, sua tensão base/emissor é usada como parte da referência.

Uma fonte de corrente é usada como carga ativa para o amplificador de erro. Uma realimentação negativa é fornecida pelos resistores R1 e R2. Se a tensão na saída sobe devido à redução na corrente de carga, tal

variação na tensão é transmitida à base do transistor Q3. O transistor Q3, então, conduz mais, reduzindo efetivamente o comando da base do transistor de saída pela corrente dirigida. O resultado é um decréscimo na tensão de saída, e isto tende a corrigir a alteração na saída devido à variação na corrente de carga. Como o elo se fixa, um valor equilibrado é atingido na saída. A tensão de saída é tirada pela seguinte fórmula:

$$\text{Tensão de saída} = V_{\text{REF}} \frac{(R_1 + R_2)}{R_2}$$

Variando a relação $(R_1 + R_2)/R_2$, diferentes tensões de saída serão fixadas.

Proteção à sobrecarga térmica

Uma das vantagens de incluir

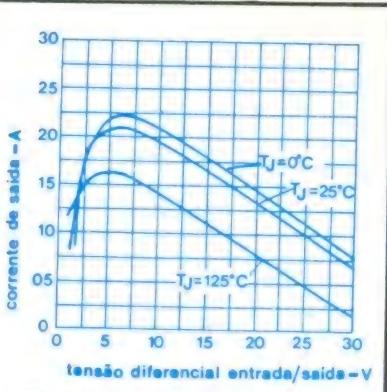


FIGURA 5

Diferencial entrada/saída x Corrente limítadora

Parâmetro	Condições do teste ($V_S = 5V$, $T_J = 25^\circ C$, $V_E = 10V$ e $I_S = 500 \text{ mA}$, exceto onde especificado)	Características	
		7805	78M05
Tolerância na saída		$\pm 4\%$	$\pm 4\%$
Corrente Quiescente		4,2 mA	4,5 mA
Resistência de saída	$f = 1 \text{ kHz}$	20 m Ω	20 m Ω
Regulação da linha	$7V \leq V_E \leq 25V$	0,005%/V	0,0033%/V
Desvio c/ a temperatura	$-20^\circ C \leq T_J \leq 125^\circ C$	0,022%/V	0,02%/V
Tensão mínima de entrada	$I_S = 1A$ (0,5 p/78M05)	7,0V	7,0V
Ruído em tensão na saída	$10 \text{ Hz} \leq f \leq 100 \text{ kHz}$	40 μV	40 μV
Rejeição de oscilação	$f = 120 \text{ Hz}$	78 dB	80 dB
Resistência térmica (junção p/ cápsula)	encapsulamento TO-3 encapsulamento TO-220 encapsulamento TO-39	4°C/W 4°C/W 20°C/W	5°C/W

Tabela — Características de desempenho do regulador (7805 e 78M05)

o transistor de passagem em série na pastilha é que, é possível então, incorporar proteção à sobrecarga térmica e de corrente.

Reguladores integrados de baixa potência geralmente contam com limitação de corrente para proteção à sobrecarga, pois não há meio prático de detectar a temperatura da junção em um transistor de passagem separado. O aquecimento excessivo do transistor de passagem torna-se, então, o primeiro mecanismo deficiente destes reguladores de estado sólido. Um circuito de proteção à sobrecarga térmica em um regulador monolítico que contém o transistor de passagem, limita a temperatura máxima da junção do transistor. Esta limitação é independente da tensão de entrada e do tipo de sobrecarga/grau da dissipação de calor da cápsula

A junção base/emissor de um transistor limitador é usada para detectar a temperatura da pastilha. O limitador de temperatura normalmente é polarizado antes de seu limite de ativação, de modo que ele não afeta a operação do circuito. Se a temperatura da pastilha atinge seu limite máximo devido a um defeito na carga ou outra condição, o limitador de temperatura é acionado. Este elimina o comando da base dos transistores de saída e paralisa o regulador, evitando um maior aquecimento da pastilha.

Descrição funcional

A figura 4 mostra o diagrama esquemático equivalente do circuito integrado regulador. Os transistores Q1 a Q6, e os resistores R1, R2 e R3 constituem uma tensão de referência, internamente compensada em temperatura, de 5 V, para o regulador. As tensões base/emissor dos transistores Q3, Q4, Q5 e Q6 fornecem o componente negativo do

coeficiente de temperatura da tensão de saída. A queda de tensão sobre R2 é o componente positivo do coeficiente de temperatura. Isto é tirado das tensões diferenciais base/emissor dos transistores Q1 e Q2, que operam a uma razão de corrente de aproximadamente 20 para 1. A tensão de saída do regulador é determinada selecionando-se uma relação de um resistor ma-



Finalmente em Santos uma casa dedicada aos estudantes e "hobbistas" de Eletrônica!

KITS NOVA ELETRÔNICA

- ★ RELÓGIOS E CONTAGIROS DIGITAIS
- ★ TEMPORIZADORES - LUZ RÍTMICA
- ★ LUZ ESTROBOSCÓPICA - AMPLIFICADORES
- ★ E MUITO MAIS!



Todo material para Lógica Digital
ATENÇÃO: AULAS GRÁTIS!



Rua João Pessoa, 299 — Sobreloja — Fone: 32-7679 — Santos

triz que multiplica a tensão de referência. A corrente requerida pela carga é suprida pelo terminal de entrada, através do transistor de passagem Q17, comandado pelo transistor Q16. O transistor Q3 é o estágio de ganho, fornecendo regulação. Seu ganho efetivo é incrementado pelo transistor PNP Q11, que atua como atenuador para comandar a carga ativa do coletor, formada pelo par de transistores PNP da fonte de corrente, Q8 e Q9.

A corrente de Q8 e Q9 é dirigida pela corrente através de R1. Enquanto o regulador está ligado, a corrente em R1 flui primeiro pelo transistor Q13 — parte de um circuito de acionamento que contém o diodo zener D1, os transistores Q12 e Q13, e os resistores R5, R6 e R7. Depois, com o dispositivo em regulação, Q13 é cortado e o regulador toma a função de ajustar a corrente R1, que agora flui por Q5 e Q10. Este circuito de acionamento é necessário, uma vez que o regulador, que eventualmente

fornecerá a corrente em R1, está desligado durante a operação inicial do dispositivo.

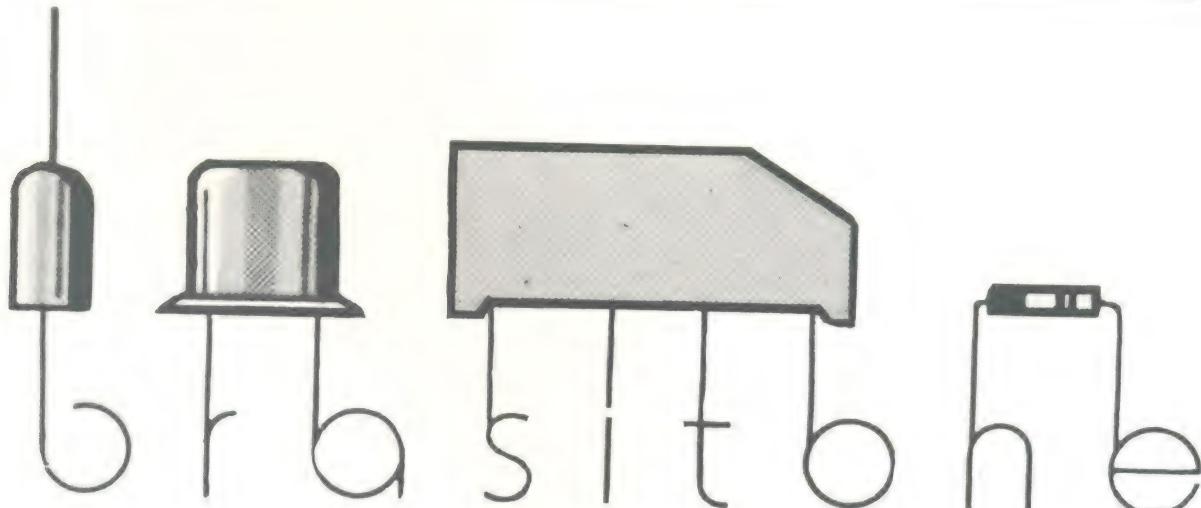
A limitação térmica é concluída pelo transistor Q14. A base de Q14 é grampeada para aproximadamente 0,4 V, pelo divisor resistivo R5, R6 e R7, no circuito de acionamento. Quando a temperatura da junção se eleva, o limite de condução de Q14 diminui. À temperatura da junção de mais ou menos 175 °C, o transistor Q14 conduz e a corrente de base para o transistor de comando é eliminada. Isto inibe o transistor de passagem e evita que a temperatura na pastilha aumente ainda mais.

Considerando que esta forma de proteção é eficaz para sobrecargas persistentes, que devem causar temperaturas excessivas na pastilha, ela é ineficaz, porém, para sobrecargas instantâneas, que podem resultar em uma ruptura secundária do transistor de passagem ou danificar as interconexões de metal, devido à excepcionalmente alta densida-

de da corrente. O transistor Q15 e o resistor R11 protegem o circuito contra sobrecargas instantâneas, limitando a corrente de saída. Se a corrente de saída subir a um nível elevado, a corrente em R1 irá acionar Q15, desviando assim a corrente de base imediatamente do transistor de comando e evitando acréscimos maiores na corrente de saída.

Para assegurar que o transistor de saída opere em sua área segura de atividade, uma malha de compensação é incluída para limitar a potência instantânea no transistor de saída. Quando a tensão sobre o transistor de passagem excede 8 V, a corrente através do resistor Q13 e do diodo D2 reduz a corrente limitadora. Como ilustra a figura 5, quanto maior a tensão no transistor de passagem, menor a corrente limitadora.

Um capacitor MOS de 30 pF é incorporado à pastilha para assegurar operação estável sem a necessidade de um capacitor de filtragem na saída.



Em Campinas

**O mais completo e variado estoque
de circuitos integrados C-MOS, TTL,
Lineares, Transistores, Diodos,
Tiristores e Instrumentos Eletrônicos**

KITS NOVA ELETRÔNICA

Rua 11 de Agosto, 185 — Campinas — Fone: 31-1756

CAPACITORES CERÂMICOS "PLATE"

SÉRIE 632-CLASSE 1B(TC)-100V

SÉRIE 630 CLASSE 2A (GP)-100V

Cap. (pF)	Marcação	Tolerância	Dimensões
180	n18		
220	n22		
270	n27		
330	n33		I
390	n39		
470	n47		
560	n56		
680	n68		
820	n82		
1000	1n0	± 10%	II
1200	1n2		
1500	1n5		
1800	1n8		
2200	2n2		
2700	2n7		III
3300	3n3		
3900	3n9		
4700	4n7		IV

IDENTIFICAÇÃO: Corpo ocre; Faixa amarela

ESPECIFICAÇÕES ELÉTRICAS

Tensão de trabalho	100V
Temperatura de trabalho	-55 a +85°C
Tensão de teste (1 min., CC)	300V
Tensão de teste da cobertura externa (1 min., CC)	300V
Resistência de isolamento (a uma tensão CC de 100V, após 1 min.)	>1 GΩ
Perdas (tgδ) a 1 kHz, (V<1,5VCA)	<350.10 ⁻⁴
Variação da capacidade com a tensão, entre 0 e 40V	(max) - 5%
Grupo climático (IEC 68)	55/085/21

SOLDAGEM: 250°C max.; 5s max.

SÉRIE 629 CLASSE 2 (GMV)-63V

Cap. (pF)	Marcação	Tolerância	Dimensões
1000	1n0		I
2200	2n2	-20%	
4700	4n7	+ 80%	
10000	10n		II
22000	22n		IV

IDENTIFICAÇÃO: Corpo ocre; Faixa verde

ESPECIFICAÇÕES ELÉTRICAS

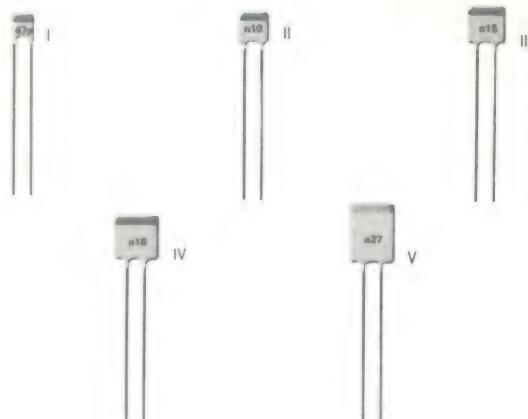
Tensão de trabalho a 55°C	63V
Temperatura de trabalho	-10 a +55°C
Tensão de teste (1 min., CC)	200V
Tensão de teste da cobertura externa (1 min., CC)	200V
Resistência de isolamento (a uma tensão CC de 10V, após 1 min.)	>1 GΩ
Perdas (tgδ) a 1 kHz, (V<1,5VCA)	<350.10 ⁻⁴
Temperatura de armazenamento	-40 a +85°C
Grupo climático (IEC 68)	10/055/21

SOLDAGEM: 250°C max.; 5s max.

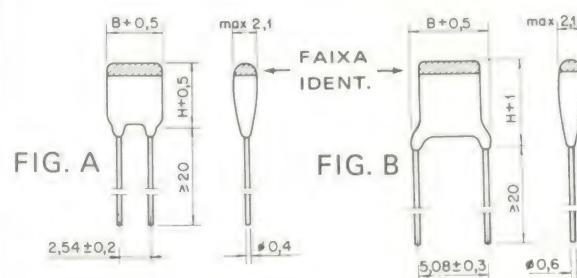
As especificações elétricas, salvo menção em contrário, referem-se à temperatura de 20±2°C, pressão atmosférica de 930 a 1060 mbar e umidade relativa do ar 45 a 75%.

DIMENSÕES

TAMANHO NATURAL



DIMENSÕES	FIG. A	FIG. B
	B x H (mm)	B x H (mm)
I	3 x 4	6 x 5
II	4 x 5	6 x 6
III	5 x 6	6 x 7
IV	6 x 7	6 x 8
V	6 x 10	6 x 11



Sistema DOLBY

Saiba como opera, sem fórmulas e de uma maneira simples, este processo de redução de ruídos, consagrado mundialmente na transmissão de FM e na reprodução em fita.

Todo dia nos deparamos com a necessidade de armazenar ou remeter mensagens e, qualquer que seja o método empregado para isso, o ruído estará envolvido. Não existe, até hoje, um meio de se eliminar completamente o ruído de qualquer mensagem.

Devemos ter em mente, também, que o tipo de ruído e o grau de influência do mesmo na mensagem não são os mesmos para todas as espécies de remessa de informações. Assim, é fácil ignorarmos o "ruído" composto de pequenas manchas e defeitos, num jornal, enquanto estamos lendo um artigo. Por outro lado, até mesmo o respirar um pouco mais forte da pessoa ao lado, num concerto, é suficiente para quebrar aquela predisposição ou sensação que o compositor e os músicos tentam criar.

Como todo ruído é gerado por distúrbios físicos reais, é impossível removê-lo completa-

mente. Contudo, o nível de ruído percebido depende de certas condições, algumas das quais podem ser controladas, reduzindo o ruído.

Na gravação magnética em fita, por exemplo, o ruído predominante (chiado) é aquele produzido pela própria fita, o qual, por sua vez, origina-se da natureza da gravação magnética, ou seja, a de magnetizar partículas de um pó que reveste uma das faces da fita. Quando o som gravado tem um nível elevado, uma quantidade maior de partículas é magnetizada e vice-versa. Devido à variação do número de partículas, de um local a outro da fita, a intensidade da gravação não é perfeitamente uniforme. Assim, quando a fita é posta para tocar, nota-se uma ligeira flutuação de nível, sob a forma de um chiado, superposto à informação armazenada. Durante as passagens mais silenciosas ou intervalos, ao longo da música,

Funcionamento do sistema Dolby

As três figuras "a" mostram como é feita uma gravação ou transmissão convencional:

(1) A música é composta por sons de diferentes tons, representados aqui como linhas verticais de comprimentos diferentes. Normalmente, o ruído, antes da gravação, é tão reduzido, que até os sons mais fracos podem ser ouvidos claramente.

(2) Qualquer meio de gravação ou transmissão introduz ruído. Os bons sintonizadores de FM e os gravadores produzem muito menos ruído que as fitas ou transmissões ouvidas através deles.

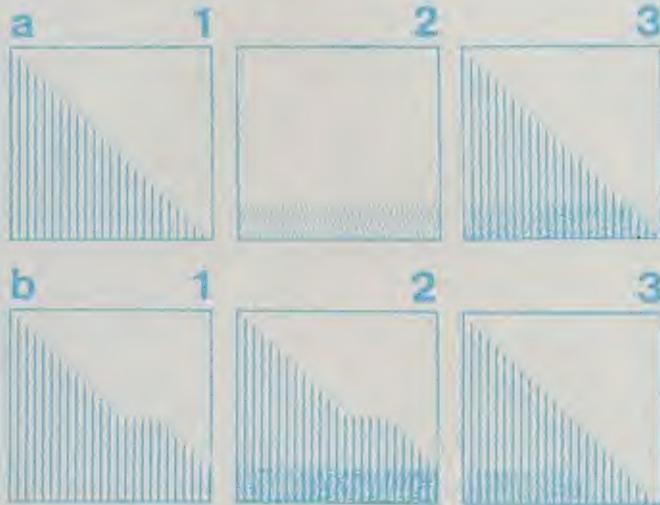
(3) Quando é finalmente ouvida, ela vem misturada com o ruído, que encobre ou interfere nas passagens mais silenciosas e que preenche os intervalos sem

música. As três figuras "b" mostram como é feita uma gravação ou transmissão pelo sistema Dolby:

(1) Antes de ser gravada, a música passa por um circuito Dolby especial, que analisa a mesma, elevando automaticamente seu nível, durante as passagens mais fracas em som.

(2) Após a gravação, essas passagens estão acima do ruído, não sendo mais encobertas por ele.

(3) Reproduzida por um sintonizador ou gravador de alta-fidelidade, dotado de um sistema Dolby, o volume dessas passagens é automaticamente reduzido, restaurando o nível original e diminuindo o ruído causado pelo processo de gravação ou transmissão. O ruído permanece nas passagens mais fortes, não afetadas pelo sistema Dolby, já que ali ele é encoberto pela própria música.



esse chiado torna-se bastante claro e incômodo.

Uma maneira de reduzir tal ruído seria a de gravar sons ao maior nível possível, de forma a magnétizar a maior quantidade possível de partículas, para um sinal de certo nível. Desse modo, quando a música fosse reproduzida, o som proveniente dos

alto-falantes seria mais elevado e o ruído seria atenuado, quando o ouvinte reduzisse o som ao nível normal. Isto seria viável, porque o ruído presente nas fitas é sempre o mesmo, independentemente do nível do sinal gravado.

Mas, é lógico que esta técnica tem limitações. A um certo ni-

vel, quando o sinal estiver razoavelmente elevado, todas as partículas da fita estarão magnetizadas. Neste ponto, será impossível gravar sons ainda mais elevados, pois o resultado será o mesmo: todas as partículas estarão magnetizadas. Nas melhores fitas, usadas em gravações profissionais de música orquestral, esse ponto máximo é alcançado, geralmente, a um nível em que os sons mais baixos dos instrumentos de solo mal são ouvidos, acima do ruído. Por tal razão, a dinâmica da música gravada deve ser sacrificada, para que o ouvinte aprecie a música, sem que os limites de distorção e ruído sejam excedidos.

Grande parte do ruído presente na gravação em fita localiza-se nas altas freqüências. Esse fato levou à gravação com freqüências altas enfatizadas, e atenuadas depois, na reprodução, processo que recebeu o nome de equalização. A técnica funciona, porque as porções de alta freqüência do sinal estão, normalmente, a níveis mais baixos, não representando perigo de saturação da fita.

Essa verdade, no entanto, é apenas estatística, e nem sempre pode ser aplicada. Devido ao processo de equalização, o som de címbalos ou de outras passagens compostas de sinais elevados pode resultar distorcidos, mesmo nas melhores gravações, a não ser que tais instrumentos estejam posicionados a uma distância calculada dos microfones de gravação.

Sistema Dolby de redução de ruídos

É um processo que tira proveito de um fenômeno psicoacústico, de tal forma que permite uma substancial redução do ruído, sem qualquer efeito audível no sinal gravado.

A primeira grande vantagem do circuito Dolby reside em seu método confiável de controle eletrônico, que permite que grandes quantidades de unidades sejam construídas, exibindo to-

das uma perfeita compatibilidade entre si. Qualquer gravação ou transmissão efetuada com o auxílio de uma unidade Dolby pode ser reproduzida ou recebida através de uma unidade semelhante.

Existem duas versões do sistema Dolby: a primeira é o sistema "A", destinada ao uso profissional, suprimindo ruído, zumbido e outras interferências, ao longo de toda a faixa de freqüências. O sistema "B", mais simples, foi especialmente projetado para reduzir ruído em transmissões e gravações destinadas à audição doméstica.

Muita pesquisa tem sido realizada sobre o efeito psicoacústico, conhecido como "mascaramento", pelo qual um som mais alto oculta do ouvinte a presença de um som diferente e mais baixo. Tal efeito representa uma parcela importante da operação do sistema Dolby, já que o ruído é incômodo apenas quando o nível do som for suficientemente baixo para permitir que o ruído seja ouvido. Uma passagem executada por um trombone, por exemplo, pode mascarar o som de um tamborim tocado suavemente, ao mesmo tempo, ou o som do ruído causado pela fita de gravação.

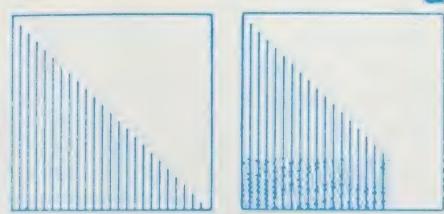
Uma importante peculiaridade do efeito de mascaramento é que ele não se verifica quando os dois sons envolvidos são muito diferentes em freqüência. Por conseguinte, um trombone pode mascarar o som de um tamborim, mas mesmo uma nota bastante elevada de um bumbo não é capaz disso, devido à grande diferença de tom entre um bumbo e um tamborim.

O mesmo efeito ocorre com o ruído, durante a reprodução por fita ou recepções em FM, já que grande parte do ruído ouvido é constituído por interferências da área dos agudos, sob a forma de um chiado constante. Esse chiado é, pois, mais facilmente encoberto pelos sons agudos do que as notas graves.

Conforme já vimos, o acréscimo do nível de gravação e o

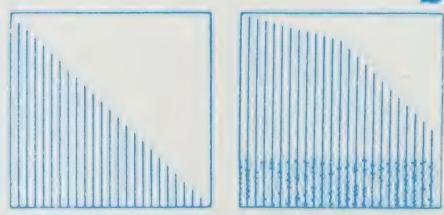
Outras formas de reduzir o ruído

(a) Detetor de nível - Trata-se de um circuito que simplesmente "desliga" o som, sempre que estiver abaixo de um nível mínimo pré-estabelecido. Se esse nível coincidir com o nível do ruído, haverá um completo silêncio, toda vez que tal ponto for alcançado. Numa certa variação desta técnica, apenas os sons agudos são afetados.



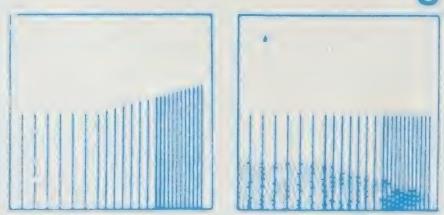
a

(b) Limitador - Para produzir uma gravação de música orquestral, em que o nível das passagens mais fracas seja superior ao de ruído de fundo, o volume deveria, teoricamente, ser ajustado para um nível alto, durante a gravação. Isto, entretanto, daria margem a uma grave distorção, provocada pelos sons mais agudos. O limitador reduz automaticamente a diferença entre os sons agudos e graves, de forma que eles possam ser gravados sem distorção excessiva. Quando é reproduzida, uma gravação feita por este método apresenta as passagens mais fracas bem acima do nível de ruído



b

(c) Equalização - Este é o método mais utilizado em todas as gravações em disco e fita e nas transmissões de FM. Está baseado no fato de que grande parte



c

de ruído percebido pelo ouvinte está situada na região das altas freqüências. Assim, durante a gravação, as freqüências agudas são enfatizadas, por um simples circuito de filtro. Depois, na reprodução, um outro filtro (o complemento exato do primeiro), reduz as altas freqüências, ocasionando, dessa forma, a diminuição do ruído de alta freqüência introduzido pelo meio de gravação (fita ou disco).

posterior decréscimo do mesmo é um processo que pode ser utilizado para reduzir ruído. No entanto, a eficiência do método é limitada, já que, em um certo ponto, o nível de gravação simplesmente não pode ser mais elevado. Na gravação de discos, por exemplo, o nível máximo é alcançado quando as ranhuras começam a se encontrar. E na transmissão de FM, o limite é o ponto onde ocorre a sobremodulação.

O sistema Dolby combina as idéias de mascaramento e de controle automático de nível, elevando o nível de gravação ou transmissão das passagens musicais mais silenciosas, que não são capazes de mascarar ruí-

dos, e reduzindo o nível das mesmas, na reprodução ou recepção. No processo, o som original é recuperado, mas o ruído resulta bastante reduzido.

A codificação, durante a transmissão ou gravação, e a decodificação, durante a recepção ou reprodução, são feitas por circuitos quase idênticos, que podem, de fato, executar as duas funções, com certas conexões ou comutações adequadas.

Como o processo de codificação não tem efeito sobre as porções agudas do som, não é capaz de fazer com que níveis excessivamente altos sejam alcançados, durante a transmissão ou gravação. Seu efeito sobre a música é tão sutil, a ponto dos

Os dois sistemas Dolby

Sistema "A" - Este sistema profissional divide o espectro de áudio em quatro faixas: abaixo de 80 Hz, entre 80 e 3000 Hz, de 3000 a 9000 Hz e acima de 9000 Hz. Cada faixa é tratada separadamente, sendo que os sinais acima de um certo nível passam direto, sem alterações. Por outro lado, os sinais abaixo daquele nível são expandidos em 10 ou 15 dB, conforme a freqüência.

Sistema "B". Opera em apenas uma faixa — de 600 Hz para cima. Reduz o ruído em 3 dB, a 600 Hz; em 6 dB, a 1200 Hz; e em 10 dB, de 4000 Hz, para cima.

ouvintes que não possuem os dispositivos de decodificação ficarem completamente alheios a isso, pelo fato de não notarem mínima diferença no som. Eles podem até pensar, ao contrário, que a qualidade do som foi melhorada, especialmente se forem possuidores de equipamentos mais populares.

Por outro lado, quando o sinal codificado é ouvido através de equipamento de boa qualidade, mas que não inclua o sistema Dolby, ele parece mais "bri-

lhante", efeito que é removido por um ligeiro ajuste no controle de agudos. O sistema Dolby é, portanto, compatível, no sentido de que o ouvinte não deve necessariamente possuir um deles, a não ser que deseje tirar proveito de suas vantagens.

Nunca houve uma técnica de redução de ruídos que fosse aceita por um número tão significante de engenheiros de gravação e artistas. O sistema Dolby é usado, atualmente, por mais 300 companhias de gravação e filmagem, sendo um recurso obrigatório em discos clássicos, em várias delas.

Os problemas da transmissão de FM

Do ponto de vista dos envolvidos em transmissão ou audição de música de alta-fidelidade, a modulação em freqüência apresenta uma série de problemas. Tais problemas são levantados devido a uma certa degeneração na transmissão em FM, causada por uma série de mudanças técnicas. O sistema de

transmissão FM estéreo por multiplex, por exemplo, piorou consideravelmente a recepção, pois o **mínimo** aumento teórico de ruído, produzido pela transmissão estéreo, é de quase 24 dB por canal, valor que, além disso, só é atingido pelos melhores circuitos.

Vários experimentos mostraram que o sistema Dolby "B" tem influência efetiva na recepção de FM, devido às suas características excepcionais de redução de ruído. Provou-se que quando sistema "B" é utilizado tanto na transmissão como na recepção, fornece 10 dB a menos de ruído, ou seja, uma diferença de 10 vezes no nível de potência.

A característica sugerida pelos laboratórios Dolby, para a redução de ruídos em transmissões de FM, é a mesma atualmente empregada em gravadores e fitas pré-gravadas, por meio do sistema "B". Tudo leva a crer que a transmissão FM está a caminho de uma melhor reprodução musical.

**Saiba aonde
colher seus componentes
e kits Nova Eletrônica.**



DELTRONIC

COMÉRCIO DE EQUIPAMENTOS ELETRÔNICOS LTDA.
Rua República do Líbano, 25 — Tel.: 252-2640— RJ

AFINAL, O QUE É QUADRAFONIA?

2.ª PARTE

As opções em sistemas quadrafônicos

Na primeira parte desta série, tivemos a oportunidade de analisar as principais proposições da quadrafonia, que se resumem, basicamente, em fazer com que o ouvinte tenha a impressão mais exata possível de que está na própria sala de audições. Tendo ficado claros os objetivos, resta-nos ver quais foram os sistemas idealizados para alcançá-los. É o que veremos, nesta 2.ª parte.

Apesar dos objetivos comuns, os sistemas diferem entre si. Vejamos o que nos é oferecido, em matéria de quadrafonia.

TIPOS DE SISTEMAS

Podemos, de forma geral, fazer uma distinção entre três tipos diferentes de sistemas: a semi ou pseudo-quadrafonia, a quadrafonia "discreta", com quatro canais independentes e, por fim, a quadrafonia que funciona por intermédio de sistemas de matrizes.

A pseudo-quadrafonia está baseada na experiência de que uma impressão espacial pode melhorar a reprodução de música, sem se importar, porém, com o posicionamento correto dos vários instrumentos da composição original. Este sistema é conhecido como 2-2-4, ou, em outras palavras, um sistema que utiliza, originalmente, 2 canais de som, 2 canais de transmissão e 4 canais de reprodução. Tais sistemas recebem variados nomes comerciais, e como não representam a quadrafonia, no verdadeiro sentido da palavra, não serão discutidos por nós.

Medidor de Intensidade de Campo



MC661C

O medidor de intensidade de campo é um instrumento indispensável para quem se dedica à instalação de antena de TV e FM. Permite a rápida localização do ponto mais favorável do posicionamento da antena e sua correta orientação. Os sistemas já instalados podem ser examinados rapidamente, tanto para controle de eficiência de uma única antena como de antenas coletivas.

No laboratório, pode ser utilizado para avaliar o grau de irradiação do oscilador local dos receptores de FM ou TV.

O medidor está calibrado diretamente em microvolts e decibéis relativos; frequência é de variação contínua e leitura direta para todas as faixas, com possibilidade de medida e escuta das portadoras de áudio e vídeo em TV.

CARACTERÍSTICAS TÉCNICAS:

CAMPO DE FREQUÊNCIA:	
VHF	41 a 65 — 65 a 110 — 115 a 180 MHz
UHF	470 a 840 MHz
SENSIBILIDADE de 10 uF a 10000 uF em duas faixas	
até 0,1 V com atenuador externo mod. A661/D até 1V	
com dois atenuadores externos mod. 661/D.	
IMPEDÂNCIA DE ENTRADA	
desbalanceado	75 ohms
balanceado com balun ext. mod. B661/D	300 ohms
CONEXORES DE	
ENTRADA .. coaxiais tipo normalizado 00,5 mm	
PRECISÃO DE	
FREQUÊNCIA	melhor que 2%
PRECISÃO DE	
SENSIBILIDADE ... 3dB em VHF; 6dB em UHF	
TOLERÂNCIA DO ATENUADOR	
EXTERNO	3 dB
BANDA PASSANTE	
EM FI	aprox. 250 a 400 KHz
ALIMENTAÇÃO	pilha comum 4,5 V
AUTONOMIA	mais de 100 horas
DIMENSÕES	23 x 13 x cm (s/bolsa)
PESO	2 kg (s/bolsa)
PREÇO	
DE OFERTA ... Cr\$ 8.500,00	

À venda:

São Paulo — Filcres Import. e Repres. Ltda.
Rua Aurora, 165 — Tels.: 221-3993 e 221-4451

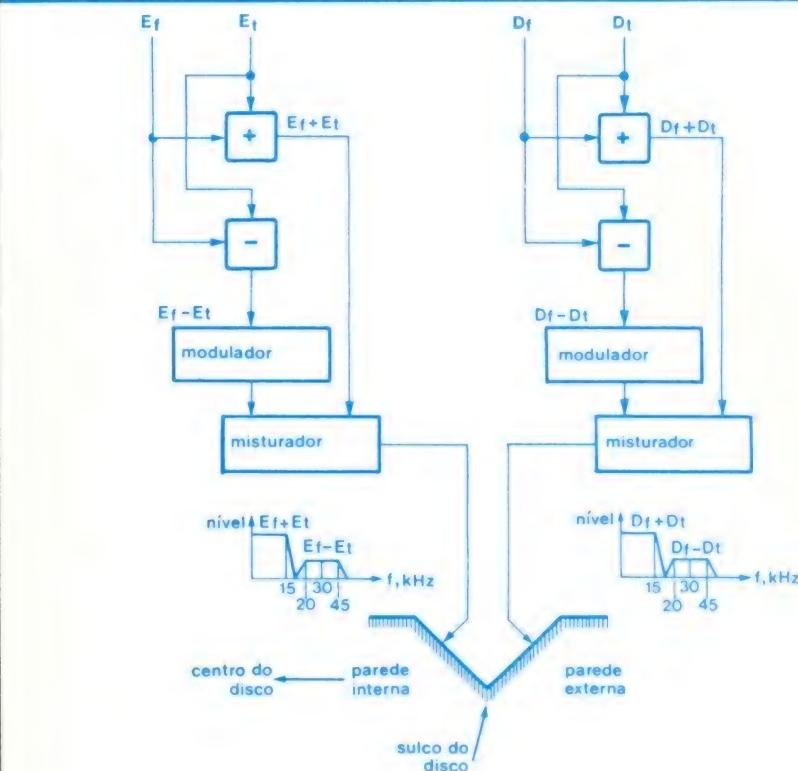


FIGURA 1
Processo de gravação no sistema CD-4.

Um sistema quadrafônico discreto contém 4 canais diferentes, que permanecem separados por todo o circuito, da captação à reprodução do som. Pode-se classificá-lo, portanto, como sistema 4-4-4.

Um bom exemplo disto é o sistema CD-4. Uma transmissão experimental de rádio que utiliza dois transmissores FM para um só programa também pode ser incluído aqui.

Temos, por fim, os sistemas matriciais, que estão baseados na mistura dos canais originais de informação. Assim, os quatro canais da gravação são combinados em dois outros, especialmente codificados. Por meio desses sistemas, os sinais quadrafônicos podem ser transportados e os canais esquerdo e direito podem ser reproduzidos por alto-falantes. Estes sistemas recebem a classificação 4-2-4.

Este último tipo de sistema sempre incorpora à reprodução

componentes de "crosstalk", isto é, de interferência entre canais. No entanto, dependendo da escolha da relação de combinação, a impressão espacial do som, durante a reprodução, vai corresponder satisfatoriamente ao original.

Aqui se enquadram os sistemas SQ e QS.

SISTEMA QUADRAFÔNICO DISCRETO: CD-4

DC-4 é a forma simplificada de "Compatible Discrete Four Channel", ou quatro canais discretos, compatíveis. Este sistema foi desenvolvido pela Japan Victor Company e pela RCA, tendo sido demonstrado publicamente, pela primeira vez, em 1970.

O sistema CD-4 emprega multiplexação de frequência, já que para adicionar outros dois canais, decidiu-se sobrepor sinais modulados em frequência ao espectro convencional de áudio, de 15 kHz. Essa nova faixa de frequência ultrassônica foi adicionada aos canais esquerdo e direito, de forma a originar um

OS INSTRUMENTOS ANALÓGICOS CONTINUAM A SER UTILIZADOS POR QUEM RECONHECE SUAS VANTAGENS.

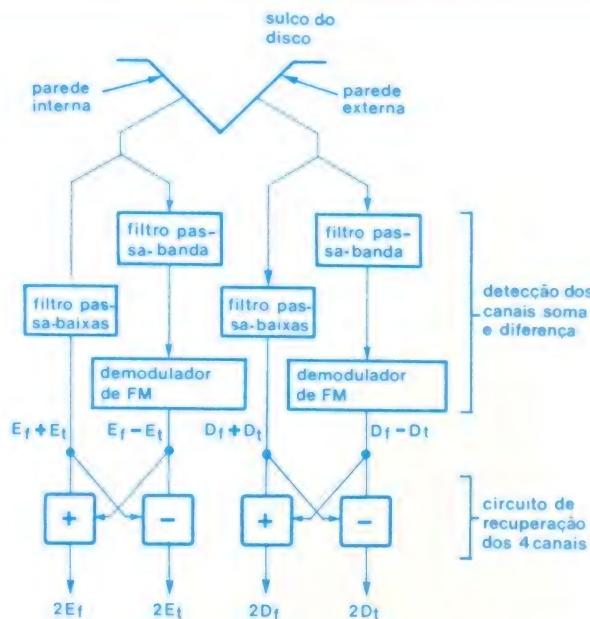


FIGURA 2

Processo de reprodução no sistema CD-4.

total de 4 canais discretos.

Para que esse sistema seja compatível com equipamentos estéreo, esses 4 canais não são gravados numa correspondência direta com as 4 caixas acústicas, como se poderia esperar, à primeira vista; eles são convertidos, na realidade, em canais de soma e diferença dos sinais.

Nas figuras 1 e 2 podemos ver os diagramas de blocos dos sistemas de gravação e reprodução da técnica CD-4. Adotando as letras E, D, f e t, para designar, respectivamente, esquerdo, direito, frente e trás, formamos os quatro canais — Ef, Et, Df e Dt — distribuídos no equipamento de gravação conforme figura 1.

Os sinais Ef e Et são combinados por simples adição, formando o sinal-soma Ef + Et, enquanto Ef - Et é originado pela simples subtração algébrica dos mesmos sinais Ef e Et e, depois, utilizado para modular, em frequência, uma portadora de 30 kHz. Observe que a banda ocupa-
dante desta portadora modulada está confinada entre 20 e 45 kHz, de forma assimétrica, já que a banda se estende a -10 e a +15 kHz em torno da freqüência de 30 kHz. Formados os sinais so-

ma e diferença do canal esquerdo (E), estes são combinados e gravados na parede interna da ranhura do disco (fig. 1).

Os sinais Df e Dt são tratados de forma semelhante, dando origem aos sinais Df + Dt e Df - Dt que, combinados, vão ser gravados na parede externa da ranhura do disco.

Assim, ao se definir os quatro canais dessa maneira, os quatro sinais originais (Ef, Et, Df e Dt) podem ser recuperados tão facilmente como se tivessem sido gravados diretamente.

Na figura 1, podemos ver, ainda, a localização das bandas ocupadas pelos sinais soma e diferença.

Na reprodução, uma combinação agulha/cápsula de alto desempenho vai captar os sinais esquerdo e direito do modo como seria feito em um sistema estéreo convencional. Observe a figura 2: os sinais soma e diferença modulada em FM são separados por meio de filtros, sendo que o sinal diferença é detectado por um demodulador FM. A demodulação é normalmente efetuada por um "phase locked loop" (laço fechado por fase), devido ao seu excelente desempenho, com um mínimo de componentes indutivos e



Dolomiti Special
e outros
modelos

Minor
Major
Dino Usi



Tacômetro
eletrônico



Testador de
transistor



Auto-analizador
AM425

A VENDA:
NA FILCRES
E REPRESENTANTES
 CARLO GAVAZZI 

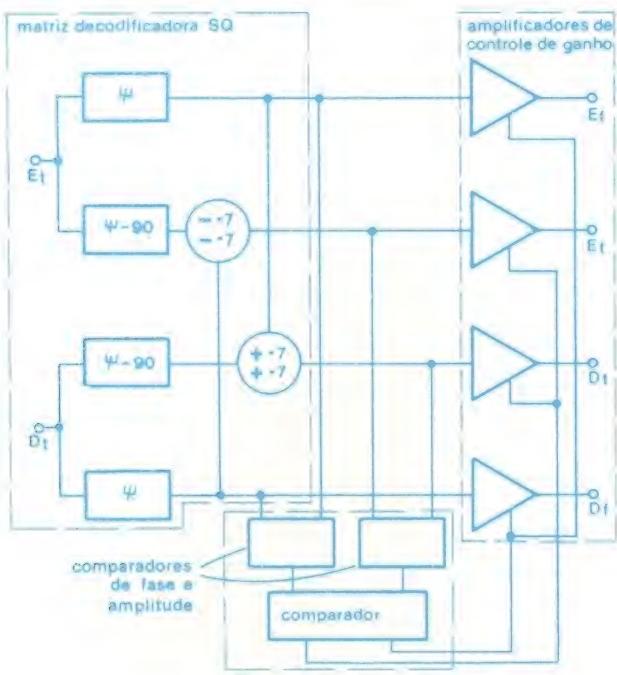


FIGURA 3
Sistema aperfeiçoado de reprodução pelo sistema SQ

capacitivos.

A figura 2 mostra, também, como os 4 canais são recuperados, através de um tratamento adequado a que são submetidos os sinais soma e diferença. Somando entre si os sinais soma e diferença de cada canal, vamos obter o dobro do sinal frontal, enquanto o sinal traseiro é eliminado, assim:

$$(E_f + E_t) + (E_f - E_t) = 2E_f$$

Por outro lado, subtraindo os mesmos dois canais, obtemos o cancelamento do canal frontal e o dobro do canal traseiro:

$$(E_f + E_t) - (E_f - E_t) = 2E_t$$

Desse modo, se um disco quadrafônico for tocado em um equipamento estéreo, os sinais-soma serão reproduzidos, enquanto os sinais-diferença, modulados, serão ignorados. Isto faz com que o ouvinte possuidor de equipamento estéreo não perca nada de uma gravação quadrafônica, pois os sinais-soma são idênticos àqueles impressos num disco estéreo.

Por outro lado, se um disco estéreofoônico for posto para tocar num equipamento quadrafô-

nico, tipo CD-4, não existirá o sinal modulado de 30 kHz, e, portanto, os sinais $E_f - E_t$ e $D_f - D_t$ podem ser substituídos pelo número zero, na figura 2. O canal detector de alta freqüência é silenciado, de forma a eliminar a banda desnecessária que deteriora a relação sinal/ruído. O sinal $E_f + E_t$ é substituído por E , apenas, e o $D_f + D_t$, por D . Concluimos, assim, que o sistema CD-4 é plenamente compatível com os sistemas estéreo.

Técnicas auxiliares do sistema CD-4

O sistema CD-4 básico apresenta uma série de problemas, controlados por meio de algumas técnicas especiais:

Menores velocidades no corte: Os equipamentos de corte do disco tem uma resposta fraca acima do 20 kHz, razão pela qual os discos CD-4 (que podem receber freqüências de até 45 kHz, como vimos) são "cortados" à meia velocidade, para compensar tal deficiência.

Sistema automático de redução de ruído (ANRS): É um sistema similar ao Dolby, utilizado para eliminar ruídos gerados pelo sinal-diferença, constituídos, ge-

ralmente, por ruído de FM e distorção tipo "crosstalk" (interferência entre canais).

Controle do nível da portadora (CLC)

Quando o nível do sinal original é muito elevado, o sinal da portadora pode ser prejudicado, o que resulta em má qualidade de som por parte dos sinais-diferença. Este controle eleva automaticamente o nível da portadora com a elevação do sinal, melhorando a relação sinal/ruído.

Isto também melhora a resistência à abrasão, durante a reprodução, assim como a tolerância da cápsula fonocaptora.

Neutrex: É o nome de uma nova técnica, que auxilia a agulha a seguir precisamente as complexas ranhuras dos discos CD-4, e assim evita os efeitos da distorção de traçado.

Pré-ênfase: Na modulação em freqüência, existe uma característica interessante: à medida que a freqüência de modulação aumenta, o mesmo ocorre com a densidade de ruído (potência de ruído por unidade de banda de passagem). O desvio na portadora, causado pelo ruído, a uma certa freqüência moduladora, é diretamente proporcional a essa freqüência. A técnica da pré-ênfase é utilizada para eliminar tal efeito.

Cápsulas e agulhas para o sistema CD-4

Os discos CD-4 exigiram o desenvolvimento de "pick-ups" com resposta até 45 kHz, e muitas das modificações efetuadas nas cápsulas fonocaptoras tiveram o objetivo de reduzir a massa dinâmica.

Por outro lado, houve também o desenvolvimento da própria agulha, que agora apresenta uma resposta em alta freqüência mais extensa e tem uma área de contato com as ranhuras quatro vezes maior que as verificadas em agulhas convencionais.

SISTEMAS MATERIAIS

São representados pelos sistemas SQ, QS e UMX. Vejamos cada um deles, separadamente:

SQ

O sistema SQ (abreviação de Stereo Quadraphonic) foi desenvolvido, simultaneamente, pela CBS americana e pela Sony japonesa. Antes de seguir com a análise, vamos definir o que entendemos por um sistema quadrifônico matricial:

Consiste em se combinar eletronicamente quatro canais de som em dois canais compostos, gravar esses dois canais em disco e, na ocasião da reprodução, elaborar a recriação dos quatro canais, também por meios eletrônicos.

Conforme já dissemos, os sistemas matriciais, ao contrário do sistema discreto, sempre apresentam uma certa dose de "crosstalk", ou seja, de interferência entre canais. A separação entre canais, isto é, o grau de independência de um canal, em relação aos outros três, é medida em decibéis, como veremos mais adiante.

No sistema SQ, os quatro canais recebem o mesmo nome dos canais do sistema CD-4: Ef (esquerdo frontal), Et (esquerdo traseiro), Df (direito frontal) e Dt (direito traseiro). Os dois canais gravados que dão origem a esses quatro recebem a designação ET (esquerdo total) e DT (direito total). Essa divisão de 2 para 4 é efetuada no equipamento reproduutor, através de um **décodificador de matriz**. Os primeiros decodificadores não conseguiam isolar completamente os canais e, em alguns casos, proporcionavam apenas uma separação mínima entre eles, especialmente entre os da frente e os de trás.

Como resultado disso, sinais indesejáveis, defasados, apareciam freqüentemente nos alto-falantes traseiros, quando um certo sinal era destinado ao alto-falante frontal esquerdo. Do mesmo modo, sinais defasados surgiam nos alto-falantes dianteiros, quando um certo sinal era destinado ao alto-falante traseiro esquerdo. Tais sinais apresentam um nível igual a

0,707 do sinal útil e tendem a destruir a separação desejada entre canais.

Para eliminar tal efeito (ou, ao menos, minimizá-lo), modernas técnicas, como a combinação dinâmica, são empregadas para cancelar os sinais indesejáveis.

Na figura 3, pode-se ver o diagrama de blocos de um dos mais recentes sistemas de decodificação SQ, utilizando apenas três circuitos integrados e alguns componentes periféricos. Este sistema apresenta um grande aperfeiçoamento em relação aos primeiros da linha SQ, graças à aplicação das técnicas auxiliares, que elevam o grau de separação entre canais. É possível obter, assim, um diagrama igual ao da figura 4, o qual ilustra o grau de separação entre os canais. Os números indicados estão em decibéis (dB), como havíamos dito anteriormente, e cada um dos círculos, colocados nas pontas do quadrado, simboliza um alto-falante ou caixa acústica.

Pode-se observar que, por meio desse novo sistema, atinge-se uma separação infinita entre os dois alto-falantes traseiros e entre os dois dianteiros. A separação entre os alto-falantes frontais e traseiros ainda não é a ideal, mas já alcançou um nível de 20 dB.

Diagramas desse tipo são muito utilizados em sistemas quadrafônicos matriciais, para ilustrar o nível de independência existente entre os canais.

O resultado final da codificação SQ é surpreendente, de acordo com seus fabricantes, pois se o equipamento for utilizado com as gravações compatíveis, permite variações a ponto de o ouvinte ter a sensação e poder escolher entre ficar na platéia, no pódium do maestro, no meio da orquestra, ou até mesmo atrás dos bastidores da sala de audições.

O sistema SQ também é perfeitamente compatível com os equipamentos estéreo.

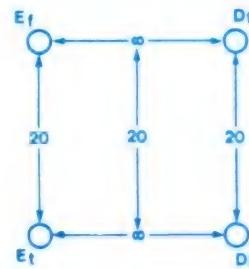


FIGURA 4

Diagrama explicativo, mostrando a disposição dos alto-falantes e o grau de separação entre os canais, no sistema SQ.

O SISTEMA QS

Este sistema foi desenvolvido pela firma japonesa Sansui, e veio a público em 1970. A sigla QS é formada pelas iniciais de "Quadraphonic Stereo".

Para simplificar a análise, podemos estabelecer uma comparação entre o sistema QS e o anterior (SQ), já que ambos são matriciais. Assim, aqui também é utilizado o processo de transformar dois canais gravados nos quatro originais, divididos em Ef, Et, Df, Dt. Aqui, ainda, se apresenta o problema da interferência entre canais, como no sistema SQ, com a diferença de que o sistema QS é mais preciso, ou seja, os sinais defasados surgem sempre em alto-falantes do mesmo lado daquele alto-falante ao qual o som é dirigido. Isto faz com que as imagens do som pareçam estar melhor localizadas na direção pretendida.

Para o sistema QS também foram desenvolvidas técnicas de redução de sinais indesejáveis. Sua compatibilidade com os sistemas estéreo é satisfatória.

O SISTEMA UMX

Desenvolvido pelo professor Cooper, dos EUA, em colaboração com o Dr. T. Shiga, do Japão, é considerado, por alguns, como o melhor sistema matricial existente, embora não tenha alcançado, ainda, penetração comercial. A sigla resume o nome do sistema, que é "Universal Matrix".

Ele tem o nome de "universal", pelo fato de ser compatível com sistemas estéreo e mono, além de poder ser gravado em disco e transmitido por FM. Teoricamente, ele pode abrigar um número qualquer de canais; entretanto, os sistemas mais comuns, derivados do UMX, são o BMX (dois canais), o TMX (três canais) e o QMX (quatro canais). O sistema TMX pode ser utilizado em transmissões de FM. Adicionando-se mais canais ao sistema, o som tende a se tornar mais e mais direcional.

★★★★★★★★★★★★★★★★★★
Se o seu caso é enriquecer o som de sua guitarra, sintetizador de instrumentos musicais ou vozes, sem entretanto «embrulhar» as notas, fornecendo um som «limpo», temos a solução.

DISTORCEDOR "R-VIII"

VOCÊ MESMO MONTA.



— timbre claro e firme em todas as notas.
— sustentação máxima, inclusive nas primeiras cordas.
— resposta excelente e nítida à palpada.
— ausência de RF e ruídos.
— pode ser usado para acordes na máxima medida em que um distorcedor «Fuzz» pode fazê-lo.
— colocado antes do «phaser» nota-se com mais nitidez o efeito «phasing».
Monte o kit (não é necessário nenhum ajuste) e comprove a eficiência e qualidade do circuito.

KIT'S NOVA ELETRÔNICA

Para amadores e profissionais.

À VENDA:
NA FILCRES
E REPRESENTANTES

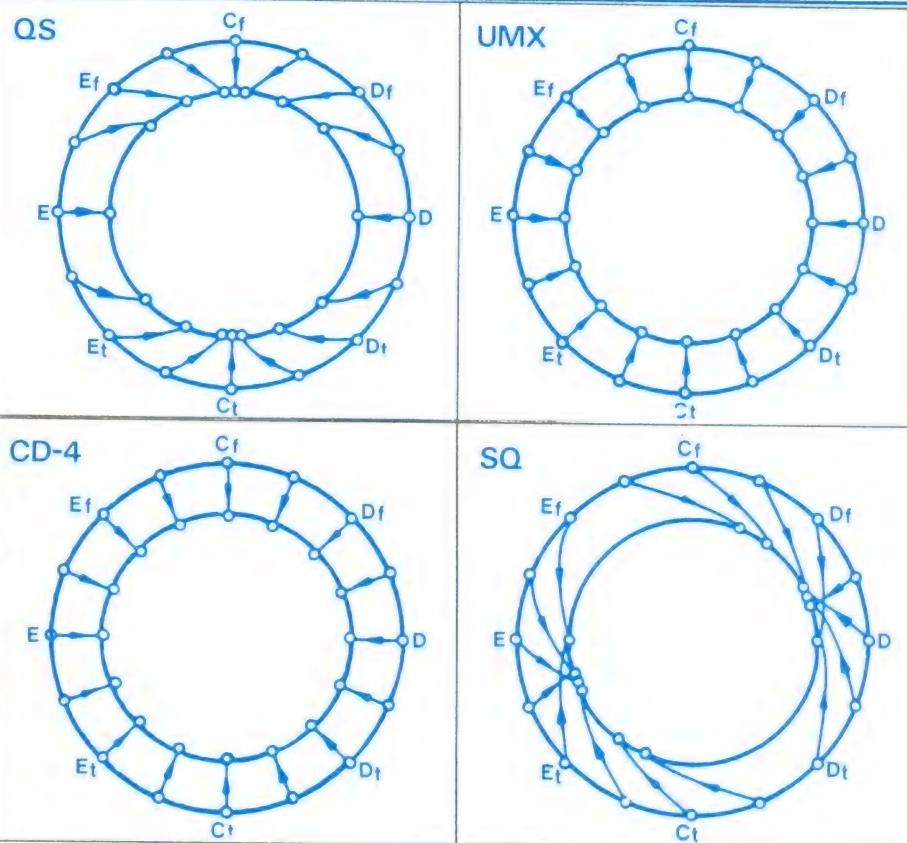


FIGURA 5

Diagrama comparativo dos vários sistemas, com relação à fiel localização de sons na reprodução.

Uma grande vantagem deste sistema reside no fato de que, com um equipamento relativamente barato, necessário apenas para decodificar os dois canais básicos do BMX (como no sistema estéreo ou no sistema QS), pode-se obter uma boa quadrafonia. No entanto, um terceiro (TMX) e um quarto (QMX) canal pode ser adicionado, requerendo equipamento mais sofisticado e fornecendo uma reprodução com uma localização mais precisa dos sons.

No caso do BMX, um dos canais gravados contém o sinal-soma e o outro, o sinal-diferença. No TMX e QMX, o terceiro e quarto canais são modulados em freqüência, com portadoras de 30 kHz, exatamente como acontece no sistema CD-4. Ao contrário dele, porém, no UMX esses canais adicionais podem ser introduzidos em uma faixa relativamente pequena, da ordem de apenas 3 kHz, sem que haja degradação no som reproduzido.

Vemos, assim, que os idealizadores do UMX procuraram extrair as melhores características de um sistema discreto (CD-4) e de um sistema matricial (QS), reunindo-as em um só conjunto.

UMA ÚLTIMA COMPARAÇÃO

Para finalizar, gostaríamos de fazer uma comparação entre os 4 sistemas apresentados, em termos de localização de sons. Observe os diagramas da figura 5: o círculo exterior mostra a posição original dos sons, na gravação, enquanto o círculo interior mostra a posição dos mesmos sons, na reprodução, após passarem pelo processo de codificação e decodificação de cada um dos sistemas. É claro que aqueles sistemas que permitem uma correspondência direta dos sons, do original para a reprodução, são os melhores, em termos de reprodução quadrafônica. Neste caso se enquadram, então, o sistema CD-4 e o sistema UMX.

LITOGRAFIA

a Lítografia de feixe de elétrons traçando Línguas mais precisas

1.ª PARTE

T.H.P. CHANG, M. HATZAKIS, A.D. WILSON e A.N. BROERS

Antes que os circuitos LSI (integração em larga escala) se tornem mais complexos, a largura de suas pistas deve tornar-se menor que 1 µm, o que significa mudança da tradicional litografia óptica para a de feixe de elétrons.

A largura mínima das pistas, em um circuito integrado de larga escala, impõe um limite óbvio à densidade e complexidade do mesmo, limite que está sendo ultrapassado agora, graças a novos avanços da tecnologia LSI.

As técnicas convencionais de litografia óptica para confeccionar traçados de circuitos alcançam o limite de 2 µm de largura para as pistas, no melhor dos casos, o que traduz a necessidade de se partir para outro tipo de litografia.

A resposta apareceu na litografia de feixe de elétrons. Para que essa técnica se tornasse viável na produção em massa de circuitos de grande densida-

de, foi necessário progredir em várias outras. Era preciso desenvolver "resists" especiais (chamados resists "eletrônicos"), assim como aperfeiçoar o desempenho dos sistemas utilizados na formação e controle do feixe de elétrons, no movimento da plataforma transportadora da "bolacha" (wafer), na geração de traçados por computador, e no registro de traçados das várias camadas dos circuitos integrados.

O resultado obtido aparece na figura 1: um sistema que produz máscaras ou expõe um traçado diretamente sobre uma "bolacha", com uma precisão bem superior à de um sistema óptico. A tecnologia é, também, bastante adaptada à automação, o que em termos de exposição de "bolachas", significa uma grande economia de tempo. Na figura 2, podemos apreciar um transdutor especial, que possui linhas de 0,1 µm de largura, produzidas pela exposição direta a um feixe de elétrons.

Impressão óptica

Quais são as dificuldades de se aperfeiçoar ainda mais a litografia óptica? Antes de mais nada, vejamos o que entendemos por litografia: na confecção de semicondutores, é a arte de se definir, na superfície do dispositivo integrado, os complexos traçados que constituem o circuito.



FIGURA 1

Um sistema de feixe de elétrons — Desenvolvido na IBM, o sistema Vector Scan One (VS1) utiliza litografia de feixe de elétrons, para fabricar dispositivos experimentais de elevada resolução. A coluna de feixe de elétrons aparece à direita, e o painel de controle, com todos os sistemas eletrônicos, à esquerda da foto.

Tais traçados formam-se através de um processo fotoquímico, que tem início ao se revestir a superfície semicondutora (ou seja, a "bolacha") com um "resist", uma película de material orgânico sensível à luz. Em seguida, faz-se com que a luz ultravioleta atinja a superfície revestida de «resist», de maneira seletiva, pois a luz deve passar antes por uma máscara onde está impresso o desenho do traçado. As porções da «bolacha» atingidas pela luz ficam «endurecidas» ou «reveladas» e as partes não atingidas têm o «resist» removido através de solventes especiais. Para se alinhar a máscara com a «bolacha», de forma precisa, existem os pontos de registro em ambas. São necessárias diversas etapas de «mascaramento», mesmo para os dispositivos mais simples. No fundo, este sistema parece-me muito com o processo fotográfico de confecção de circuitos impressos (maiores informações sobre confecção de circuito impressos e circuitos integrados, consulte NE n.ºs 15 e 17, respectivamente).

Essa técnica de impressão por contato é econômica, simples, e está bem estabelecida. Entretanto, os danos resultantes de se colocar a máscara em contato com a "bolacha" vão limitar as possibilidades do processo: os efeitos de difração que ocorrem entre a máscara e a "bolacha" restringem a largura das pistas em 2 µm, além de restringir a precisão do alinhamento entre traçados.

Os métodos litográficos de projeção de ultravioleta, nos quais a "bolacha" fica isolada da máscara, aliviam tais desvantagens até certo ponto, introdu-

zindo porém uma outra: para resoluções muito inferiores a 2 µm, a limitada profundidade de foco de sua óptica especial requer "bolachas" extremamente planas.

As possibilidades do feixe de elétrons

Os métodos que empregam feixes de elétrons superam tais problemas, exibindo uma série de vantagens, entre as quais está a elevada resolução. De fato, pode-se produzir, por esses métodos, linhas até 20 vezes mais estreitas que as fabricadas pelo processo óptico. Os efeitos de difração são desprezíveis, já que o comprimento de onda equivalente dos elétrons, na faixa de energia de 10 a 25 quilovolts, é menor que 1 angstrom (10^{-4} µm).

Por outro lado, a resolução de um sistema óptoeletrônico fica restrita pelas aberrações das lentes eletrônicas e dos sistemas de deflexão e, nos casos em que se deve usar uma corrente de feixe superior a 1 µA, a limitação está nas interações electromagnéticas. A resolução da imagem exposta é prejudicada pela dispersão de elétrons no revestimento de "resist" e no substrato. Assim, para se produzir linhas menores que 0,1 µm, é necessário uma preparação especial da "bolacha". Até o momento, conseguiu-se fabricar pistas com largura de até 0,008 µm.

Igualmente importante é o uso do computador para se controlar diretamente o feixe de elétrons. Esta característica influe de forma decisiva na confecção da máscara e na exposição direta da "bo-

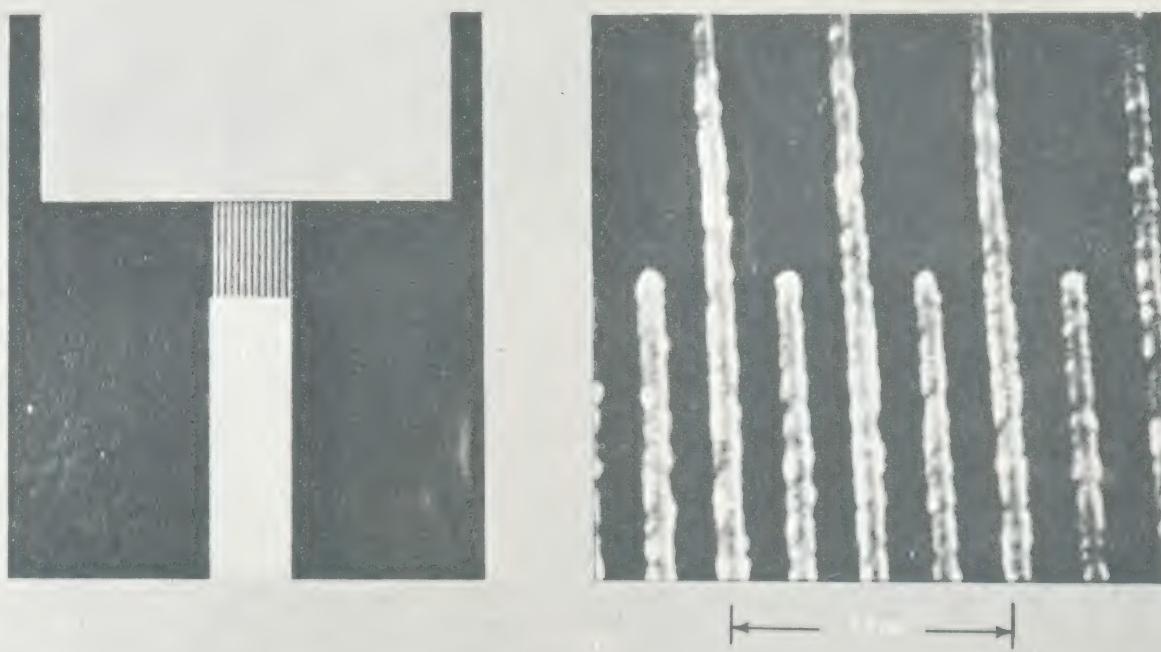


FIGURA 2

Pistas finíssimas — Este transdutor especial de 4,1 GHz (a) obtém suas larguras submicrométricas de pistas de litografia de feixe de elétrons. Uma micrografia obtida com um microscópio eletrônico (b), mostra os detalhes de pistas metálicas de 0,1 μm de largura, feitas com essa técnica.

lacha".

Além disso, um feixe de elétrons apresenta uma profundidade de foco superior à dos sistemas ópticos e pode ser utilizado rapidamente para detectar estruturas na superfície de uma amostra, da mesma forma que o microscópio eletrônico (na verdade os princípios de funcionamento são bastante parecidos). Tal capacidade também pode ser empregada para se controlar uma precisa sobreposição de traçados.

Os três requisitos para o “resist”

Para se explorar plenamente as potencialidades da litografia de feixe de elétrons, foi preciso desenvolver “resists” especialmente adequados à exposição eletrônica. Esses “resists” eletrônicos, como aqueles utilizados em impressão por ultravioleta, são polímeros líquidos que podem revestir a amostra, para depois dar origem ao desenho do traçado. Após ser exposto ao feixe, o “resist” passa por uma solução, que vai dissolver ou as áreas não expostas (no caso de um “resist” negativo), ou as áreas expostas (no caso de um “resist” positivo).

Um determinado material, para se prestar à utilização como “resist”, seja positivo ou negativo, deve apresentar:

Sensibilidade - definida como a mínima carga elétrica necessária à sua completa revelação; normalmente medida em carga elétrica depositada

por unidade de área (coulombs por cm^2). Deve ser alcançada sem uma redução significativa da área exposta, para “resists” negativos, ou da área não-exposta, para “resists” positivos.

Resolução - indicada como a mínima largura de pista que pode ser produzida, em uma camada de “resist” de uma certa espessura.

Compatibilidade com os processos de fabricação - incluindo resistência à decapagem química, adesão ao substrato, estabilidade de temperatura da imagem do “resist” e resistência aos métodos de decapagem por íons.

O campo dos “resists” permanece bastante ativo, com vários laboratórios concentrando esforços para perfeccionar a sensibilidade dos “resists” positivos e o contraste e definição de bordas dos negativos.

Sistemas de projeção

De maneira geral, os sistemas litográficos por feixe de elétrons podem ser agrupados em **sistemas de projeção** e **sistemas de varredura**. Os primeiros apresentam um custo menor e melhores resultados, em relação aos do segundo grupo. Vemos, então, em primeiro lugar, os sistemas de projeção.

Dois sistemas de projeção de feixe foram desenvolvidos especificamente para a fabricação de dispositivos semicondutores: o tipo 1:1 e o tipo de redução.

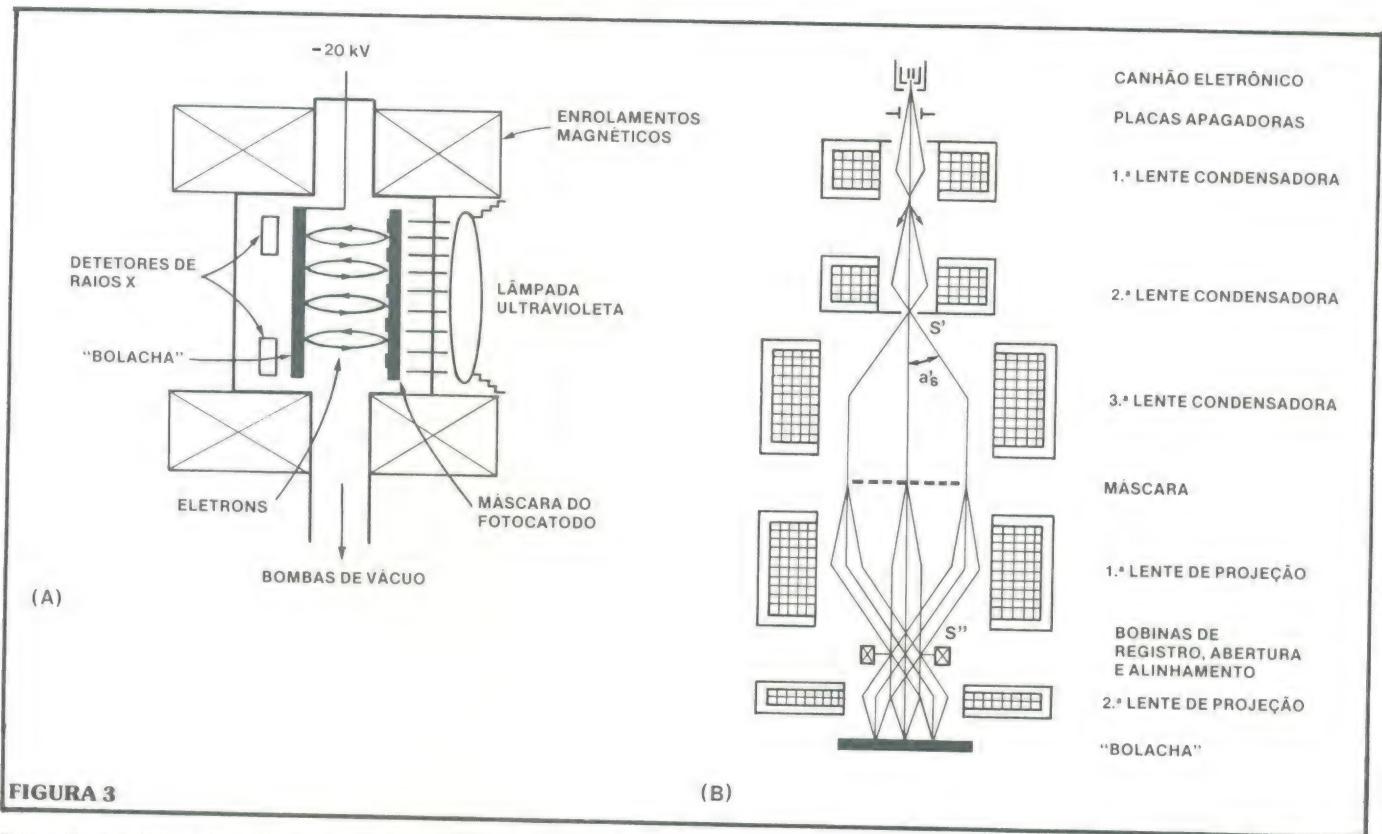


FIGURA 3

Projeção do feixe de elétrons — O sistema de projeção de feixe 1:1 (a), desenvolvido na Mullard, focaliza os fotoelétrons, emitidos por um fotocatodo, na placa de trabalho. No sistema

de projeção de feixe com redução de 10, da IBM (b), uma fonte de elétrons “ilumina” uma máscara x10 auto-sustentada. A imagem é então projetada na placa de trabalho reduzida 10 vezes.

O trabalho com o primeiro sistema (1:1) já existe há alguns anos, tendo começado na Westinghouse e adotado, mais recentemente, pela Mullard inglesa e pela Thompson, na França.

O diagrama esquemático do sistema Mullard aparece na figura 3a. Pode-se observar que emprega um fotocatodo, recoberto por um fino traçado metálico; os fotoelétrons, partindo do catodo, são acelerados em direção ao semicondutor por um potencial de 20kV, aproximadamente, aplicado entre o catodo e o semicondutor. Um campo magnético uniforme focaliza esses fotoelétrons no semicondutor (ou anodo), com uma ampliação igual a 1. A “bolacha” de semicondutor pode ser, em princípio, de qualquer tamanho, tendo-se obtido sucesso com amostras de 5 cm de diâmetro.

Nesse sistema, a posição da imagem é detectada ao se coletar raios X característicos, a partir de marcas existentes na “bolacha”, por meio de detectores de raios X (durante esse processo, o fotocatodo fica encoberto, de forma que apenas as marcas de alinhamento aparecem iluminadas). Utiliza-se, então, deflexão magnética para posicionar o traçado com uma precisão de 0,1 μm.

A densidade de corrente na imagem é de, aproximadamente, 10^{-5} A/cm^2 (ou 1 segundo de exposição para $10^{-5} \text{ coulombs/cm}^2$ de sensibilidade do “resist”) no caso de fotocatodos feitos de iodeto de césio. A principal limitação neste sistema é a aberração cromática, e as estimativas sobre a largu-

ra mínima de pistas variam de 0,5 a 1 μm. Até agora, a técnica tem sido usada na confecção de dispositivos semicondutores com pistas de até 2 μm.

Como a “bolacha” faz parte do sistema formador da imagem a regularidade de sua superfície é determinante na distorção do traçado. Para um melhor desempenho, faz-se necessário um suporte eletrostático para a “bolacha”

Uma outra dificuldade reside no fenômeno de dispersão de elétrons, que são acelerados de volta ao semicondutor, em locais impróprios, dando margem a uma exposição secundária, que reduz o contraste efetivo da imagem.

A figura 3b mostra o sistema de projeção tipo redução, desenvolvido na IBM. O conceito básico desse processo é a analogia opto-eletrônica das câmeras ópticas de projeção, tipo redução. A máscara, aqui, é uma folha de metal suspensa livremente, iluminada por um sistema opto-eletrônico especial, o qual vai formar uma imagem reduzida e bem definida da mesma sobre a “bolacha”. O fator de redução é igual 10 e esse equipamento é capaz de produzir campos de 3 mm de diâmetro e pistas com larguras inferiores a 0,25 μm.

No alinhamento, é utilizado o método de varredura, através do qual o feixe é focalizado na máscara, ao invés de passar através dela, como no caso de projeção de imagem. O feixe focalizado varre a máscara e uma imagem do mesmo vai varrer a “bo-

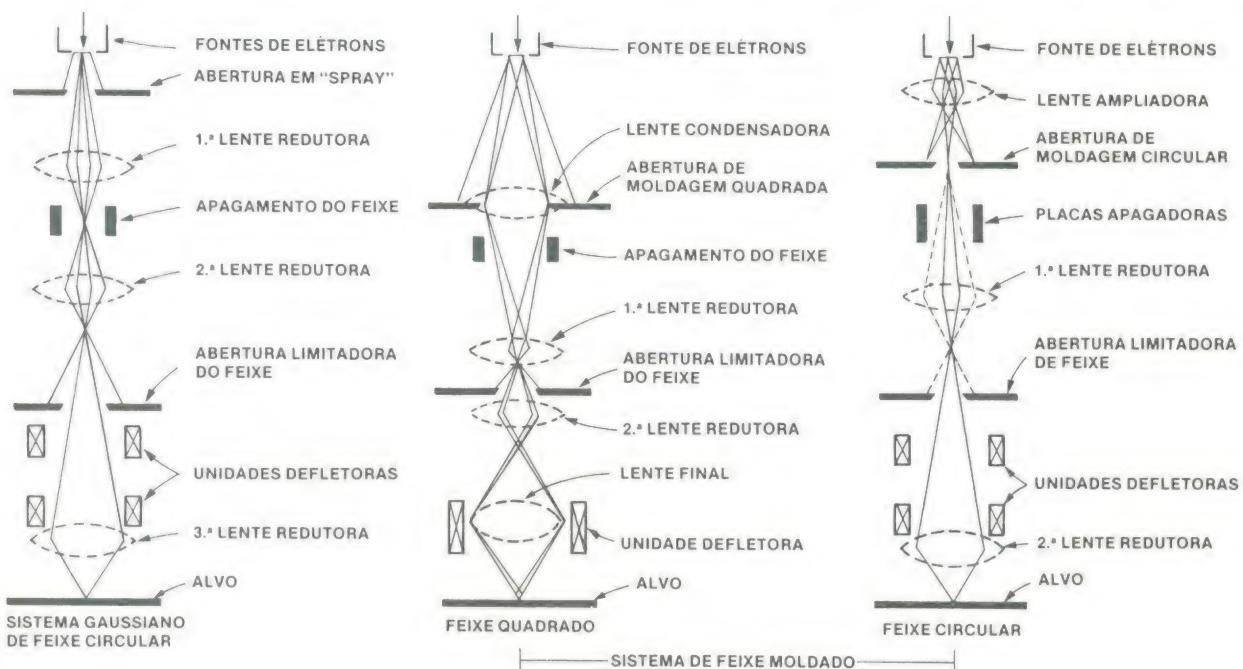


FIGURA 4

Formação do feixe — Os feixes de elétrons utilizados para trabalho litográfico sobre uma máscara ou «bolacha» podem ser do tipo gaussiano ou moldados em formatos quadrados ou circulares. No sistema de feixe circular gaussiano(a), utiliza-se o conceito da formação da sonda dos microscópios eletrônicos. Os feixes quadrados(b) e circulares(c), por outro lado, utilizam aberturas quadradas ou circulares para modificar o feixe, que é então reduzido na placa de trabalho.

lacha". Elétrons dispersos são coletados na "bolacha", de modo a determinar sua posição e, então, executar as correções necessárias, pelo deslocamento da imagem projetada. Tal deslocamento é efetuado por bobinas de deflexão, localizadas entre as duas lentes projetoras.

A fabricação da máscara representa o maior obstáculo à aplicação bem sucedida dos sistemas de projeção tipo redução na fabricação de dispositivos. Entretanto, já foi anunciada a possibilidade de se substituir a máscara metálica por uma combinação fotocatodo/estrutura aceleradora. A realização de mais esta inovação poderá abrir um campo interessante de novas possibilidades.

Sistemas de feixe de elétrons por varredura

O método mais direto de geração de traçados de elevada resolução é a litografia de feixe de elétrons por varredura. Neste método, o traçado é escrito com um pequeno feixe de elétrons, geralmente controlado (ou seja, deslocado, ativado e desativado) por um computador.

A aplicação desta técnica emergiu em meados da década de 60, seguindo o desenvolvimento do microscópio eletrônico de varredura, pela Universidade de Cambridge. Já em 1966, o potencial da técnica de varredura havia sido demonstrado nas universidades de Tübingen, Cambridge e Berlim e em firmas como Westinghouse, IBM, Karl Zeiss, SRI, GE, AEI e Mullard.

O método litográfico escolhido para uma certa operação vai depender, em última análise, dos requisitos dos dispositivos e das considerações de custo. Existem, no entanto, várias outras incógnitas que poderiam influenciar tal seleção. Uma delas poderia ser a distorção da "bolacha" associada a processos térmicos. Caso esta distorção seja excessiva, não será possível obter uma sobreposição adequada de traçados para sistemas de impressão de alta resolução.

De maneira geral, os sistemas de feixe de elétrons possuem dois componentes principais: o conjunto de formação e deflexão do feixe e os conjuntos de geração e controle de traçado.

Formação e deflexão do feixe

Os sistemas de formação de feixe utilizam tanto o método do feixe circular gaussiano como aqueles do feixe moldado (circular ou quadrado), vistos na figura 4.

Os sistemas gaussianos utilizam o conceito convencional do microscópio eletrônico de varredura (fig. 4a). Basicamente, duas ou mais lentes focalizam o feixe de elétrons na superfície do semicondutor, pela redução do feixe. Uma elevada flexibilidade é alcançada, já que o tamanho do feixe final pode ser variado prontamente, ao se variar a distância focal das lentes eletrônicas. A fim de assegurar uma boa definição das pistas, as dimensões do feixe são ajustadas, geralmente, em 1/4 da mínima largura de pista.

No método do feixe quadrado (fig. 4b), uma fonte de elétrons vai "iluminar" uma abertura quadrada no centro de uma lente condensadora, localizada imediatamente após o canhão. Esta primeira lente condensadora vai projetar a emissão na abertura de uma segunda e esta, juntamente com uma terceira lente condensadora, irá reduzir a abertura quadrada, para dar origem ao feixe quadrado. E uma quarta lente encarrega-se de projetar este feixe no plano do alvo.

As dimensões do feixe quadrado são, normalmente, iguais à mínima largura de pista.

No caso do feixe circular, uma lente focaliza uma imagem ampliada da emissão do canhão através de uma abertura circular, enquanto duas lentes condensadoras reduzem a abertura circular do feixe, projetando-o no plano do alvo (fig. 4c).

Os sistemas de feixe circular (gaussiano ou moldado) são, em geral, mais simples que os sistemas de feixe quadrado, além de exibir maior flexibilidade. Contudo, o feixe quadrado apresenta maior corrente no ponto (a corrente é proporcional à área do ponto, para o mesmo brilho do canhão) e, portanto, oferece maior velocidade de exposição, nos casos em que a velocidade é limitada pela corrente do feixe e/ou taxa de avanço do feixe. As dificuldades com este sistema podem surgir quando pistas em ângulo forem necessárias, ou quando algumas pistas apresentarem dimensões que não sejam múltiplos integrais das dimensões do feixe. Neste últi-

mo caso, poderá ocorrer uma sobre-exposição das regiões superpostas.

Vimos, assim, os sistemas de formação do feixe. Os sistemas de deflexão do feixe de elétrons, por sua vez, são geralmente eletromagnéticos, apesar de existirem sistemas eletrostáticos e, ainda, sistemas híbridos (eletromagnéticos e eletrostáticos).

Três métodos do tipo eletromagnético tem sido empregados: o de dupla deflexão anterior à lente, o de deflexão simples na lente e o de deflexão simples posterior à lente. Como o campo de deflexão está inevitavelmente ligado ao campo focalizador da lente magnética, o projeto do sistema de deflexão deve levar em conta o efeito do campo da lente. Para se resolver esse complexo problema e chegar a uma otimização, foram elaborados projetos com o auxílio de computadores. As distorções causadas pela curvatura do feixe e pelo astigmatismo isotrópico do sistema de lentes eletrônicas podem ser corrigidas dinamicamente, ao contrário de outras aberrações.

Uma análise dos três métodos provaria que o de dupla deflexão anterior à lente oferece melhor desempenho, sem a utilização de correções dinâmicas. Com a utilização das mesmas, os sistemas de dupla deflexão, anterior à lente, e o de deflexão simples, na lente, apresentam um desempenho equivalente, enquanto o de deflexão simples, posterior à lente, mostrou resultados pouco convincentes. No caso de correntes de feixe com mais de 1 μA , e considerando também as interações elétron/elétron, a deflexão na lente é a mais favorecida.

O sistema **Vector Scan One (VS1)**, da IBM, é do tipo gaussiano, utilizando um canhão de hexaboreto de lantânia, três lentes magnéticas, e uma unidade de dupla deflexão anterior à lente. Com ele, pode-se obter exposições de pistas de 1 μm sobre um campo de $4 \times 4 \text{ mm}$, e pistas de 0,5 μm , sobre um campo de $3 \times 3 \text{ mm}$, a ângulo semiconvergente do feixe de 1×10^{-2} radianos, sem quaisquer correções dinâmicas. Este sistema produz uma densidade de corrente igual a 300 A/cm^2 .

Um outro sistema, L1 do tipo feixe quadrado, emprega um canhão com filamento de tungstênio e uma lente final de grande abertura, dotada de um sistema simples de deflexão. Com correções dinâmicas de foco, este conjunto pode obter um campo de $5 \times 5 \text{ mm}$, com um ponto de $2,5 \mu\text{m}^2$. A corrente típica do feixe é de $3 \times 10^{-6}\text{A}$, com uma densidade de corrente de 50 A/cm^2 .

A Texas projetou um sistema de feixe quadrado, (EBM II) composto também por um canhão de hexaboreto de lantânia (LaB_6), por um método de deflexão dupla, anterior à lente e por uma lente final de distância focal de 7,5 cm. Com a utilização de correções dinâmicas, obteve-se um campo de $6,35 \times 6,35 \text{ mm}$, para pistas de 1 μm , com um ângulo semiconvergente do feixe igual a 3×10^{-3} radianos.

Núcleos Tessin : qualidade para a indústria de transformadores.

know-how japonês especializado em aço silício

- corte com tesoura rotativa
 - estamparia lâmina E-I
 - solda topo a topo em chapas acesita
 - tratamento térmico com nitrogênio
 - núcleos troidal
 - núcleo C
 - tiras
- matérias primas utilizáveis:
m-4 m-5 m-6
m-22 m-27 m-36
acesita 1.7 w/kg.



PEÇO ENVIAR:
 Maiores informações
 Catálogo

TESSIN

INDÚSTRIA E COMÉRCIO LTDA.

ESTRADA DO SAMUEL S/N.º — FONES: 451.3729 - 451.3922
CX. POSTAL 237 — CEP 08600 — TELEX N.º 114171 — XPSZ — BR
SUZANO S.P.

coisanosu

Capacitor carregado reduz a força de atuação de relês

POR JOHN R. NELSON — MOTOROLA INC.

Manter um relê operado na tensão nominal é um desperdício de energia, já que metade dessa tensão, ou até menos, é suficiente para manter o dispositivo energizado, após a operação; essa mesma tensão reduzida pode, ainda, promover a operação do relê, apenas com o auxílio de um «reforço» inicial, fornecido por um circuito bastante simples.

Utilizando-se de um transistor para adicionar a tensão à de alimentação, através de um capacitor carregado, o circuito atuador é capaz de energizar um relê de 26 volts com apenas 12 volts. A tabela de comparações indica a economia de energia resultante.

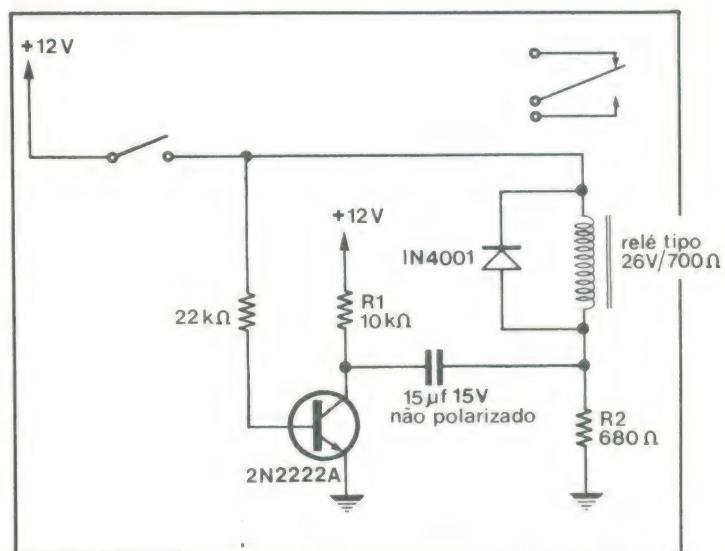
O capacitor é carregado, inicialmente, a 12 V, por meio dos resistores R1 e R2. Ao fecharmos o interruptor, aplicamos 12 V à bobina do relê e, ao mesmo tempo, ativamos o transistor, que faz com que um dos lados do capacitor fique no potencial de terra; tal situação força o aparecimento de uma tensão de -12 V no outro terminal do capacitor e, então, o relê será operado com 24 V entre os terminais de sua bobina.

Após o capacitor ter-se descarregado, através de R2 e da bobina, os 7 V resultantes na mesma são suficientes para manter o relê operado, como mostra a tabela.

O circuito trabalha bem com relês de 26 V, cuja resistência da bobina seja da ordem de 1000 ohms. Entretanto, o valor de R2 pode variar, de forma a adaptar o circuito aos requisitos de diferentes re-

lês. O capacitor não deve ser polarizado, pois haverá uma tensão reversa sobre o mesmo, sempre que o relê é energizado.

Caso a alimentação do circuito seja interrompida, o interruptor deve ser aberto e fechado novamente, para que o relê seja reativado. O diodo em paralelo com a bobina protege o transistor contra transientes.



Energizador — Para manter operado um relê de 26 V com apenas 12 V, este circuito aproveita-se do fato de que a tensão de manutenção do mesmo é bem inferior à sua tensão de operação.

Requisitos de alimentação do relê

Parâmetro	relê sozinho			relê c/ circuito atuador		
	Tensão	Corrente	Potência	Tensão	Corrente	Potência
Nominal	26V	35mA	910mW	12V	10,3mA	124mW
Límite de operação	12,9V	18mA	232mW	9,1V	7,8mA	71mW
Límite de desoperação	3,5V	4,9mA	17mW	6,9V	5,9mA	41mW



Ohmímetro de leitura direta dispensa calibração

POR V. RAMPRAKASH — PESQUISAS DE SISTEMAS ELETRÔNICOS, MADURAI, ÍNDIA.

Um ohmímetro de leitura direta e escala linear pode ser construído conectando-se convenientemente um amplificador operacional, um miliampérmetro, um diodo zener e alguns resistores, como se pode ver na figura. Esse instrumento não requer calibração, possui zeramento automático e é insensível às variações da alimentação.

O valor de um resistor desconhecido é determinado ao conectar-lo ao circuito como R_x ; a leitura no miliampérmetro (I_m), portanto, será igual a R_x/R_c , onde R_c é um resistor padrão conhecido do circuito. A corrente através do medidor será $(V_o - V_z)/R_m$, onde V_o é a tensão na saída do amplificador operacional, V_z é a queda de tensão no diodo zener (3 V) e R_m é a resistência do circuito do miliampérmetro (neste caso, $R_m = (2,9 + 0,1)$ quilohms).

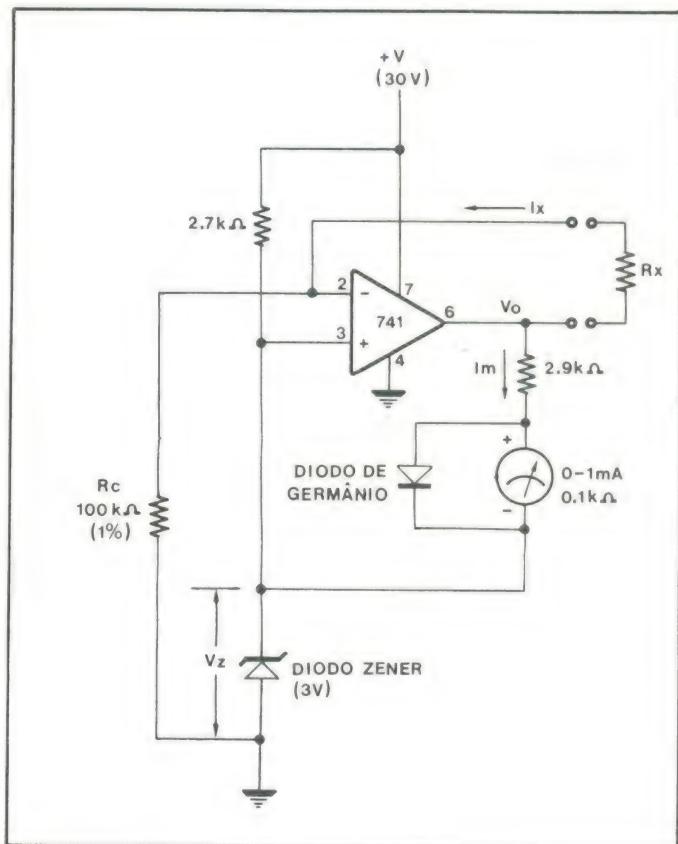
Já que as tensões nas entradas inversora e não-inversora devem ser iguais, o termo $V_o R_c / (R_c + R_x)$ deve ser igual a V_z . Portanto: $V_o = V_z (R_c + R_x) / R_c$ ou $I_m = (V_z / R_m) (R_x / R_c)$.

Os valores de V_z e R_m devem fornecer: $R_x = (R_c)(I_m)$, onde I_m é a leitura do medidor, em mA.

Para um R_c de 100 quilohms, o miliampérmetro dá uma leitura de fundo de escala (1 mA), para $R_x = 100$ quilohms. De forma análoga, o fundo de escala pode ser alcançado na indicação de 10 ou 1 quilohm, bastando para isso selecionar esses mesmos valores para R_c . Nesse caso, pode-se adicionar uma chave seletora, que permita a escolha desses valores.

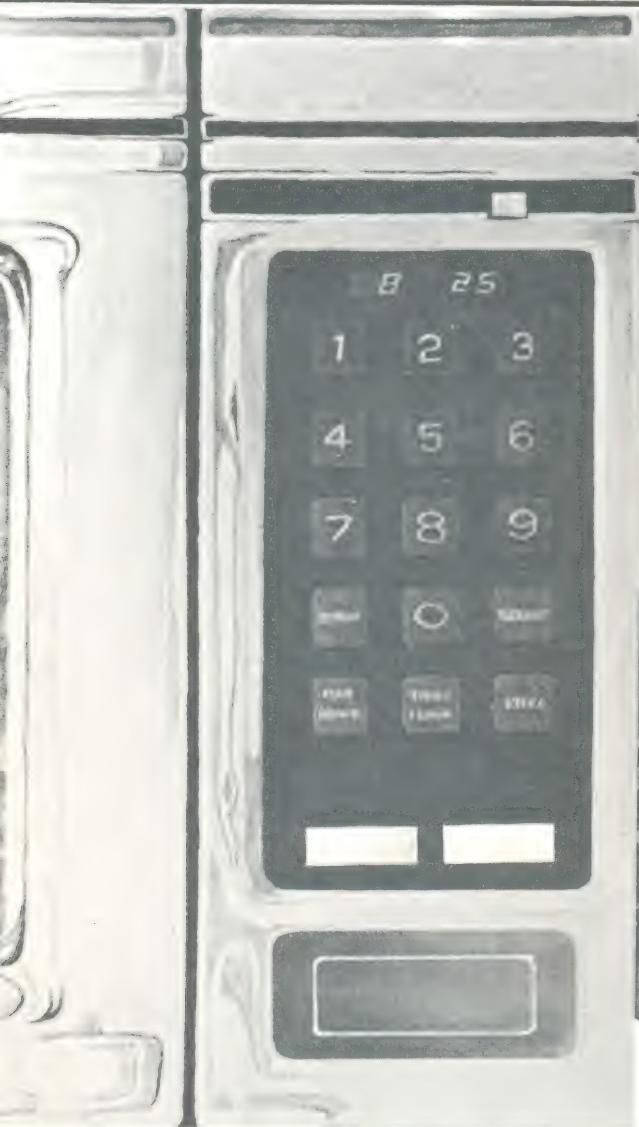
A corrente pelo resistor desconhecido (I_x) é independente do valor do mesmo. A igualdade das tensões de entrada do amplificador operacional faz com que V_z seja igual a $I_x R_x$ (portanto, $I_x = V_z / R_c$).

Esse ohmímetro apresenta zeramento automático porque, se as pontas de prova forem curto-circuitadas, a tensão V_o assume o valor de 3 V, exatamente, impedindo a passagem de corrente pelo miliampérmetro. E a calibração torna-se desnecessária, pelo fato da deflexão do medidor corresponder diretamente ao valor da resistência medida.



Miliampéres indicam resistência — A leitura do medidor, em mA, é o valor da relação R_x/R_c . R_c pode ser variado de acordo com o fundo de escala desejado. O diodo protege o miliampérmetro enquanto as pontas de prova estão abertas. O circuito tem zeramento automático, pois curto-circuitando-se as pontas não se tem deflexão no miliampérmetro.

Agora, o assado é por conta dos microprocessadores



BILL BELL e DEENE OGDEN

*Há dois números atrás (NE n.º 16),
nesta mesma seção, fizemos um apanhado
geral sobre a penetração da eletrônica na área
dos eletrodomésticos. Complementando
aquele artigo, iremos agora ver mais de perto
os componentes que permitiram tal penetração
na parte dos fornos de micro-ondas, pioneiros
na nova geração de eletrodomésticos
e bastante populares nos EUA, atualmente.*

Milhões de assados americanos estão pulando de fornos de micro-ondas e muitos deles devem seu sabor aos microcomputadores. Esses versáteis componentes estão substituindo os temporizadores eletromecânicos convencionais, no controle dos fornos, proporcionando as mesmas funções de controle — temporização e ajustes de temperatura — mas, também, tornando a vida mais fácil para o cozinheiro ou cozinheira, oferecendo seqüências programáveis de ciclos de cozimento, assim como

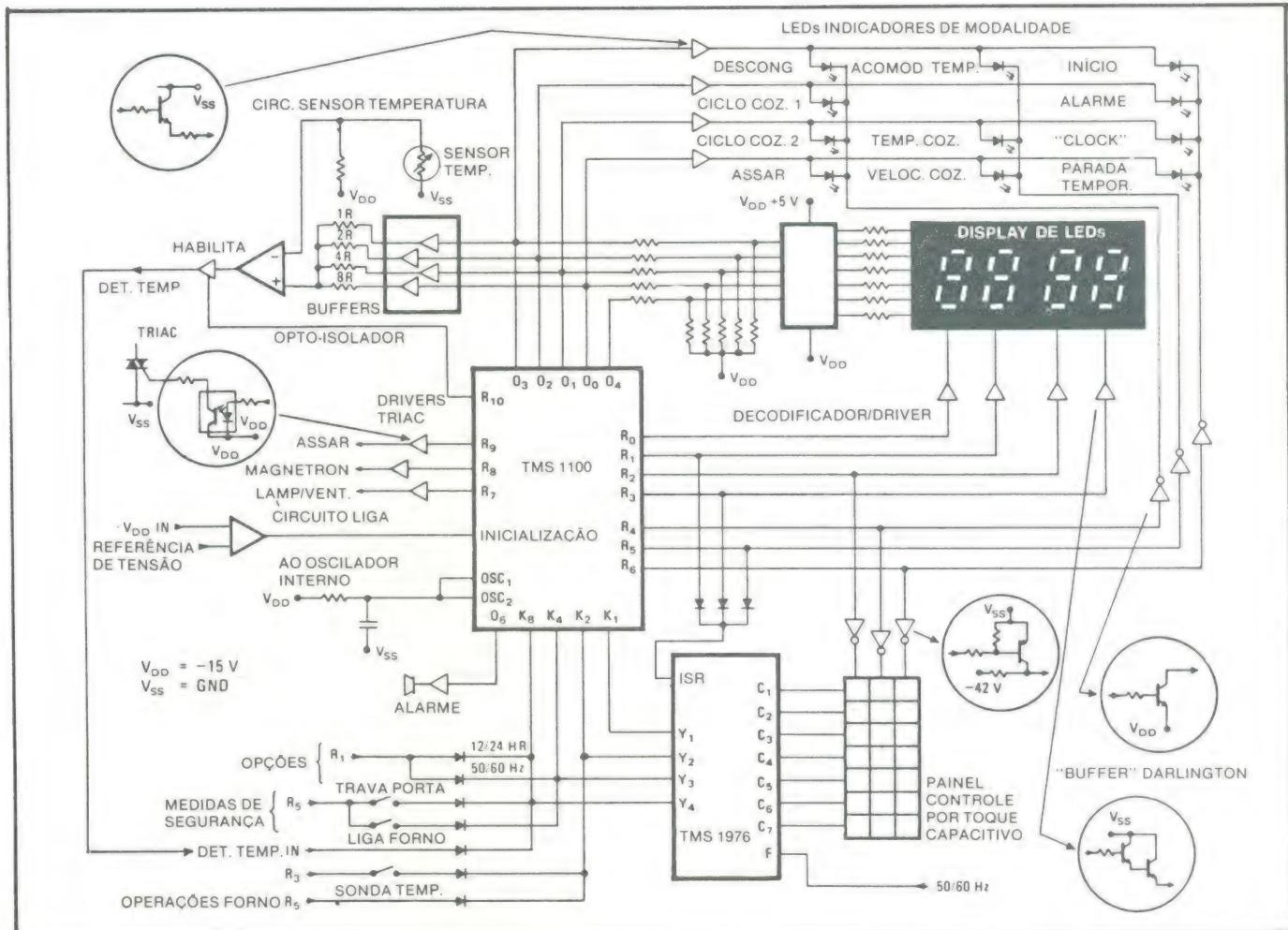


FIGURA 1

A eletrônica dos fornos — O integrado TMS 1100 controla os circuitos das modalidades de tempo e temperatura, no cozimento, produz uma base de tempo precisa e controla os triacs que fornecem alimentação CA ao magnetron, ao ventilador, à luz interna e ao elemento de assar.

cozimento programável por temperatura controlada e tempos ajustáveis para esses dois sistemas.

O TMS 1100, um microprocessador de 4 bits, de um só «chip» (veja o quadro «Seis integrados formam a família TMS 1000»), é um típico componente utilizado para o controle desses fornos. Em combinação com o TMS 1976, um integrado «interface» para teclado capacitivo, ele dá origem ao circuito que aparece na figura 1. Além de controlar o cozimento, este circuito é responsável por um relógio, um «display» digital, lâmpadas indicadoras de condição, pelo oscilador de potência com magnetron (gerador de micro-ondas), por um ventilador, uma lâmpada e, também, pelo elemento de assar.

A chave da operação do forno é o painel de controle, visto na figura 2. Nele, um «display» de LEDs, de grandes dimensões, mostra a hora do dia, os ajustes de temperatura ou os ajustes do temporizador. Acima do «display», 11 diodos LED indicam a operação do forno ou o funcionamento do relógio.

Funcionamento do sistema

O cozinheiro elabora o programa por intermédio

dos 21 interruptores capacitivos, situados logo abaixo do «display» de LEDs. Assim, por exemplo, para se ajustar o relógio para as 10:20, basta tocar o interruptor «relógio» e, a seguir, introduzir os dados de tempo, tocando, sucessivamente, os interruptores 1, 0, 2, 0 (o relógio pode ser ajustado, na fábrica, para 12 ou 24 horas). Em seguida, toca-se o interruptor «partida», para iniciar a contagem do relógio. O tempo fica sendo continuamente apresentado no «display» e pode ser temporariamente «apagado», durante o cozimento.

Os interruptores capacitivos, que funcionam apenas com um toque dos dedos, são construídos ao se colocar dois capacitores em série, para cada interruptor, ficando todos dispostos num painel de placas de vidro, que também protege os circuitos contra o ambiente externo da cozinha. A aplicação da capacidade do corpo do cozinheiro à junção dos dois capacitores do interruptor vai alterar a capacidade total e, portanto, baixar a tensão nas linhas de entrada. O integrado de «interface» (figura 3) vai detectar a variação na tensão e codificá-la numa palavra binária de 4 bits, que é enviada ao micro-

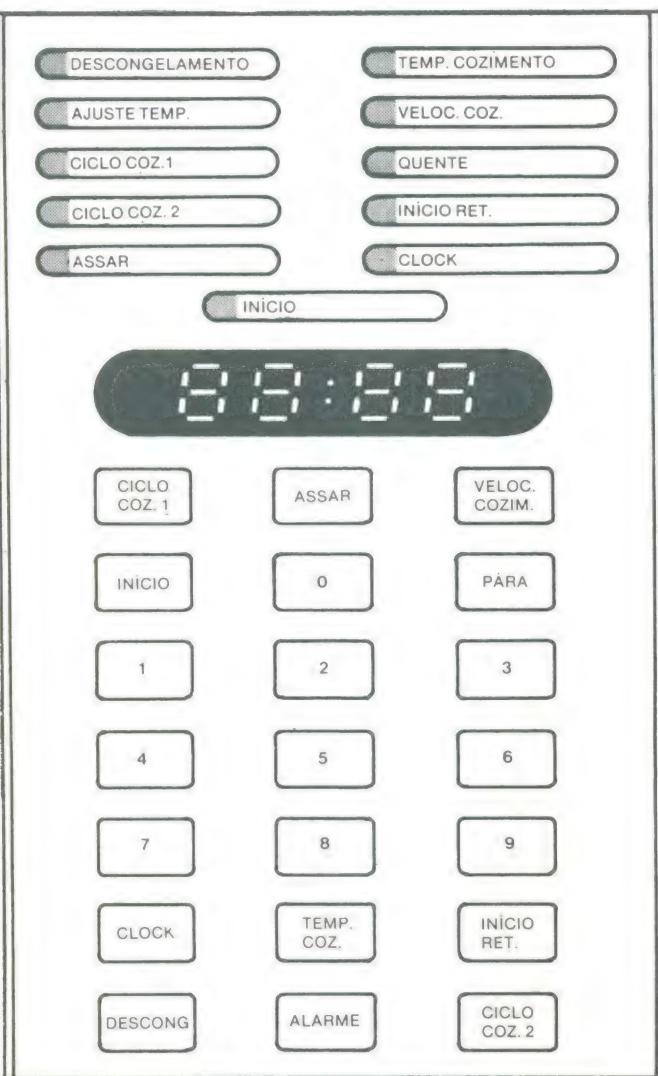


FIGURA 2

Controle pelo toque — Um painel de controle feito de vidro, composto por 21 interruptores capacitivos, por um «display» de 4 dígitos e 11 LEDs indicadores de modalidades, é utilizado para fazer o forno trabalhar em um dos vários processos de cozimento.

TABELA 1 — Operação funcional do TMS 1976

A - alto	B - baixo						
«set» e «reset» das entradas		Entrada detectada		Saídas			
	B	C1	B	B	B		A
	B	C2	B	B	A		B
	B	C3	B	B	A		A
	B	C4	B	A	B		B
	B	C5	B	A	B		A
	B	C6	B	A	A		B
	B	C7	B	A	A		A
	B	C8	A	B	B		B
	B	C9	A	B	B		A
	B	NENHUMA	B	B	B		B
	B	«reset»	B	B	B		B

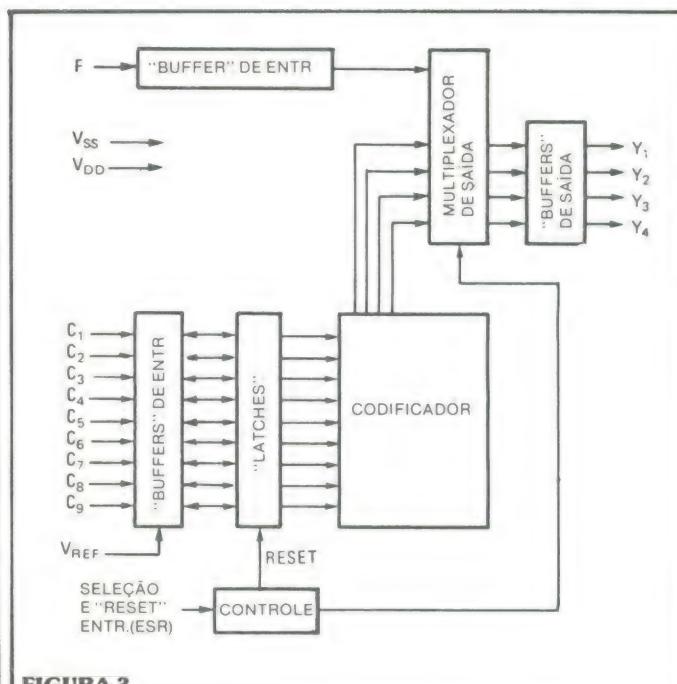


FIGURA 3

Chaveamento capacitivo — O integrado TMS 1976 converte os sinais de desbaiancamento do teclado, causados pelo toque capacitivo dos dedos, em sinais compatíveis com o TMS 1100. Uma outra função deste componente é a de converter o sinal de frequência da rede, injetada no pino F, em uma base de tempo precisa.

DVM

PERFEITO AO SEU ALCANCE

ICL7106/ICL7107

DISPLAYS

HEWLETT PACKARD

tipo 5082 - 7751/56

cl

7107

TRIMMOTS



tipo 3006 P1 – 102

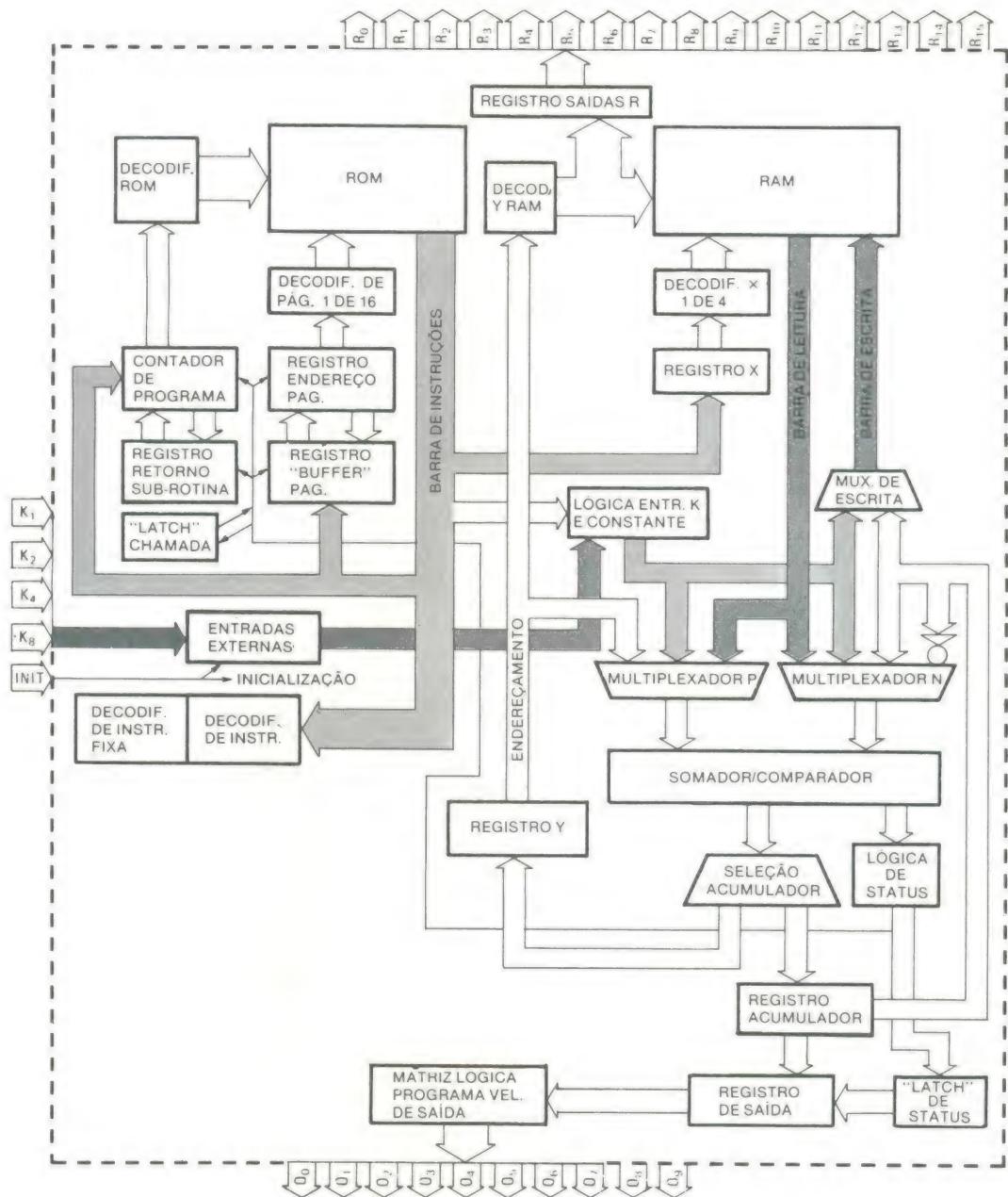
Com estes três componentes, quatro resistores e quatro capacitores, você monta o mais perfeito voltímetro digital, para ser usado na construção de:

- voltímetros e amperímetros de painel
- termômetros
- multímetros

**À venda nas boas casas do ramo
preço sugerido — Cr\$ 1.360,00**

**data
tronix**

DATATRONIX ELETRÔNICA LTDA.
Av. Pacaembu, 746 — C.11 — CEP 01234
Tels.: (011) 66-7619 e 67-8725 — SP



Seis integrados compõem a família TMS 1000

A série TMS 1000 é uma família de microcomputadores de 4 bits, tipo MOS canal P, constituído por uma memória ROM e uma RAM, uma ALU (unidade lógica/aritmética), um oscilador e um gerador de freqüência de «clock», tudo numa só «pastilha». O TMS 1000 e o TMS 1200 são os membros básicos da família, possuindo 1024 palavras de instrução de ROM e 256 bits de RAM. O TMS 1070 e o TMS 1270, têm capacidade de alimentar diretamente «displays» de até 35 V; nas outras características, são idênticos ao TMS 1000/1200.

O TMS 1100 e TMS 1300 são extensões do TMS

1000/1200, possuindo 2048 palavras de ROM e 512 bits de RAM.

Os programas de aplicação são armazenados na ROM interna, na ocasião do processamento da «bolacha» (wafer), através de uma máscara de nível único. O programa da ROM controla a entrada de dados, o armazenamento, o processamento e saídas, e mais a ramificação, o «looping» e as sub-rotinas. A memória RAM é empregada para armazenar os dados de entrada, as «flags» e os resultados de uso posterior.

Quando uma instrução de entrada é executada,

as quatro entradas de dados externos — K1, K2, K4 e K8 — são conectadas ao somador. As entradas também podem ser armazenadas na RAM, para aproveitamento posterior.

As saídas R têm «latch» individual e podem ser usadas para multiplexar entradas, para provocar o «strobe» das saídas 0 ou de outras saídas R e, ainda, para endereçar dispositivos externos, tais como memórias. Os «latches» das saídas 0 são ativados quando uma instrução do tipo «transferir dados para a saída» é executada. Isto ocasiona a transferência do conteúdo do acumulador de 4 bits e registro de status de 1 bit para o registro 0, que é decodificado por uma matriz lógica, utilizável pelo usuário.

computador.

O integrado de «interface», na realidade, vai perceber a ausência de um pulso de varredura nas linhas R de saída do microcomputador. Os pulsos de varredura provocam transições nas linhas C1/C9 de entrada do integrado de «interface», as quais são 0,5 volt mais negativas que a tensão de referência aplicada ao pino V_{ref} ; essa condição permite a detecção das transições e a retenção da saída do detector de nível. Quando um interruptor é tocado, a tensão de entrada torna-se ao menos 0,3 volt mais positiva que V_{ref} , enviando uma nova condição lógica ao decodificador do integrado de «interface».

As linhas R do microcomputador possuem circuitos reforçadores («buffers») de modo a alimentar as teclas do painel com uma tensão elevada (-42 V), e assim tornar a detecção de nível, no toque um interruptor, a mais confiável possível.

O integrado toma os sinais vindos das teclas por prioridade, evitando, assim, a geração de saídas não-válidas no codificador, pelo acionamento simultâneo de duas teclas ou mais. Após a codificação vista na tabela I, a saída surge nas linhas Y, em direção às entradas K do microcomputador. Não há necessidade de outros «interfaces» entre as saídas Y e as entradas K.

Um nível «alto» no pino ISR (input select and reset — seleção e «reset» da entrada) do integrado de «interface», irá provocar um «reset» nos «latches», mantendo esse estado, até que um nível «baixo» seja detectado. O «reset» é efetuado pelas varreduras R1, R2 e R3 do microcomputador; as varreduras R2, R4 e R6, por sua vez, têm a função de endereçar as entradas de controle/comutação.

As linhas de saídas «R» e «O» do microcomputador controlam o «display» de 4 dígitos e os 11 LEDs indicadores.

O integrado de «interface» fornece, também, uma base de tempo para o «clock», para os quatro temporizadores de cozimento e para o temporizador de alarme. A referência da base de tempo é a freqüência da rede. Assim, um pulso da linha é

Esta é a entrada certa para adquirir componentes eletrônicos e kits Nova Eletrônica pelo melhor preço.



TV-Peças Ltda.
Rua Saldanha da Gama, 9 — Sé
Fone: 242-2033 — Salvador

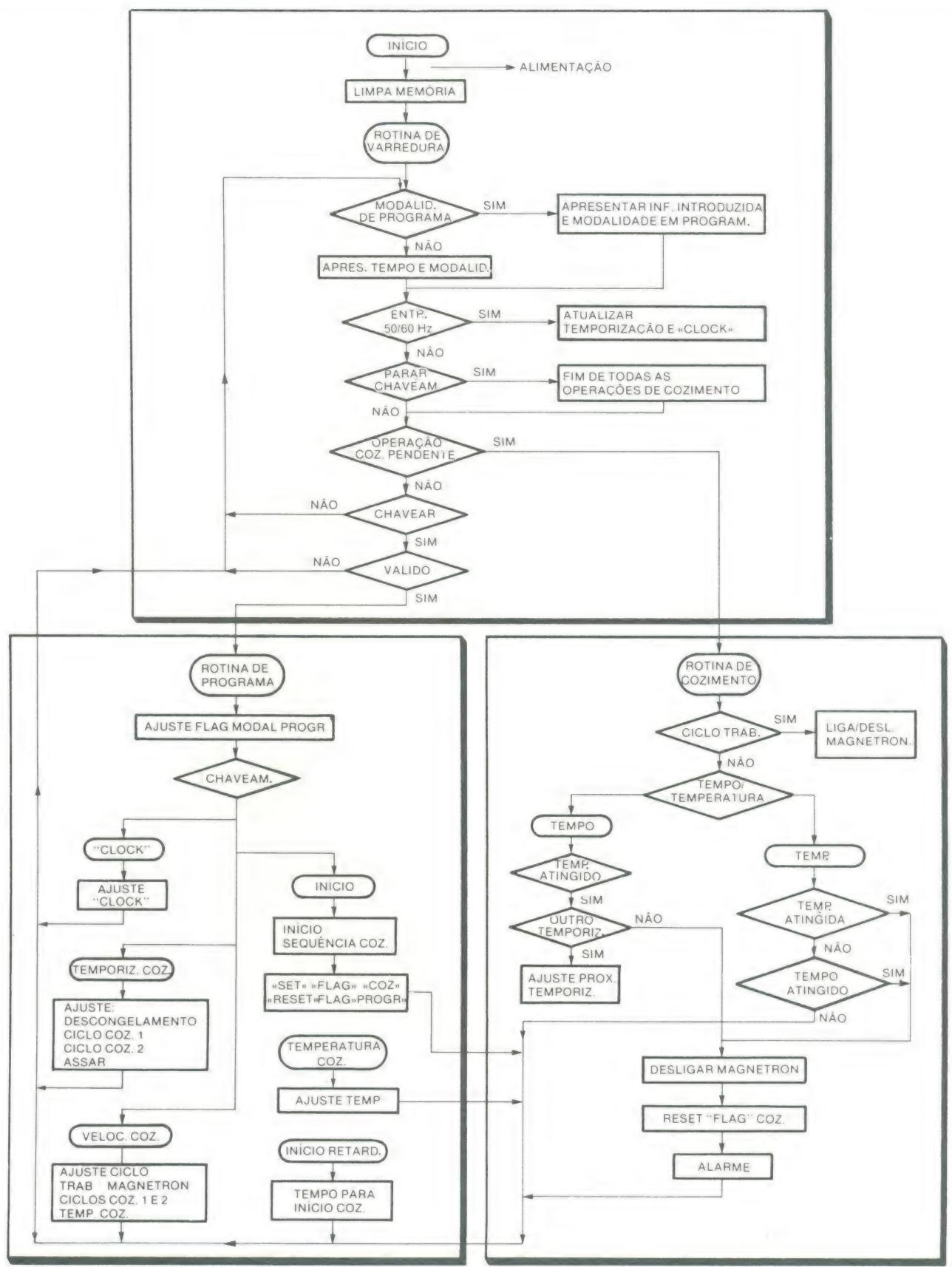


FIGURA 4

O algoritmo do forno — O programa do forno é subdividido em três rotinas: varredura, programação e cozimento. A rotina de varredura verifica continuamente as outras duas, transferindo o controle da rotina de programação para a de cozimento.

registrado a cada 16,6 ms, em 60 Hz, e a cada 20 ms, em 50 Hz, sendo tal sinal conectado ao pino F (Fixo) de entrada do integrado. Um nível «alto» no pino ISR transfere a entrada F para a saída Y1 e provoca o «reset» das entradas C1 a C9. Por outro lado, um nível «baixo» em ISR ativa as entradas C.

O microcomputador mantém o integrado de «interface» sob controle, observando alternadamente as entradas C e F; caso surja um nível «alto» na entrada F, ele aparecerá também em Y1 e será transferido à entrada K1 do microcomputador. Este, por sua vez, registra as entradas em um contador, utilizado para o «clock» e os temporizadores.

O «interface» com o «hardware»

Já que as fontes de alimentação do sistema são de acomodação vagarosa, a presença de um «reset» externo no circuito que ativa o sistema evita falsos programas, no momento em que o forno é ligado. Um comparador de tensão mantém a entrada inicializadora do microcomputador a um nível adequado, até que a fonte de alimentação atinja seu próprio nível de trabalho, quando, então, essa entrada é comutada à tensão da fonte, para dar início à execução do programa.

O controle do magnetron, do elemento de assar, da lâmpada e do ventilador é exercido por triacs, que, por sua vez, são controlados pelas linhas R; estas linhas são conectadas às portas dos triacs por meio de isoladores ópticos.

O integrado de «interface» converte os sinais do painel de controle e da base de tempo em um sinal compatível com o microcomputador. As outras entradas — o circuito sensor de temperatura, as opções entre 50 e 60 Hz de freqüência da rede e entre 12 e 24 horas do relógio, e os circuitos de ativação do forno — são ligadas entre si por meio de diodos e acopladas às linhas K do microcomputador, através de suas linhas R.

O algoritmo do microcomputador (ver figura 4) controla a seqüência de operações e subdivide o programa principal em três rotinas separadas: varredura, programação e cozimento.

Logo após o forno ter sido colocado em operação, o programa limpa a memória RAM interna e introduz a rotina de varredura, que se presta a quatro funções básicas: «display», verificação da entrada de 50/60 Hz, verificação do toque de um dos interruptores e do programa de cozimento escolhido. Quando a rotina de varredura detecta um toque em interruptor, transfere o controle à rotina de programa. E, após a introdução de uma de uma seqüência de cozimento, a rotina de varredura transfere o controle à rotina de cozimento.

O forno de micro-ondas requer aproximadamente 1700 instruções de programa, entre as 2048 disponíveis no microcomputador, dependendo da eficiência com que a memória ROM é programada. Do mesmo modo, o controle de 4 temporizadores pro-

TABELA 2 — Tabela de conversão para temperaturas de cozimento

Valor no teclado	temperatura de cozimento	tipo de cozimento
1	49°C	bem mal passado
2	55°C	mal passado
3	60°C	mal passado médio
4	66°C	médio
5	71°C	bem passado médio
6	77°C	bem passado
7	82°C	temp. elevada 1
8	88°C	temp. elevada 2
9	93°C	temp. elevada 3

gramáveis, os ajustes de duas opções programáveis de potência, o «clock» e outros dados requisitam apenas 75% da capacidade das memórias RAM.

Opções de cozimento

Com qualquer forno de micro-ondas, é possível cozinar por tempo ou por temperatura. Em fornos dotados do TMS 1100, porém, grande parte do serviço é feito em ambas as modalidades.

A modalidade temporizada consiste de quatro ciclos programáveis de cozimento, controlados pelos temporizadores do microcomputador: descongelamento, ciclo de cozimento 1, ciclo de cozimento 2 e operação de assar. O operador do forno pode programar cada um dos quatro pelo tempo desejado.

Assim, para se efetuar um descongelamento de 25 minutos, por exemplo, basta tocar a tecla «descongelamento» (defrost) e, a seguir, os algarismos 2 e 5, seguidos pelo interruptor «início» (start) ou pelo interruptor de qualquer um dos ciclos já visíveis. Os ciclos ocorrem, normalmente, na seqüência vista há pouco, o que não impede que um deles seja eliminado, pela alteração do programa.

O controle pelo microcomputador simplifica o trabalho de estabelecer os tempos totais de cozimento e de ligar o forno no instante apropriado. Suponhamos, a título de exemplo, que um prato de carne congelada deva ser servido às 18:40 e necessite de 45 m de descongelamento, 50 m de ciclo 1, 20 m de ciclo 2 e 25 m para ser assado; o cozinheiro simplesmente introduz o programa de cozimento, aciona, pelo toque de dedos, o interruptor «início retardado» (delayed start) e intrui o sistema sobre a hora em que o assado deverá estar pronto, tocando, a seguir, o interruptor «início» (start). O microcomputador se encarregará de subtrair o tempo de 2 horas e 20 minutos do programa do horário de 18:40, ligando o forno e iniciando o processo às 16:20. Tudo o que o cozinheiro deve fazer, então, é colocar a carne no forno, na ocasião do estabelecimento do programa. Se, por acaso, a carne não estiver no forno até às 16:20, o programa feito é considerado como erro e o LED correspondente ao «início retardado», juntamente com o «display», piscam continuamente, de forma a alertar o cozinheiro.

Controle de temperatura

Perus, grandes assados e outros alimentos semelhantes são normalmente cozidos por temperatura, modalidade que, nos fornos controlados por microcomputadores, não requer supervisão por parte do cozinheiro. Para isso, basta inserir uma sonda de temperatura no interior da carne, para que o circuito da porção superior da figura 1 observe a temperatura. Quando a carne atinge a temperatura programada, o forno é desligado e o alarme soa, avisando o operador. Como medida de segurança, a outra modalidade de cozimento é desativada, quando o sensor de temperatura é posto em operação.

Na modalidade exposta, o cozinheiro não introduz o valor desejado de temperatura, mas sim um certo número, relativo à mesma, e obtido da tabela 2, a qual pode estar impressa tanto no próprio painel, como no livro de instruções de operação. Assim, para se assar uma carne, entre bem e mal passada, deve-se tocar o interruptor «temp cozimento» (temp cook) e, em seguida, o ajuste relativo de temperatura (neste caso, o interruptor 3), e o controle «início», logo após.

Com a elevação da temperatura, a resistência da sonda aumenta; um sistema resistivo converte, então, esta elevação da temperatura em uma variação de tensão. Ao conectar suas saídas 0 a um conversor digital/análogo, composto de um sistema do tipo 1R, 2R, 4R, 8R, o microcomputador compara

as duas variações de tensão, de modo a controlar a potência de saída do magnetron.

Existem, ao todo, nove degraus de temperatura. Quando a temperatura da carne atinge o valor programado, o magnetron é desativado e o alarme, posto a funcionar.

Quer esteja utilizando a modalidade de tempo ou temperatura, o cozinheiro tem a possibilidade de variar a velocidade do processo, de maneira a controlar mais precisamente o período de cozimento e conseguir que se torne mais uniforme. Se, por exemplo, desejarmos que o forno opere a 70% de sua velocidade normal, basta tocar o interruptor «velocidade de cozimento» (cooking speed) e, logo depois, o número 7. Removendo a alimentação do magnetron a intervalos determinados, o microcomputador pode mantê-lo operando apenas durante 70% do tempo. Através do microcomputador, é possível determinar 10 ajustes de velocidade, em incrementos de 10%.

Para funcionar adequadamente, o magnetron deve ser ativado durante o pico da forma de onda da rede. O microcomputador controla também esta parte, detectando o ponto zero de transição da tensão de alimentação CA, tanto na subida, como na queda. Ele divide por dois o intervalo entre as transições, de forma a determinar o ponto médio (que é onde se localiza o pico de tensão), e ativa então o magnetron, no instante apropriado, a cada ciclo.

© — Copyright Electronics International

		1 — PERFURADOR *	Fura com perfeição, rapidez e simplicidade placas de circuito impresso. Não trinca a placa. Em 2 modelos.
		2 — SUPORTE PARA PLACA *	Torna o manuseio da placa bem mais fácil, seja na montagem, conserto, experiência etc.
		3 — SUPORTE PARA FERRO *	Coloca mais ordem e segurança na mesa de trabalho. Equipado com esponja limpadora de bico.
		4 — FONTE ESTABILIZADA DC *	Fornece tensões fixas e ajustáveis de 1,5 a 12 VDC. Corrente de saída 1A. Entrada 110/220 VAC.
		5 — DESSOLDADOR AUTOMÁTICO *	A solução para remoção de circuitos integrados e demais componentes. Ele derrete a solda e ao simples toque de botão faz a sucção. Bico especial de longa vida.
		6 — DESSOLDADOR MANUAL *	O maior quebra-galhos do técnico reparador. Localiza com incrível rapidez o local do defeito em rádios, gravadores, vitrolas etc.
		7 — TRAÇADOR DE SINAIS *	Caneta especial para traçagem de circuito impresso diretamente sobre a placa cobreada. Recarregável.
		8 — CANETA PARA CIRCUITO IMPR. *	A maneira mais simples e econômica de cortar placas de circuito impresso.
		9 — CORTADOR DE PLACA *	Para quem tem muita pressa no serviço. Faz a sucção ao simples toque de botão. Em 110 V.
		10 — SUGADOR DE SOLDADURA AUTOM. *	A ferramenta do técnico moderno. Indispensável na remoção de qualquer componente eletrônico. Em vários tamanhos e modelos.
		11 — SUGADOR DE SOLDADURA MANUAL *	Para localização de defeitos em rádio, TV, gravador, vitrola etc. Funciona c/ 1 pilha pequena.
		12 — INJETOR DE SINAIS	
PRODUTOS CETEISA Vendas por REEMBOLSO POSTAL para todo o Brasil		SOLICITE CATALOGOS	
ATLAS Componentes Eletrônicos Ltda Av. Lins de Vasconcelos, 755 — Cambuci S.Paulo — CEP 01537 — Cx. Postal 15017 Fones: 278-1208 e 279-3285		Nome _____	
		Endereço _____ Bairro _____	
		CIDADE _____	
		ESTADO _____ CEP _____	

CURSO DE LINGUAGENS DE PROGRAMAÇÃO

9.^a LIÇÃO



GERALDO COEN

O APL (“A Programming Language”) é uma linguagem importante por várias razões. Importante por sua contribuição teórica; importante pelo uso prático que tem; e particularmente importante para nós, interessados em microcomputadores, pelo recente aparecimento de interpretadores APL, para microcomputadores ou calculadoras de mesa.

	<i>Operation</i>	<i>Notation</i> \odot	<i>Definition</i> \odot
OPERANDS	Scalar Vector	x \vec{x}	$x = x_0, x_1, \dots, x_{(x,y)-1} \quad \forall x \text{ is number of components}$
	Matrix	X	$X = \begin{bmatrix} X_0^0 & \cdots & X_0^{n-1} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ X_m^0 & \cdots & X_m^{n-1} \end{bmatrix}$ <p>$X_i^j = i$th row vector $X_j^i = j$th column vector $\mu X = \text{number of rows}$ $\nu X = \text{number of columns}$</p>
LOGICAL and NUMERICAL	Arithmetic	$+ - \times \div$	Usual definitions
	Absolute value	$ z \leftarrow z$	$z = \max(x) \text{ and } -z = \min(x)$
	Floor	$k \leftarrow \lfloor z \rfloor$	$k \leq z < k+1$
	Ceiling	$k \leftarrow \lceil z \rceil$	$k-1 < z \leq k$
	Residue modulo m	$n \leftarrow m \bmod u$	$n = (m \times q) + k, \quad k, m, n, q \in \mathbb{Z}, \quad 0 \leq k < m$
	And	$w \leftarrow u \wedge v$	$w = 1 \text{ if } u = 1 \text{ and } v = 1$
REDUCTION	Or	$w \leftarrow u \vee v$	$w = 1 \text{ or } v = 1$
	Negation	$w \leftarrow \sim u$	$w = 0 \text{ if } u = 1$
	Relation	$w \leftarrow x \otimes y$	$w = 1 \text{ if } x = y$ $w = 0 \text{ if } x \neq y$ $x \otimes y = \text{true}$
	Reduction	$z \leftarrow \odot/x$	$z = x_0 \odot x_1 \odot \cdots \odot x_{(x,y)-1}$
BASE VALUE	Row reduction	$z \leftarrow \odot/X$	$z_i = \odot/X^i$
	Column reduction	$z \leftarrow \odot//X$	$z_j = \odot/X_j$
	Matrix product	$Z \leftarrow X \circledast Y$	$Z_i^j = \odot/X^i \circledast Y^j$
			\odot is any binary operator or relation. The case $X \circledast Y$ is the ordinary matrix product. The expressions $X \circledast_i Y$, $X \circledast_i Y$, and $X \circledast_i Y$ are treated as in matrix algebra. Thus $X \circledast Y$ is the scalar product.
SELECTION	Base 10 value	$z \leftarrow 10 \downarrow x$	z is the base-10 value of the vector x
	Base 2 value	$z \leftarrow \perp u$	z is the base-2 value of the vector u
	Representation	$z \leftarrow \perp U$	$z_i = \perp U^i$
	base 10	$z \leftarrow 10(n) \top j$	$z = n$ and $10 \downarrow z = 10^{\star} j$
	base 2	$u \leftarrow (n) \top j$	$u = n$ and $\perp u = 2^{\star} j$
	Catenation	$z \leftarrow x, y$	$z = x_0, x_1, \dots, x_{(x,y)-1}, y_0, y_1, \dots, y_{(y,z)-1}$
	Row catenation	$Z \leftarrow x \circledast y$	$Z_0 = x; Z_1 = y$
	Compression		
SHIFTING	vector	$z \leftarrow u/x$	z obtained by suppressing from x each x_i for which $u_i = 0$
	row	$Z \leftarrow u/X$	$Z_i = u/X^i$
	column	$Z \leftarrow u//X$	$Z_j = u/X_j$
	row hat	$z \leftarrow \ell/X$	$z = X^0, X^1, \dots, X^{(x,y)-1}$
	Row list expansion	$X \leftarrow \ell(m, n) \setminus z$	$\mu X = m, \nu X = n$, and $E/Y = z$. Thus $X = \begin{bmatrix} z_0 & \cdots & z_{n-1} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ z_m & \cdots & z_{(m,n)-1} \end{bmatrix}$
	Musk	$z \leftarrow /x; u/y$	$u/z = u/x; \quad u/z = u/y$
SPECIAL VECTORS	Indexing	$Z \leftarrow x_m$	$Z_i = z_m$
		$Z \leftarrow x_m$	$Z^i = X^m$
	Maximum prefix	$w \leftarrow a/u$	$Z_i = \#_m$, $w = a^{\star}(su)$ and j is maximum for which $\wedge_i w = 1$
Left rotation	Left rotation	$z \leftarrow k \uparrow x$	$z_i = x_i; \quad j = (rx) i+k \quad$ cyclic left (right) rotation of
	Right rotation	$z \leftarrow k \downarrow x$	$z_i = x_i; \quad j = (rx) i-k \quad$ x by k places
	Left shift	$z \leftarrow k \circlearrowleft x$	$z = \#^k \wedge k \uparrow x \quad$ left (right) shift bringing zeros
	Right shift	$z \leftarrow k \circlearrowright x$	$z = \#^k \wedge k \downarrow x \quad$ into evacuated positions
Full Characteristic Prefix Suffix	Full	$w \leftarrow \ell(n)$	$w_i = 1$
	Characteristic	$w \leftarrow \epsilon'(n)$	$w_i = (\vee/i = j)$
	Prefix	$w \leftarrow a'(n)$	$w_i = (i < j)$
	Suffix	$w \leftarrow \omega'(n)$	$w_i = ((n-i) \leq j)$
	Random	$w \leftarrow r$	$w = 0$ or 1 (arbitrary)
	Interval	$w \leftarrow ?(n)$ $z \leftarrow v(n)$	$w_i = 0$ or 1 $w_i = 0$ or 1 but $+w = j$ $z = j, j+1, \dots, j+n-1$

Notação APL

FIGURA 1

O APL foi desenvolvido por Iverson e teve sua definição completa publicada em forma de livro (K.E. Iverson, A Programming Language, John Wiley), em 1962.

Além da definição, o livro mostrava, através de exemplos, a utilização do APL em aplicações científicas, comerciais, em programação de sistemas e em descrições de «hardware». O pró-

prio Iverson descreve assim o APL: “A linguagem se baseia em uma unificação e extensão consistente de notações matemáticas existentes, e em uma extensão sistemática de um pequeno conjunto de operações aritméticas e lógicas básicas, para lidar com vetores, matrizes e árvores”.

Na figura 1, temos uma lista parcial da notação APL. Apesar de incompleta, já nos dá uma idéia da riqueza de operadores da linguagem. Na figura 2, um programa para classificação de vários arquivos, tirado do próprio livro de Iverson, mostra a simplicidade de programação, consequência direta da potência dos operadores APL.

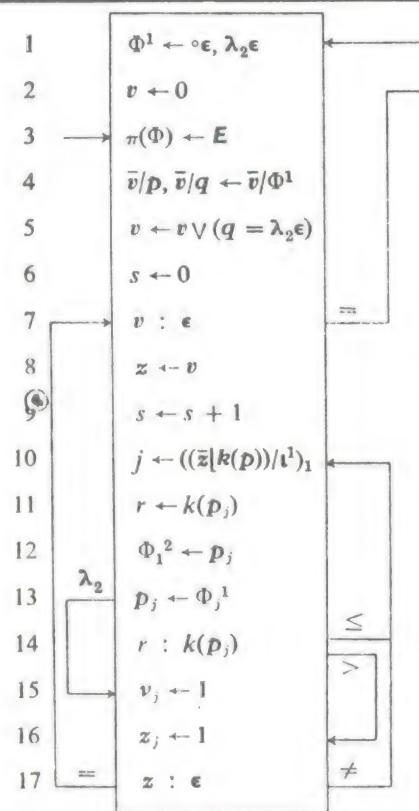
Esses exemplos sugerem duas características do APL: em primeiro lugar, o APL é mais uma **notação** que uma **linguagem**. Possui pouca estrutura, se comparado, por exemplo, com o ALGOL. Por outro lado, compensa a falta de estrutura pela riqueza dos operadores para matrizes, vetores, etc.

Em segundo lugar, o APL, para ser implementado, exige uma máquina com um conjunto especial de caracteres, a fim de representar a notação dos operadores.

O APL completo nunca foi implementado. Mas, um subconjunto do APL, chamado APL/360, foi implantado como interpretador em um computador /360, com acesso “on-line”, via terminais tipo máquina de escrever. Esses terminais possuem um conjunto de caracteres, incluindo 26 letras, 10 algarismos, além dos caracteres especiais, representados na figura 3.

Na figura 4, temos um programa em APL/360, para inversão de matrizes.

O APL/360 possui uma grande quantidade de operadores para escalares (ver figura 5). Expressões aritméticas, com variáveis representadas por conjunto de caracteres, são calculadas imediatamente, e o resultado é impresso. Há, ainda, operações para vetores e matrizes.



1-origin indexing	
Φ_i^1	Input to merge; output of classification, $i \in \mathbb{I}^1(m)$.
Φ_i^2	Output of merge; input to classification.
p	Item positions
q	File partitions
r	Exhausted files
s	Ineligible items
t	String count.
u	Key of last recorded item.
v	Final dummy item.
i	Index of output file.
j	Index of input file.

Classificação de arquivos

FIGURA 2

Além das operações clássicas, existem operações para gerar permutações, para concatenar vetores, para reduzir matrizes.

zes e para rodar seus elementos. Existem, também, operações com conjuntos, tais como interseção e união.

+ - × ÷ ∗ : < ≤ = Σ > ? × ! -
· ÷ ; → ↑ \ ∪ /
∨ ^ + ↓ ∩ ∪ ◻
T ∙ ⊥ - ∩ ∆ √ ◊
Γ L ~ Δ √ ∙ ◊
α ω ε ∞ ∙

Caracteres especiais APL/360

FIGURA 3

Pode-se, também, definir funções. Existem instruções de desvio, usando a numeração das linhas APL. A linguagem permite variáveis numéricas, alfabéticas e lógicas.

O APL/360 começou a ser usado de forma restrita, no laboratório onde foi desenvolvido. Aos poucos, a facilidade de uso foi tornando o APL/360 popular, a ponto do mesmo acabar se impondo, apesar do pouco interesse comercial dos fabricantes. Um dos motivos dessa popularidade do APL/360 não é consequência da qualidade da linguagem, mas da facilidade de uso

**Ponha a eletrônica
para facilitar a sua
vida,**

e com economia,
monte você mesmo

CARREGADOR

DE BATERIA



A resposta para os problemas com a bateria de seu carro.

Carga lenta, corrente de 2A constante, tensão que depende da tensão da bateria. Possui proteção interna contra curto-circuito, de dimensões reduzidas ($15 \times 10 \times 10$) de fácil utilização, permite que você carregue sua bateria em casa.

KIT's NOVA ELETRÔNICA
Para amadores e profissionais.

**À VENDA:
NA FILCRES
E REPRESENTANTES**

LUZ ESTROBOSCÓPICA

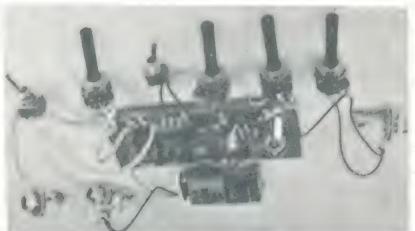


Portátil, leve, ideal para aqueles bailes no salão de festa de casa ou do edifício, ou ainda para os bailinhos da patota na garagem. Em aplicações mais técnicas temos a medição da rotação de motores elétricos, fotografia (a strobo atua como um flash eletrônico repetitivo). Possui controle de freqüência dos lamp pejos, desde 3 até 40 «piscadas» por segundo, o que a torna versátil para aplicações que não as citadas. É acompanhado de caixa prática e resistente (inclusive com alça que permite que seja pendurada com facilidade e segurança).

KIT's NOVA ELETRÔNICA

Para amadores e profissionais.

Aficionado da
música.
Faça você mesmo,
eponha a eletrônica
a seu serviço.



PHASER

Possui grande versatilidade na sua utilização: afeta as características mais importantes da música: freqüência fundamental, amplitude, distribuição harmônica, sobre uma larga faixa de freqüência, o que é interessante na obtenção dos mais variados efeitos. Pode ser usado para gerar um sinal pseudo-estereofoônico ou quadrifônico. Pode ser acoplado a sintetizadores, pedal de guitarra, etc. O circuito é versátil, podendo ser «mexido» para obtenção de efeitos especiais, conforme a finalidade.

KIT's NOVA ELETRÔNICA

Para amadores e profissionais.

À VENDA:
NA FILCRES
E REPRESENTANTES

Program:

```

    ▽ B←REC A;P;K;I;J;S
[1] →3×i(2=ppA)∧=/pA
[2] →0=p[]←'NO INVERSE FOUND'
[3] P+1K←S+1ppA
[4] A+((Sp1),0)\A
[5] A[ ;S+1]←Sa1
[6] I+J;[ /J+|A[ iK;1]
[7] -P[1,I]+P[I,1]
[8] A[1,I;1S]←A[I,1;1S]
[9] →2×i1E-30>|A[1;1]+[ /1,A
[10] A[1;]←A[1;]÷A[1;1]
[11] A+A-(~Sa1)×A[ ;1])○.×A[1;]
[12] A+1Φ[1]1ΦA
[13] P+1ΦP
[14] →5×i0<K+K-1
[15] B←A[ ;P11S]
    ▽

```

Programa para inversão de matrizes

FIGURA 4

através do terminal e das vantagens de um sistema interpretativo, que fornece resultados imediatos. Nisso, o APL/360 é bastante semelhante ao BASIC, chegando a competir com ele. Entretanto, é bem mais complexo que o BASIC.

Hoje, já existem sistemas APL em vários computadores de grande porte e em computadores científicos de mesa, tipo HP 9080 ou IBM5100. Estão sendo lançados, também, interpretadores APL para microcomputadores.

Name	Symbol	Definition or Example
Multiplication	A × B	
Addition	A + B	
Division	A ÷ B	
Subtraction	A - B	
Negation	- B	
Exponential	A * B	
Natural exponential	* B	e * B, where e = 2.71828...
Minimum	A ⌊ B	
Maximum	A ⌈ B	
Floor	⌊ B	Integer part of B
Ceiling	⌈ B	-⌈ -B
Residue	A B	B - A × ⌊ B ÷ A
Absolute value	B	B - B
Less than	A < B	
Less than or equal	A ≤ B	Relations: result is 0 if the relation does not hold and is 1 if it does. Examples:
Equal	A = B	I = J is the Kronecker Delta function
Greater than or equal	A ≥ B	For logical arguments (0 or 1) A ≠ B is the exclusive-or
Greater than	A > B	3 < 4 ≡ 1 4 < 4 ≡ 0 1 ≠ 0 ≡ 1
Not equal to	A ≠ B	3 > 4 ≡ 0 3 = 3 ≡ 1 1 ≠ 1 ≡ 0
And	A ∧ B	A ∧ B ≡ A ⌋ B
Or	A ∨ B	A ∨ B ≡ A ⌈ B
Not	¬ B	¬ B ≡ 1 ≠ B
Combinations†	A B	B things taken A at a time: 1 4 ≡ 3!4 ≡ 4; 2 5 ≡ 3 5 ≡ 10 5 4 ≡ 0
Factorial†	! B	! B ≡ B × ! B - 1 if B is an integer. In general ! B ≡ ⌈ B + 1

Operações escalares em APL

FIGURA 5

CURSO DE SEMICONDUTORES

8.ª LIÇÃO.

Experiências com

diodos semicondutores

A esta altura do curso você já acumulou uma boa dose de conhecimento sobre os mais elementares dispositivos semicondutores: os diodos. Está habilitado, portanto, a desenvolver uma atividade prática. Foi pensando nisso que preparamos, a título de sugestão, algumas experiências com diodos, onde você poderá comprovar na prática as informações transmitidas até aqui na teoria. Para tanto, a equipe técnica NOVA ELETRÔNICA selecionou e testou alguns componentes facilmente encontráveis e de preço reduzido, para a realização das experiências que serão indicadas a seguir.

Experiência 1 **Características dos diodos** **semicondutores**

O objetivo desta primeira experiência é examinar as características dos diodos semicondutores de silício e germânio, comuns. Antes, uma pequena introdução para "refrescar a memória"

Os diodos semicondutores conduzem corrente facilmente em um sentido, mas apresentam grande dificuldade para conduzir no sentido oposto. Sua resistência direta é baixa, enquanto sua resistência reversa é alta. Esta característica unilateral é típica

da maioria dos diodos semicondutores. Entretanto, as características específicas de tais diodos variam grandemente. Nesta experiência você investigará detalhadamente essas características, construindo as curvas V-I dos diodos comuns de silício e germânio.

Material requerido

- Voltímetro
- 1 diodo de silício (1N914, 1N915, 1N4148, 1N4149)
- 1 diodo de germânio (1N60, AA119)
- 1 potenciômetro 1 k ohm
- 1 resistor 1k ohm - ½ watt
- 1 resistor 100k ohms - ½ watt
- 1 fonte de tensão regulada - 15 Vcc.

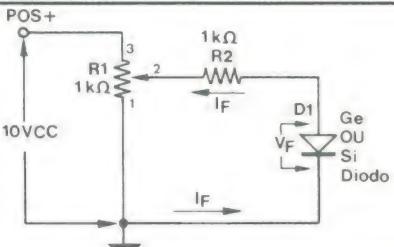


FIGURA 1-8

Procedimento

1 — Monte o circuito mostrado na figura 1-8 usando o potenciômetro de 1k ohm, o resistor de 1k ohm e o diodo de germânio. Sinta-se livre para criar a montagem que quiser; sendo um circuito extremamente simples, você poderá usar uma placa padrão qualquer, um *protoboard* ou mesmo uma montagem tipo “aranha”, sem qualquer inconveniente.

2 — Ligue o seu experimento e ajuste a tensão da fonte de modo que sejam aplicados 10 volts sobre o potenciômetro. Meça esta tensão com seu voltímetro, conectando-o aos terminais 1 e 3 do potenciômetro (R1). Este, será usado para controlar a tensão aplicada ao diodo (D1) e ao resistor (R2). A tensão variável irá polarizar diretamente o diodo D1. O resistor R2 limita a corrente direta (I_F) que flui pelo diodo, mantendo-a dentro de valores seguros.

3 — Ajuste a corrente direta do diodo para o valor de 0,1 miliampère. Para isso, ligue seu voltímetro em paralelo com R2. Então, ajuste R1 até que o medidor indique que a tensão sobre R2 seja igual a 0,1 volt. De acordo com a Lei de Ohm, a corrente que está passando por R2 deve ser igual à tensão sobre ele, dividida pela sua resistência. Esta corrente deve ser, portanto, igual a 0,1 dividido por 1000, ou seja, 0,0001 ampère, que também pode ser expressa como 0,1 miliampère. Sendo que R2 e D1 estão em série, a corrente direta (I_F) pelo diodo também deve ser igual a 0,1 miliampère nesse momento.

4 — Sem alterar o ajuste de R1, use seu voltímetro para medir a tensão sobre D1. Anote o valor obtido na tabela da figura 2-8, imediatamente abaixo do valor da corrente direta (I_F) 0,1 miliampère. Observe que existem espaços apropriados para os diodos de germânio (Ge) e silício (Si). O valor que você anotou representa a tensão de polarização direta (V_F) sobre o diodo, quando I_F é igual a 0,1 miliampère.

5 — Complete agora, a tabela da figura 2-8, ajustando, I_F para os valores restantes que estão indicados e anote os valores correspondentes de V_F . Use os mesmos procedimentos básicos descritos nos

itens anteriores, tendo em mente que diferentes valores de I_F e V_F estão envolvidos. Você poderá economizar um tempo considerável na complementação da tabela, se simplesmente considerar o fato de que I_F varia proporcionalmente com a tensão em R2. Portanto, se I_F é igual a 0,5 miliampère, quando a tensão é de 0,5 volt, os valores de I_F , 1,0 e 2,0 miliampères, irão corresponder às tensões 1,0 e 2,0 volts sobre R2. Isto torna possível converter a tensão sobre R2 diretamente para miliampères. À medida que você completa a tabela, meça cada valor correspondente de V_F tão precisamente quanto possível.

6 — Localize os pontos correspondentes aos valores de I_F e V_F no gráfico da figura 3-8. Em seguida, ligue os vários pontos localizados, de modo a formar uma curva contínua. Esta curva mostra a relação entre a corrente direta e a tensão de polarização direta do diodo. Classifique-a com as letras apropriadas (Ge para o germânio).

7 — Desligue seu experimento e inverta as ligações de D1 de modo que ele seja instalado no sentido oposto. Além disso, substitua R2 por um resistor de 100k ohms. Seu circuito se parecerá ainda com aquele da figura 1-8, mas o terminal do catodo estará agora conectado a R2, ao invés de ao terminal negativo da fonte. D1 está ligado agora, de modo que ficará reversamente polarizado quando a tensão for aplicada a ele, através de R2.

8 — Ligue a alimentação e ajuste o controle de tensão desta para o máximo valor positivo. Você usará seu multímetro agora, para medir a tensão de polarização reversa (V_R) sobre o diodo D1. Ajuste R1 lentamente, até que o medidor indique que a tensão reversa do diodo seja igual a 12 volts.

9 — Sem alterar o ajuste de R1, use seu voltímetro para medir a tensão em R2. Conecte o medidor em paralelo e observe a tensão indicada. Use esta indicação para determinar o valor da corrente que flui por R2.

$$I = V_{R2}/R_2 = V_{R2}/100.000$$

Uma vez que R2 e D1 estão em série e D1 está reversamente polarizado, a corrente calculada representa a corrente reversa (I_R) que passa por D1. Registre este valor da corrente reversa (em microampères) no espaço apropriado, na tabela da figura 4-8. O valor anotado representa a corrente que flui por D1 quando V_R é igual a 12 volts. Esta corrente reversa deve ser muito baixa e para alguns diodos ela pode ser demasiado reduzida para que possa ser

I_F (miliampères)	0.1	0.2	0.3	0.4	0.5	1.0	2.0	3.0	4.0	5.0	6.0
V_F (volts) - Ge											
V_F (volts) - Si											

FIGURA 2-8

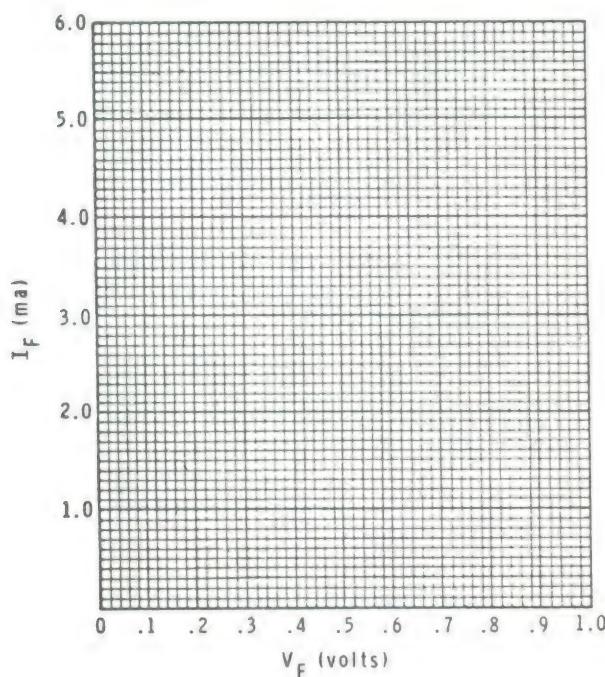


FIGURA 3-8

medida. Se você não puder detetar qualquer corrente, simplesmente indique que é zero. Por outro lado, tente determinar seu valor aproximado.

10 — Desligue a alimentação do circuito e remova o diodo de germânio (D1). Instale o diodo de silício no lugar daquele e substitua o resistor de 100k por um outro de 1k ohm. Assim você terá retornado o circuito à condição mostrada na figura 1-8.

11 — Repita os itens 2 a 10, usando o diodo de silício ao invés do diodo de germânio. Assegure-se que preencheu os espaços adequados nas tabelas e identifique a curva que você deve traçar no gráfico da figura 3-8, com as letras Si (silício). Depois, complete o item 9 para o diodo de silício e desligue o seu experimento.

Experiência 2 Testando diodos semicondutores

Os diodos semicondutores podem ser testados por vários métodos. Osciloscópios traçadores de curvas e testadores de transistor especialmente construídos podem ser usados para determinar as características e condições de um diodo. Entretanto, na maioria dos casos, os diodos são testados simplesmente para verificar se estão bons ou defeituosos, ao invés de tentar levantar detalhadamente suas espe-

$V_R = 12\text{volts}$	
I_R (microampères)-Ge	
I_R (microampères)-Si	

FIGURA 4-8

Conclusões

Nesta primeira experiência você submeteu primeiro um diodo de germânio e depois um de silício, a várias tensões de polarização e ajustou a corrente do diodo em valores na faixa de 0,1 a 6,0 mA. Determinou então, a tensão direta correspondente a cada dispositivo. Em seguida, usou estes valores medidos para construir uma curva característica para cada diodo.

Estas curvas características que foram levantadas para os diodos de germânio e silício devem se comparar favoravelmente com as curvas V-I mostradas na teoria (4º lição). As curvas devem mostrar que a tensão de polarização direta em cada diodo, permanece relativamente constante, até que a corrente direta (I_F) atinge um ponto onde começa a subir linearmente a uma rápida proporção. Este ponto é chamado de joelho da curva. Aí a tensão no diodo de germânio está provavelmente na faixa de 0,3 a 0,4 volts, enquanto a tensão sobre o diodo de silício provavelmente atingiu a faixa de 0,7 a 0,8 volts. Abaixo do joelho da curva, as variações na corrente e tensão eram não-lineares. Entretanto, acima do joelho da curva, a corrente é diretamente proporcional à tensão direta.

Depois, você polarizou reversamente os diodos de silício e germânio e mediu as respectivas correntes reversas ou de fuga. Deve ter encontrado, então, correntes extremamente baixas que para efeitos práticos podiam até ser consideradas nulas. Provavelmente a corrente de fuga do diodo de gerânio foi da ordem de microampères, se você conseguiu medi-la. A corrente de fuga no diodo de silício deve ter sido tão baixa que não foi possível medi-la.

cificações. Por essa razão, um simples teste *funciona/não-funciona* é preferível na maior parte das situações. Um rápido e fácil teste do diodo pode ser feito com qualquer ohmímetro comum. Esta experiência descreve o procedimento e um pouco de teoria a respeito deste teste.

Material requerido

Ohmímetro

Diodo de silício (1N915, 1N914, 1N4149, 1N4148)

Diodo de germânio (1N60, AA119)

Procedimento

1 — Primeiramente você usará seu ohmímetro para testar o diodo de germânio. Ajuste-o para a escala mais baixa de resistência ($R \times 1$) e coloque as

pontas de prova sobre o diodo, como mostra a figura 5-8A. A ponta preta, negativa ou comum, do medidor, deverá estar conectada ao catodo do diodo. Você está medindo agora, a resistência direta do

diodo (R_F). Se necessário, mude o ajuste do ohmímetro para a próxima faixa, a fim de obter uma indicação próxima do centro ou da parte superior da escala. Anote o valor de resistência direta obtido no espaço provido pela tabela da figura 6-8.

2 — Agora, ajuste seu ohmímetro na faixa de $R \times 10k$ ou $R \times 100k$ e coloque as pontas de prova sobre o diodo, no modo indicado pela figura 5-8B. Observe que estas conexões são o inverso daquelas feitas no item 1. Seu ohmímetro está medindo agora a resistência reversa do diodo (R_R). Se necessário, mude o ajuste para uma faixa maior ou menor, sempre de modo que a indicação do ponteiro fique próxima do centro ou da parte superior da escala. Registre o valor da resistência reversa no espaço apropriado na tabela (figura 6-8).

3 — Repita os itens 1 e 2 para o diodo de silício e anote os valores de resistência obtidos na mesma tabela da figura 6-8.

4 — Usando os valores de resistência direta e reversa conseguidos na prática, calcule as relações de resistência reversa para direta (R_R/R_F) e escreva-os na tabela.

Conclusões

Suas medições devem ter mostrado que o diodo de germânio tem uma resistência direta muito baixa, entre alguns ohms e várias centenas de ohms; a resistência reversa deve ser muito alta, maior que 100k ohms e, possivelmente, alguns megohms. A resistência direta do silício deve ser ligeiramente maior que a do germânio, mas não deve exceder o valor de algumas centenas de ohms. A resistência reversa porém, deve ser muito maior que a do germânio; de fato, provavelmente o medidor deve ser indicado uma resistência infinita.

A relação de resistência reversa para direta, R_R/R_F , dá uma indicação relativa de como o diodo permite a passagem de corrente em um sentido e bloqueia no outro. Quanto maior esta relação, melhor o diodo. No item 4 você deve ter encontrado uma relação para o diodo de silício muito maior que a do diodo de germânio. Esta diferença significativa é

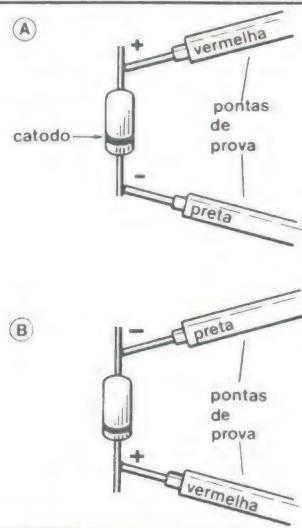


FIGURA 5-8

DIODO	R_F	R_R	R_R/R_F
Ge.			
Si			

FIGURA 6-8

resultado principalmente da alta corrente de fuga no diodo de germânio.

Quando é usado um ohmímetro para verificar as resistências direta e reversa de diodos de silício e germânio, é possível obter apenas indicações relativas da resistência, em cada sentido. Além disso, a resistência em cada sentido varia se você mudar a faixa de medição do seu ohmímetro. A figura 7-8A mostra o circuito equivalente formado quando um ohmímetro é usado para verificar a resistência direta de um diodo. O ohmímetro tem uma resistência e uma bateria internas, como pode ser visto. A bateria faz com que uma pequena corrente direta passe pelo diodo e também por sua resistência interna. Quando diferentes faixas do medidor são usadas, diferentes resistências internas são comutadas no circuito e a corrente que passa pelo diodo é alterada. Isto faz com que a resistência do diodo varie de acordo com as várias faixas de medição colocadas, ou ainda de um ohmímetro para outro. Uma situação similar ocorre quando o medidor é usado para medir a resistência reversa do diodo (figura 7-8B).

Os circuitos da figura 7-8 mostram que o terminal negativo da bateria interna está conectado à ponta de prova preta ou negativa, e o terminal positivo à ponta vermelha ou positiva. Este arranjo é comum na maioria dos ohmímetros, uma vez que permite determinar rapidamente a polaridade da tensão interna, nos terminais do ohmímetro. Embora esta seja uma

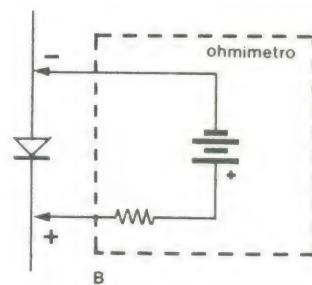
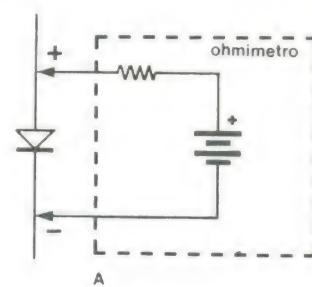


FIGURA 7-8

conexão óbvia e conveniente, alguns ohmímetros usam um arranjo oposto, onde o terminal positivo da bateria é ligado ao terminal negativo do medidor. Se o ohmímetro funcionou na experiência como foi descrito anteriormente, então suas conexões internas são iguais às aquelas mostradas na figura 7-8. Entretanto, se suas medições foram obtidas com conexões opostas às que indicamos na figura 5-8, então você tem um medidor com ligações internas contrárias ao usado por nós. Testes precisos com diodos podem, contudo, ser feitos com qualquer tipo de ohmímetro, independentemente de seu circuito interno. Simples-

mente é conveniente saber com que tipo de aparelho estamos trabalhando.

Embora as leituras do ohmímetro sejam apenas relativas, eles indicam quando um diodo satisfaz seus requisitos básicos, provendo uma alta resistência em um sentido e baixa no sentido oposto. Se um diodo apresenta uma resistência extremamente baixa em ambos os sentidos, ele provavelmente está com um curto interno e portanto, defeituoso. Por outro lado, quando um diodo tem uma resistência extremamente alta em ambos os sentidos, ele é considerado aberto e também está defeituoso.

Experimento 3 Diodos zener

Nessa experiência você irá demonstrar as características operacionais de um diodo zener de baixa potência. Você verá como ele funciona sob condições de polarização direta e reversa. Depois, usará este diodo em um circuito regulador de tensão. Comprovará a capacidade do circuito para compensar as variações da carga e da tensão de entrada.

Material requerido

Voltímetro

Resistor de 47 ohms, 1/2 watt

Resistor de 100 ohms, 1/2 watt

Resistor de 220 ohms, 1/2 watt

Resistor de 470 ohms, 1/2 watt

Resistor de 1k ohm, 1/2 watt

1 diodo zener, 1N751 - 5,1 volts

1 fonte de tensão regulada - 15 Vcc

1 potenciômetro 1 k ohm.

Procedimento

1 — Construa o circuito mostrado na figura 8-8, usando o resistor de 100 ohms, o potenciômetro de 1 k ohm e o diodo zener.

2 — Ajuste a fonte de alimentação para o máximo valor positivo de tensão. O potenciômetro (R1) controlará a tensão que é aplicada ao diodo zener (D1) e seu resistor-série (R2). Observe a polaridade da tensão aplicada sobre D1, na figura 8-8. O diodo está direta ou reversamente polarizado?

3 — Ajuste o potenciômetro R1 totalmente no sentido anti-horário e ligue a alimentação a seu circuito.

4 — Ligue seu voltímetro sobre D1, de modo que a ponta de teste positiva esteja no catodo e a negativa, no anodo do diodo. Gire o cursor de R1 lentamente no sentido horário e observe a elevação da tensão sobre D1, indicada em seu medidor. Continue ajustando R1 até que a tensão pare de se elevar a uma rápida proporção e permaneça efetivamente constante. Nesse ponto, interrompa o ajuste de R1 e, tão precisamente quanto possível, meça a tensão sobre o diodo. Anote esta tensão na coluna *Tensão do diodo* (espaço superior), na tabela mostrada na figura 9-8.

5 — Em seguida use seu voltímetro para medir a tensão sobre R2. Então, com esta tensão e a resistência de R2, calcule a corrente que flui pelo circuito de acordo com a lei de Ohm ($I = V/R$). O valor que você calculou representa a quantidade de corrente que está fluindo por R2 e D1. Anote este valor na coluna *Corrente no diodo* (espaço superior), na figura 9-8.

6 — Meça a tensão de entrada V_E entre os terminais 1 e 2 do potenciômetro, como mostra a figura 8-8. Registre seu valor na coluna *Tensão de entrada* (espaço superior), na tabela da figura 9-8.

7 — Agora, você irá fazer diversas medições de tensão, que devem ser realizadas rapidamente para evitar sobreaquecimento do diodo. Primeiro meça a tensão sobre D1, com o potenciômetro R1 ajustado totalmente no sentido horário. Anote o valor medido na coluna *Tensão no diodo* (espaço inferior), na tabela da figura 9-8. Em seguida, meça a tensão de entrada e registre o valor encontrado na mesma tabela, no espaço adequado. Então, meça a tensão sobre R2; esta é igual a _____. Desligue seu experimento.

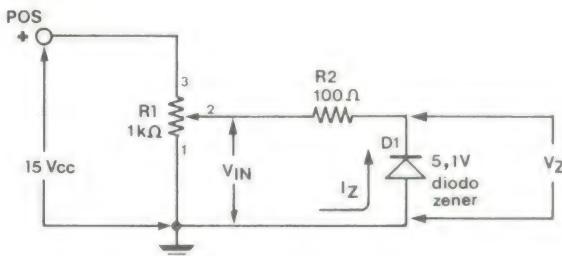


FIGURA 8-8

ajuste de R1	tensão no diodo	corrente no diodo	tensão de entrada
referência no texto			
totalmente horário			

FIGURA 9-8

8 — Com a tensão em R2 (anotada acima) e a resistência de R2, calcule a corrente que passa por este resistor. Este valor calculado representa a corrente que flui por ele e por D1. Escreva-no na coluna *Corrente no diodo* (espaço inferior), na figura 9-8.

9 — Inverta a posição do diodo e ajuste R1 totalmente no sentido anti-horário. Ligue o experimento e conecte as pontas do voltímetro entre os terminais 1 e 2 do potenciômetro. Ajuste a tensão de entrada V_E para 5 volts.

10 — Meça a tensão no diodo com seu voltímetro. Esta tensão agora é igual a _____ volts. O diodo está direta ou reversamente polarizado? _____ Desligue o experimento.

Conclusões dos itens 1 a 10

Nesta parte da experiência, o diodo zener foi submetido a tensões reversas variáveis e foram registrados os valores da corrente e tensão no dispositivo em dois importantes pontos. O diodo estava reversamente polarizado, uma vez que seu catodo estava positivo em relação a seu anodo.

Os valores de tensão e corrente que você anotou na fila superior da tabela, representam o ponto onde o diodo atingiu a região de ruptura zener. Nesse momento o nível de tensão zener parou em um valor quase constante e a corrente começou a subir a um ritmo acelerado. O valor da tensão encontrado nesse ponto deve ter sido aproximadamente 5,1 volts, já que esta é a própria tensão zener. Entretanto, você pode ter medido uma tensão alguns décimos de volt maior ou menor que este valor, porque este diodo tem uma tolerância da tensão zener de $\pm 10\%$. A corrente encontrada neste ponto deve ser bastante baixa, uma vez que representa a corrente no diodo depois que o ponto de ruptura foi atingido. Provavelmente o valor anotado esteve entre 2 e 5 miliampères. A tensão de entrada V_E , nesse momento, foi provavelmente de 5,5 a 6 volts.

Depois a tensão de entrada foi colocada para o máximo valor, pelo ajuste do potenciômetro R1 totalmente no sentido horário. Aí, a corrente que fluia por R2 e D1 foi muito maior. Mesmo tendo aumentado a tensão de entrada, a queda em D1 deve ter variado apenas ligeiramente (talvez um ou dois décimos de volt). Porém, a corrente registrada para o máximo de tensão na entrada deve ter sido muito maior que aquela medida inicialmente. Você deve ter obtido

uma corrente no diodo que esteve entre 80 e 100 miliampères. Neste ponto, o zener estava operando no limite de sua dissipação de potência.

Uma comparação direta entre as correntes e tensões do diodo, na figura 9-8, deve mostrar que a tensão sobre o diodo zener varia muitíssimo pouco, enquanto a corrente oscila em uma larga faixa durante o tempo em que o diodo está operando em sua região zener. Comparando as tensões de entrada e zener, você pode notar que a tensão de entrada variou de 6 a 15 volts e a tensão zener somente alguns décimos de volt. Isto demonstra claramente o valor do zener na compensação de variações na tensão de entrada.

Nos itens 9 e 10 o diodo foi invertido. Com isso, ficou diretamente polarizado. Quando polarizado diretamente, o zener atua como um diodo de junção PN comum. A queda de tensão direta medida deve ter sido, portanto, de 0,6 a 0,7 volts.

Procedimento (continuação)

11 — O nosso circuito experimental será usado agora para fornecer uma tensão de saída regulada de 5,1 volts para várias cargas resistivas. Quando um resistor de carga é conectado ao diodo zener, o circuito se torna efetivamente um simples regulador de tensão. Este circuito deverá ser capaz de operar com tensões de entrada entre 9 e 12 volts e correntes de saída entre 0 e 30 miliampères. Você irá testar agora este circuito, colocando a tensão de entrada no seu limite mínimo de 9 volts e observar a tensão de saída regulada para várias correntes de carga. Retorne o diodo à sua posição inicial.

12 — Ajuste a fonte de alimentação para o seu máximo valor. Então, ligue o experimento. Depois, conecte seu voltímetro entre o cursor do potenciômetro e o anodo de D1 (ou seja, sobre R2 e D1) e ajuste R1 até que o medidor indique que a tensão aplicada a R2 e D1 é exatamente 9 volts.

13 — Sem nenhuma carga conectada ao diodo D1 (sem corrente de carga) use seu voltímetro para medir a tensão sobre ele. Registre a tensão indicada na coluna *Tensão de saída*, na tabela da figura 10-8.

14 — Agora, ligue um resistor de 1 k ohm ao diodo D1. Este resistor irá servir como carga e absorverá uma corrente de aproximadamente 5 miliampères. Meça a tensão sobre D1 nesse momento e anote o

resistência de carga	corrente de carga aproximada (miliampères)	tensão de saída (volts)
aberto(sem carga)	0	
1000	5	
470	11	
220	23	
47	108	

FIGURA 10-8

valor indicado no espaço apropriado da coluna *Tensão de saída*, na tabela da figura 10-8.

15 — Repita o ítem 14 usando resistores de carga com valores de 470, 220 e 47 ohms. Estes resistores irão absorver correntes de aproximadamente 11, 23 e 108 miliampéres, respectivamente, supondo-se que a tensão de saída permaneça em 5,1 volts. Anote os valores de tensão indicados nos espaços adequados da tabela. Então desligue seu experimento.

Conclusões dos ítems 11 a 15

Nesta parte da experiência você demonstrou a capacidade do diodo zener em fornecer uma tensão de saída regulada sob várias condições de carga. Conectou uma série de resistores na saída do circuito regulador para absorver quantidades específicas de corrente de carga e verificou a tensão de saída em cada caso. A tensão medida na saída deve ter sido de aproximadamente 5,1 volts ($\pm 10\%$) e esta deve ter se mantido essencialmente constante nas várias condições, com uma única exceção. A tensão deve ter caído bem abaixo de 5,1 volts quando o resistor de 47 ohms foi ligado ao circuito. Provavelmente o valor medido foi perto de 3 volts ou menos. Este decréscimo na tensão de saída foi resultante do resistor absorver uma corrente de carga de 108 miliampéres a uma tensão de saída de 5,1 volts. Esta situação não pode ocorrer porque o circuito foi projetado para fornecer uma corrente de saída máxima de 30 miliampéres, quando a tensão de entrada estiver no valor mínimo de 9 volts. Uma vez que todas as medições foram feitas com a tensão de entrada ajustada nesse valor, o resistor de 47 ohms efetivamente sobrecarregou o circuito e provocou a diminuição na tensão de saída.

O que realmente acontece quando a carga de 47 ohms é conectada é isso. Com a diminuição da resistência de carga em um regulador zener, a corrente de carga cresce proporcionalmente. Enquanto a corrente zener permanecer bastante alta, o diodo continua a operar em sua região de ruptura zener e fornece uma tensão na carga relativamente constante. Se a resistência de carga se torna muito baixa e tende a absorver mais corrente do circuito do que permite o resistor-série, a corrente zener cai a zero. Com efeito, uma resistência de carga pequena absorve toda a corrente. O efeito é o mesmo que remover o zener inteiramente. Neste caso o circuito equivalente se torna simplesmente um divisor de tensão entre o resistor-série de 100 ohms e a carga de 47 ohms. A tensão de saída resultante é determinada pelo efeito divisor de tensão entre estes resistores e a tensão de entrada. Isto mostra que o diodo zener é projetado para um conjunto de condições de carga específicas e se estas condições são excedidas, o resultado é uma operação inconveniente.

OBS.: Para realização das experiências você poderá empregar qualquer fonte de 15 volts que disponha, inclusive a fonte apresentada na NOVA ELETRÔNICA número 10 ou esta que estamos lançando neste número 18.

Eletrônica Radar Ltda.
Rua General Liberato Bitencourt Nº 1.999
Florianópolis
tel.: 44-3771

**DESCUBRA
o lugar
onde comprar
componentes
e kits Nova
Eletrônica.**

CHAVES DR.

Re: ALQUILER, 1982

ÁLGEBRA BOOLEANA

(SUPLEMENTO DO CURSO DE TÉCNICAS DIGITAIS)

4.^a LIÇÃO

MINIMIZAÇÃO

DE

Vimos, na lição passada, como as propriedades Booleanas podem ser utilizadas para simplificar expressões lógicas. Vamos agora fortalecer o que foi visto, com mais alguns problemas, onde você terá oportunidade de relacionar diagramas lógicos com equações Booleanas e vice-versa. Para se sair bem nestes exercícios, você deve ter em mente as propriedades Booleanas aprendidas na lição 3.

EXPRESSÕES LÓGICAS

Comecemos com a expressão $F = (\bar{A} + B)(B + \bar{C})$.

Em primeiro lugar, tente construir o diagrama lógico correspondente a essa expressão (verifique seu resultado com a figura 1-4). Agora, empregando a álgebra Booleana, passe a minimizar a equação.

O primeiro passo é desenvolver a expressão, como na álgebra convencional:

$$F = (\bar{A} + B)(B + \bar{C}) = \bar{A}B + \bar{A}\bar{C} + BB + B\bar{C}$$

Daqui para a frente, as propriedades Booleanas básicas resolvem o problema. Tente por conta própria, antes de seguir a seqüência abaixo.

$$\bar{A}B + \bar{A}\bar{C} + BB + B\bar{C}$$

Propriedade da tautologia.

$$\bar{A}B + \bar{A}\bar{C} + B + B\bar{C}$$

Propriedade da comutação

$$\bar{A}B + B + B\bar{C} + \bar{A}\bar{C}$$

Coloca-se B em evidência nos primeiros 3 termos.

$$B(\bar{A} + 1 + \bar{C}) + \bar{A}\bar{C}$$

Propriedade da união.

$$\text{Temos que } (\bar{A} + 1 + \bar{C}) = 1$$

$$\text{Portanto, } B(1) + \bar{A}\bar{C}$$

Propriedade da intersecção

$$B + \bar{A}\bar{C}$$

Desenhe, agora, o diagrama lógico da versão

minimizada da expressão original, o qual aparece na figura 2-4.

Comparando os dois circuitos, fica patente a simplificação efetuada, já que o segundo utiliza uma porta a menos. Empregando ainda conhecimentos das lições anteriores, podemos comprovar a equivalência dos dois circuitos, através da montagem de uma **tabela da verdade** (veja lição nº 2 da Algebra Booleana).

Monte a sua tabela da verdade, relacionando as três entradas com as saídas dos dois circuitos. O resultado final deve ser o mesmo, em ambos os casos. Confira depois sua tabela com aquela que aparece na figura 3-4.

Vamos tentar o mesmo processo com uma outra expressão, aparentemente mais complexa $X = A\bar{B}\bar{C} + A\bar{B}C + \bar{A}\bar{B}C + \bar{A}B\bar{C}$.

Do mesmo modo que no caso anterior, desenhe primeiramente o diagrama lógico (veja, depois, a figura 4-4).

Observando a equação, tente localizar fatores comuns em cada um dos termos; a seguir, faça um reagrupamento dos mesmos, empregando a propriedade da comutação:

$$\begin{aligned} X &= A\bar{B}\bar{C} + A\bar{B}C + \bar{A}\bar{B}C + \bar{A}B\bar{C} \\ X &= A\bar{B}\bar{C} + \bar{A}\bar{B}C + B\bar{C}A + \bar{B}CA \end{aligned}$$

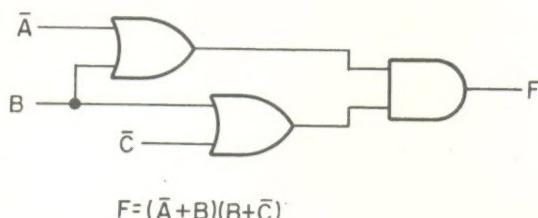


FIGURA 1-4

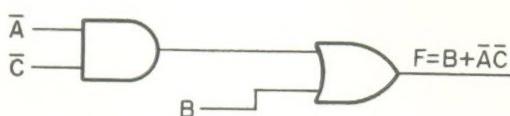


FIGURA 2-4

Agora, basta colocar em evidência os termos comuns, sendo $A\bar{B}$ nos primeiros dois termos, e $\bar{B}C$, nos dois últimos. E a expressão fica assim:

$$X = A\bar{B}(\bar{C} + C) + \bar{B}C(A + \bar{A})$$

Aplicando ainda a propriedade dos complementos, a expressão torna-se:

$$X = A\bar{B} + \bar{B}C$$

Desenhe o diagrama lógico equivalente a essa nova expressão. Você deve ter chegado a um resultado que proporciona uma economia de duas portas, em relação ao circuito original, da figura 4-4. Na figura 5-4, aparece o circuito resultante da expressão minimizada.

Vejamos, agora, uma minimização por intermédio dos teoremas de DeMorgan.

Tente reduzir a seguinte equação:

$$G = (ABC + BC)(AB)$$

Resolva você mesmo o problema, tendo em mente que os teoremas de DeMorgan devem ser utilizados diversas vezes, de forma a expandir a equação e então permitir que seja minimizada por meio de outras propriedades Booleanas. Veja a solução, logo a seguir.

$$G = (ABC + BC)(AB)$$

Aplica-se DeMorgan

$$G = (\bar{A}\bar{B}\bar{C} + \bar{B}\bar{C}) + (\bar{A}\bar{B})$$

Novamente DeMorgan

$$G = \bar{A} + B + C + BC + \bar{A} + B$$

Agora, a propriedade comutativa

$$G = \bar{A} + \bar{A} + B + B + C + BC$$

Propriedade da tautologia

$$G = \bar{A} + B + C + BC$$

Propriedade distributiva

$$G = \bar{A} + B + C(1 + B)$$

Propriedade da união

$$G = \bar{A} + B + C(1)$$

Por fim, aplicando a propriedade da intersecção:

$$G = \bar{A} + B + C$$

Pequeno teste de revisão

Não há muita diferença, neste caso, entre a lição e o teste, já que você continuará tentando,

ENTRADAS			\bar{A}	\bar{C}	$(\bar{A} + B)$
0	0	0	1	1	1
0	0	1	1	0	1
0	1	0	1	1	1
0	1	1	1	0	1
1	0	0	0	1	0
1	0	1	0	0	0
1	1	0	0	1	1
1	1	1	0	0	1

$(B + \bar{C})$	$(\bar{A} + B)(B + \bar{C})$	$\bar{A}\bar{C}$	$B + \bar{A}\bar{C}$
1	1	1	1
0	0	0	0
1	1	1	1
1	1	0	1
0	0	0	0
1	1	1	1
1	1	0	1

FIGURA 3-4

aqui, a fazer o mesmo que fez durante toda a lição 4: minimizar expressões lógicas.

$$1. X = AB\bar{C}D + ABC\bar{D} + B\bar{C}D + \bar{A}BC\bar{D}$$

$$2. F = (A + B + \bar{C})(\bar{A} + B + \bar{C})$$

$$3. X = \underline{\bar{A}BC + A + C}$$

$$4. M = (A + \bar{B})(\bar{A} + C)(B + C)$$

$$5. D = \bar{A}\bar{B}C + \bar{A}BC + ABC + ABC$$

Respostas

$$1. X = AB\bar{C}D + ABC\bar{D} + B\bar{C}D + \bar{A}BC\bar{D}$$

Reordene os termos, de acordo com a propriedade comutativa.

$$X = AB\bar{C}D + B\bar{C}D + ABC\bar{D} + \bar{A}BC\bar{D}$$

Ponha em evidência $B\bar{C}D$, nos primeiros dois termos, e $BC\bar{D}$, nos dois últimos, de acordo com a propriedade distributiva.

$$X = B\bar{C}D(A + 1) + BC\bar{D}(A + \bar{A})$$

Reduza o primeiro termo pela propriedade da união e o segundo, pela propriedade dos complementos.

$$X = B\bar{C}D(1) + BC\bar{D}(1)$$

Reduza pela propriedade da intersecção

$$X = B\bar{C}D + BC\bar{D}$$

Coloque B em evidência (propriedade distributiva)

$$X = B(\bar{C}D + C\bar{D})$$

$$2. F = (A + B + \bar{C})(\bar{A} + B + \bar{C})$$

Primeiramente, desenvolva a expressão, por multiplicação (propriedade distributiva).

$$F = \bar{A}\bar{A} + AB + A\bar{C} + B\bar{A} + BB + B\bar{C} + \bar{C}\bar{A} + \bar{C}B + \bar{C}\bar{C}$$

Em seguida, minimize o resultado, pelas proprieda-

des da tautologia e complementos.

$$F = AB + A\bar{C} + B\bar{A} + B + B\bar{C} + \bar{C}\bar{A} + \bar{C}B + \bar{C}$$

Reagruppe os termos, conforme a propriedade co-

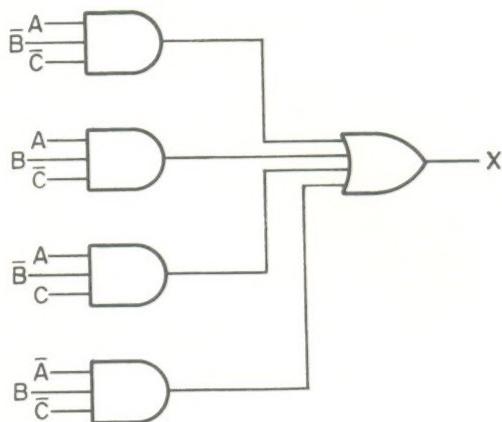


FIGURA 4-4

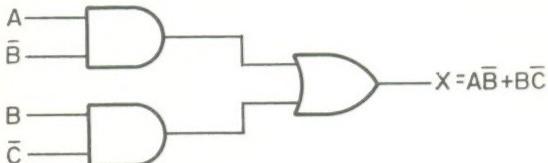


FIGURA 5-4



CONECTORES PROFISSIONAIS:

BNC, UHF, N, SMA,
HF, AUDIO, JACKS,
LC, MULTI-PINOS,
ISOLADORES E
PASSANTES.

ESTUDAMOS PLANOS DE NACIONALIZAÇÃO E
DESENVOLVEMOS CONECTORES ESPECIAIS.

15 ANOS DE
EXPERIÊNCIA

S.A. - INDÚSTRIA E COMÉRCIO

RUA LOEFGREN, 1031 - FONES, 70-0640 - 70-0671 - 71-5847 - 71-5994 - TELEGR. "WHINNER" - SÃO PAULO
CAIXA POSTAL, 12.895 - CÓDIGO 01.30 - CEP 04040

WHINNER

mutativa

$$F = A\bar{C} + B\bar{C} + \bar{A}\bar{C} + \bar{C} + AB + \bar{A}B + B$$

Coloque os termos \bar{C} e B em evidência

$$F = \bar{C}(A + B + \bar{A} + 1) + B(A + \bar{A} + 1)$$

Reduza, agora, pela propriedade da união

$$F = \bar{C}(1) + B(1)$$

Reduza ainda mais, de acordo com a propriedade da intersecção, e, a seguir, reagrupa os termos

$$F = B + \bar{C}$$

$$3. X = \overline{A\bar{B}C} + \overline{A + \bar{C}}$$

Desenvolva a expressão, com o auxílio de um teorema DeMorgan

$$X = \bar{A} + B + \bar{C} + \bar{A}C$$

Reagrupa os termos, como permite a propriedade comutativa

$$X = \bar{A} + \bar{A}C + B + \bar{C}$$

Ponha \bar{A} em evidência (propriedade distributiva)

$$X = \bar{A}(1 + C) + B + \bar{C}$$

Reduza, pela propriedade da união

$$X = \bar{A}(1) + B + \bar{C}$$

Reduza novamente, agora pela propriedade da intersecção

$$X = \bar{A} + B + \bar{C}$$

$$4. M = (A + \bar{B})(\bar{A} + C)(B + C)$$

Desenvolva, por intermédio de DeMorgan

$$M = (A + \bar{B}) + (\bar{A} + C) + (B + C)$$

Desenvolva, novamente por DeMorgan

$$M = \bar{A}B + A\bar{C} + \bar{B}\bar{C}$$

Observe que esta última transformação nada mais foi, senão uma conversão de um produto de somas para uma soma de produtos, um dos mais úteis teoremas DeMorgan. Como você deve se lembrar, podemos transformar qualquer expressão de soma de produtos em outra, de produto de somas, ou vice-versa, apenas aplicando esse teorema.

$$5. D = \bar{A}B\bar{C} + \bar{A}BC + AB\bar{C} + ABC$$

Reagrupa os termos, pela propriedade comutativa

$$D = \bar{A}B\bar{C} + ABC + \bar{A}BC + ABC$$

Coloque BC e $\bar{B}C$ em evidência

$$D = B\bar{C}(\bar{A} + A) + BC(\bar{A} + A)$$

Aplique a propriedade dos complementos

$$D = B\bar{C}(1) + BC(1)$$

Aplique a propriedade da intersecção

$$D = B\bar{C} + BC$$

Coloque B em evidência

$$D = B(\bar{C} + C)$$

Aplique agora a propriedade dos complementos

$$D = B(1)$$

Aplique novamente a propriedade da intersecção

$$D = B$$

Conclui-se que as entradas A e C não tem efeito sobre a saída e não há necessidade de portas para montar esta relação. Assim, a entrada D é ligada diretamente à saída B.

Anunciantes deste número:

	página
Alfatronic	7-12
Alp	19
Apolo Eletrônica	29
Bartô Eletrônica	36
Brasitone	48
Carlos Gavazzi	63
Casa Del Vecchio	23
Casa Sinfonia	25
Casa Strauch	4
Ceteisa-Atlas	86
Comercial Bezerra	78
Constanta	75
Datatronix	81
Deltronic	60
Digital	41
Display	47
Editele	67
Electrodesign	45
Eletrônica Radar	97
Filcres	103
Ibrape	52
Malitron	3 ^a capa
Metalúrgica Kasval	20
National	4 ^a capa
Novik	2 ^a capa
Tessin	74
Transiente	24
TV-Peças	83
Whiner	101
Yara Eletrônica	39



NATIONAL SEMICONDUCTOR

sistema de microcomputadores serie 80

Escrítorio de vendas:
Av. Brig. Faria Lima, 844 — 5.º andar
Sala 507 — 11.º andar, sala 1104
Fones: 210-2866 e 210-8393

Fábrica:
Av. dos Andradas, 2225
Belo Horizonte, MG
CEP 30000